科学研究費助成事業

研究成果報告書



交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,700,000円

研究成果の概要(和文):本研究は、木造住宅の制震構造標準化を目指し、高減衰ゴムを適用したダンパー部 と、高靱性を確保するためにゴムのせん断ひずみが100%付近で滑りが生じる機構とを組合せた制震システムを考 案し、その性能評価を定量的に検証した。その結果、各種依存性ならびに製造ばらつきを考慮しても、目標とし た壁倍率7.0が確保できることを確認した。さらに、地震応答解析を実施した結果、最大層間変位が半減以下に なることを確認した。

研究成果の概要(英文): This research was conducted to evaluate the seismic performance of a new developed response control mechanism which aims to standardization of response control system for wooden houses. The response control mechanism consists of two cylindrical dampers and a slippage connection. The damper is filled with high damping rubber which is subjected to shear force. Where shear strain of the high damping rubber reaches to about 100%, slippage of the connection occurs to realize high ductility. As a result, it was confirmed that the mechanism has 13.7 kN of allowable shear strength considering some kinds of dependency and manufacturing variation. Furthermore, it was found that response story displacement of a wooden house with the system reduces to under 50% due to earthquake response analysis.

研究分野: 耐震工学 制振構造 木質構造

キーワード: 木質構造 制振構造 在来軸組構法 高減衰ゴム

1. 研究開始当初の背景

構造物の耐震性能を高める方法として、木 造住宅向けに様々な制振デバイスが開発・製 品化されている。特に、2011年3月に発生し た東日本大震災以降、高減衰ゴムを適用した パッシブ型制振デバイスの PR が盛んになっ ている。しかし、各製品とも建物に適用する 際の設計方法が明確になっておらず、適用し た場合の効果・評価も非常に曖昧である。す なわち、実際に住む側の目線で見た場合、ど のような設計根拠を基にして設置されてい て、どのような効果があるのか標準的な指標 が全く定まっていない。

申請者らはこれまで、2009 年度~2012 年 度に本研究の準備段階として高減衰ゴムを 用いたデバイスに関する基礎的研究(独立行 政法人科学技術振興機構(JST)研究成果展 開事業研究成果最適展開支援プログラム

(育成研究)、代表研究者:国立研究開発法 人建築研究所 材料研究グループ 山口修由) を実施し、その有用性を確認した。

これまでの研究開発において、高減衰ゴム をパッシブ型制振デバイスに用いることで、 最大層間変形角を低減させる効果は確認さ れた。しかし、高減衰ゴムのせん断応力は、 せん断ひずみの増加に対して増加し続ける 特性があるため、これを用いた制振デバイス を取り付けた軸組の壁倍率を評価すると、塑 性率(µ)は小さく、構造特性係数(Ds)は 比較的大きくなるため、壁倍率の評価は比較 的低くなり、実際の応答低減効果に見合って いない。さらに、高減衰ゴムは、せん断ひず みが 100%を超えるとハードニングが生じて 剛性が急増し、高減衰ゴムが破断する危険性 が高まる。このような問題に対応するため、 木質構造を対象とした制振デバイスでは、最 大層間変形角を設定して、その範囲内で壁量 計算を行う方法も提案されている。

2. 研究の目的

本研究では、木造住宅の制振構造標準化を 目指し、安価でメンテナンスの必要がなく、 安定した性能を有し、暴風に対しても効果を 発揮する「靱性型高倍率パッシブ制振機構」 を提案し、その性能評価を行う。

このデバイスは、大小2つの鋼管を入れ子 にして、その間のスペースに高減衰ゴムを充 填し、ピストンとシリンダの相対変位を抑制 する機構を有している。そして、このデバイ



図 2.1 本制振機構

た軸組のせん断力-変形角関係は完全弾塑 性型に近くなるため、高い靱性能(塑性率 (μ))が得られ、壁倍率も応答低減効果に見 合ったものとなる。さらに、この塑性変形能 力を有する接合金物で本デバイスを取り付 けた軸組に対して、静的および動的載荷実験 の実施し、その性能を検証する。

3. 研究の方法

(1) デバイスのバランス設計(履歴特性の最 適化)および試作

目標壁倍率7.0 を確保するための軸組の荷 重一変位関係を設定し、デバイスの目標性能 を設定する。そして、各部の断面設計を行い、 試作を実施する。

(2) デバイスの性能評価

試作したデバイスの性能を把握するため、 デバイス単体の静的加力試験を行う。そして、 設定した目標性能を満たしていることを確 認する。また、高減衰ゴムの小試験体(試験 片)による、温度、振動数、繰り返し加力な どに対する依存性を把握する。

