科学研究費助成事業

研究成果報告書

科研費

機関番号: 14401 研究種目: 挑戦的萌芽研究 研究期間: 2016~2016 課題番号: 16K14197 研究課題名(和文)マイクロ流路内細胞のPush/Pull非等価性

研究課題名(英文)Push / Pull non-equivalence of cells in the microchannel

研究代表者

金子 真(Kaneko, Makoto)

大阪大学・工学研究科・教授

研究者番号:70224607

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 2,800,000円

研究成果の概要(和文):狭窄部を含むマイクロ流路を内蔵したマイクロチップ,圧力センサ,アクチュエータ 組み込み型シリンジポンプ,実時間高速ビジョン等を組み込んだシステムを構築した.この実験システムを用い て狭窄部入り口部に細胞を接触させた状態からPush/Pullの実験を行い,細胞が狭窄部に進入する際の変形の様 子について実験的に調べた.実験では液体塩分濃度を0.6%,0.7%,0.8%と変え,塩分濃度の影響についても考慮 した.実験を行った結果,一般的な傾向として狭窄部に局所的に入り込んだ細胞の長さは,PushよりPullの方が 長くなった.さらにその長さは塩分濃度が低くなるほど,短くなるという興味深い結果が得られた.

研究成果の概要(英文):We constructed an experimental system where it is composed of a microfluidic chip including a narrow channel whose diameter is even smaller than a cell to be tested, an actuator for changing a pressure either at the entrance or at the exist of narrow channel, a pressure sensor for measuring the pressure in the channel, a high speed vision for observing