(3) 接合滑り機構の設計及び性能評価

目標とした軸組の復元力特性を再現する ために、滑り摩擦材種、形状、導入軸力を検 討する。

静的加力試験により、特性を定量的に評価 する。目標復元力特性と試験結果が異なる場 合には、原因を調査のうえ、再設計を行い、 再度試験を行う。

(4) デバイスを設置した木造軸組の静的せん 断加力試験

柱間距離が 910mm で高さが 2730mm の実大 木造軸組に本デバイスを設置して静的水平 加力試験を行い、デバイスを取り付けた木造 軸組の耐震性能および柱の引抜き力の評価 を行う。この結果、実質壁倍率 7.0 を満足し ているかを確認する。もし、満足していなか った場合は、デバイスの剛性や取付け角度、 デバイス端部と軸組との接合方法を再調整 し、再度評価実験を実施する。

(5) デバイスを設置した木造住宅の耐震性能 評価および応答予測法の提案

静的せん断加力試験で得られたデータを 基に、本デバイスを設置した木造軸組の復元 力特性モデルを作成し、増分解析および地震 応答解析を行う。これにより、本デバイスの 制振効果を検証する。

- 4. 研究成果
- (1) デバイスのバランス設計(履歴特性の最 適化)および試作

目標壁倍率7.0を確保するための軸組の荷 重一変位関係を図4.1の破線で示す。一点鎖 線はこれまでの研究で確認された荷重一変 形関係である。この初期剛性を約3倍に、変 形性能を2倍にすることで壁倍率7.0の確保 が可能になる。そこで、図4.2に示す高減衰 ゴムと図4.3に示すバイリニア特性により、 図4.1の実線で示した目標バイリニアを目標

スペックとした。

表4.1の①~④に示したデバイスの予備的 性能試験を実施した結果、剛性がやや低い結 果となったため、高減衰ゴムの依存性(特に 温度依存性)を考慮しても実質壁倍率7.0が 確保できるように剛性を約16kN/mmに設定し た図4.4及び写真4.1に示す筒形ダンパーを 試作した。





図 4.4 壁倍率 7.0 を確保するダンパー



写真 4.1 筒形ダンパー写真

(2) デバイスの性能評価

各試験体に使用したゴムは同じものであり、せん断剛性 G=0.8N/mm²である。加振パラメータは、表 4.2 に示す7とおりとし、各加振は正負4回繰り返しとした。

図4.5に代表的ダンパーの荷重-変位関係、 図4.6に各試験体の最大変位時における割線 剛性と等価粘性減衰定数 (H_{eq}) を示す。いず れも、3回目のループの値である。剛性は、 目標よりやや低い値であり、 H_{eq} は最大で25% 程度である。比較的小さい振幅での加振にお いては、治具に若干の滑りが生じため、 H_{eq} は概して小さめの評価(値)となった。

表 4.2 加振パラメータ						
No.	振幅	周波数	最大速度	想定変形角		
	(mm)	(Hz)	(mm/sec)	(rad)		
1	6.0	静的加力		1/67		
2	1.0	3.0	18.8	1/400		
3	2.0	2.0	25.1	1/200		
4	4.0	1.5	37.7	1/100		
5	6.0	1.0	37.7	1/67		
6	9.0	0.67	37.9	1/50 以上		
7	12.0	0.5	37.7	1/50 以上		





図4.6各ダンパーの剛性と等価粘性減衰定数

(3) 接合滑り機構の設計及び性能評価

実験に使用した摩擦材の材質は、アルミ材のA2017, A1050、ステンレス材のSUS304、無酸素銅の4種類である。各々の摩擦材の形状は、外径 60mm, 内径 20mm, 厚さ 2mm である。

写真4.2及び写真4.3に示す実験治具によ り、摩擦材の検討を行った。写真4.2の摩擦 材を挟み込む固定治具と、写真4.3の摩擦材 に応力を与える引張治具の表面にはステン レス材を溶接により貼付している。試験装置 の全容を写真4.4に示す。





写真 4.4 実験装置

準備載荷で実施した高軸力下における摩 擦挙動は、荷重が安定せず設計で適用できる 範囲ではなかった。そこで、高力ボルトのト ルクを150Nmに抑え、ボルト軸力が安定する ように皿バネを設置し、本載荷を実施した。 ① アルミ材 A2017

荷重-変位関係を図 4.7 に示す。試行載荷 では原点付近で荷重が上昇する特性となっ たが、効力ボルトの締め付けトルクを 150Nm に下げ、皿バネを設置したことにより、安定 した滑り挙動が得られた。

② ステンレス材 SUS304

荷重-変位関係を図 4.8 に示す。試行載荷 では変位が大きくなるに連れて荷重が上昇 する特性となったが、皿バネを設置したこと により、安定した滑り挙動が得られた。試行 載荷の荷重上昇は、ステンレス材の傷、なら びに治具表面のステンレス版の傷によりボ ルト軸力が上昇したためと推測されたが、今 回の安定挙動は、皿バネの設置により安定し たボルト軸力が維持できたためである。 ③ 無酸素銅

荷重-変位関係を図 4.9 に示す。試行載荷 においても安定した挙動であったが、皿バネ を設置したことにより、さらに安定した挙動 が得られた。



- (4) デバイスを設置した木造軸組の静的せん 断加力試験
- R=1/30rad までの繰り返し載荷

桁への水平力の載荷スケジュールは、真の 変形角(R) 1/300, 1/150, 1/100, 1/75, 1/50, 1/30rad でそれぞれ正負3回繰り返しとした。 写真 4.5 に実験の状況を示す。図 4.10 は、 荷重-真の変形角関係であり、1/150rad 時の 荷重は 9.8kN であった。これは、壁倍率 5.5 に相当する。上下のダンパーそれぞれの軸力 -変位関係を図 4.11 に示す。上下ダンパーの 剛性には差があり、剛性の低い下側のダンパ

ーに変形が集中した ことで、目標の剛性 が得られなかった。

図 4.12 は、H 形鋼 柱の摩擦接合部の軸 力-変位関係である。 R=1/30rad 変形時の ため変位量は小さい が、およそ 100kN で 滑りが生じているこ とが分かる。これよ り、高力ボルトに適切 であったといえる。



写真 4.5 載荷状況



図 4.10 荷重-変位関係





図 4.11 上下ダンパーの軸力-変位関係

② R=1/15rad を目標とした一方向載荷

H 形鋼柱に圧縮力が作用する方向のみの一 方向載荷を行った。この実験には、剛性の高 いダンパーのみを用いた。

荷重-真の変形角関係を図 4.13 に示す。 真の R=1/150rad 時の荷重は 10.1kN であり、 これは壁倍率 5.7 に相当する。上下のダンパ ーそれぞれの軸カー変位関係を図 4.14 に示 す。この実験でも目標の剛性が得られていな いが、上下ダンパーの初期剛性の違いによる

ものであった。 設計で目標とした上下ダンパー の軸カ-変位は 線で示す。下側 ダンパーは目標



図 4.13 荷重-変形角関係

性能が得られているが、上側のダンパーの初 期剛性が低いことが分かる。

図 4.15 は、H 形鋼柱の摩擦接合部の軸力-変位関係である。この実験においても、約 100kN で滑りが生じており、滑り始めの荷重 については、安定しているといえる。その後、 変位が大きくなるにつれて荷重が上昇して おり、それに伴い、ダンパーの軸力と変位も 増加した。変形角が R=1/30rad を超えると、 写真4.6のように、桁側の金物が桁にめり込 み始めたため、層間変位 174mm (R=1/15.7) で載荷を中止した。摩擦材がすべり面に固着 しており、このことで、荷重が上昇したもの と考えられる。摩擦接合部での荷重の上昇に よる軸組の損傷が顕著であり、摩擦接合部の 荷重の上昇を回避することが必要といえる。 この摩擦接合部における荷重上昇は、(3)で は確認されなかった。



ダンパーおよび摩 擦接合部の軸力-変位関係は、実験 結果を基に、図 4.17及び図4.18の ように設定した。



図 4.16 増分解析モデル



増分解析で得られた荷重-変形角関係を 図 4.19 に示す。この荷重-変形角関係を用 いて壁倍率を算定した結果を表 4.3 に示す。 施工性などやばらつきによる低減係数(0.85、 0.95) を乗じても、8 程度の壁倍率が得られ ことを確認した。



図 4.19 増分解析による荷重-変形角関係

表	4.	3	壁倍率の算定
---	----	---	--------

Py (kN)	17.4
2/3Pmax (kN)	18.0
$P_{(1/150rad)}$ (kN)	20.9
0.2Pu/Ds (kN)	21.6
最小値(kN)	17.4
壁倍率	9.77
壁倍率×低減率(0.85×0.95)	7.89

 2 解析モデルの作成・地震応答解析の概要 地震応答解析によって、本システムを設置

した木造住宅の地震応答低減効果を検証す る。想定した2階建の木造住宅の諸元を表4.4 に示す。耐震補強が必要な、壁量充足率が最 低限の1.0の建物であるが、非構造部材の水 平耐力への寄与も考慮し、壁量充足率が 1.5 となるように、筋かいの量を設定した。

各層の層せん断力-層間変位関係を図 4.20に示す。図4.21に示した解析モデルに、 1995 年の兵庫県南部地震で観測された地震 波(JMA Kobe NS)と、応答加速度が 1G とな る2次設計用の人工地震波(BCJL2)を入力 し、応答変位を求めた。なお、粘性減衰は、 解析モデル全体に 5%を適用した。

表4.4 解析で想定した2階建木造住宅の諸元

	床面積 (m ²)	重量 (kN)	たすき掛け 筋かい数(P)	壁量 充足率
1 階	50	98.6	5.98	1.5
2階	40	55.9	2.47	1.5



3 解析結果

図 4.22 に、本システム非設置の1 階の層 せん断力-層間変位関係を示す。

BCJ L2 波では、最大層間変位は 36mm (R=1/76rad) であり、JMA Kobe NS 波では 168mm (R=1/16rad) である。JMA Kobe NS 波

では、耐力壁は剛性を失い、倒壊と判定され る状態である。

次に、この建物の1階に2基の本システム を設置したときの1階の層せん断力-層間変 位を図 4.23 に示す。ダンパーの剛性につい ては、所定の性能があるものと仮定した。BCJ L2 波では、最大層間変位が 16mm(R=1/171rad) に、JMA Kobe NS 波では 30mm (R=1/91rad) に大きく低減した。

表4.5 に最大層間変位の一覧を示す。応答 変位の時刻歴を図4.24 に示す。本システム によって、建物に剛性および減衰が付加され た結果、大地震時でも倒壊しないレベルに耐 震性能が向上したことが分かる。



図 4.22 非設置の層せん断力-層間変位関係



図 4.23 設置の層せん断力-層間変位関係 <u>
</u>
<u>
</u>
ま 4.5 是士屋間亦位の一覧

衣4.5 取八盾间发世 ⁽²⁾ 見				
	BCJ L2	JMA Kobe NS		
本システム	36mm	168mm		
設置前	(1/76rad)	(1/16rad)		
本システム	16mm	30mm		
設置後	(1/171rad)	(1/91rad)		



- (6) 総括
 - 本研究により、以下の知見を得た。
 - 温度等の依存性ならびに製造ばらつき を考慮して、剛性を増加させたダンパー を再度試作し、ダンパーの特性を確認し た結果、壁倍率7.0が確保できる目標値 通りの剛性であることを確認した。

- 高靱性を確保する手段として、滑り挙動 に着目し、その挙動を安定させるための 皿ばねを適用した要素実験を実施した 結果、挙動の安定性向上が確認できた。 そこで、この滑り挙動を適用した本制振 機構の静的せん断加力実験を再度実施 し、各種依存性ならびに製造ばらつきを 考慮しても、目標壁倍率の7.0が確保で きることを確認した。
- 本制振機構が設置された、壁量充足率が 1.5 である木造住宅について地震応答解 析を実施した結果、BCJ L2 波では最大層 間変位は 16mm (1/171rad) に、JMA Kobe NS 波では 30mm (1/91rad) になることを 確認した。これは、本ダンパーがない場 合の 44%と 18%に相当する。

本ダンパーは高い壁倍率を有するため、実際の建物に取り付ける際には、軸組への取り 付け部などでの剛性低下が生じないような 工夫が必要である。今後は、本ダンパーの実 用化のため、軸組への取り付け方法や基礎へ の緊結方法などの検討を行う予定である。

- 5. 主な発表論文等
- 〔学会発表〕(計 1件)
- 新原剛、<u>古田智基、中尾方人</u>、高減衰ゴム を用いた靱性型高倍率パッシブ制振機構 の開発 その1ダンパーと滑り接合部の加 力実験、日本建築学会大会学術講演梗概集 (九州)、2016、pp. 410-411
- 6. 研究組織
- (1)研究代表者
 古田 智基(FURUTA, Tomoki)
 第一工業大学・工学部・教授
 研究者番号: 50311056

(2)研究分担者

中尾 方人 (NAKA0, Masato)
 横浜国立大学・大学院都市イノベーション
 研究院・特別研究教員
 研究者番号: 60323937

(3)連携研究者

山口 修由 (NAMAGUCHI, Nobuyoshi) 国立研究開発法人建築研究所 研究者番号:10370701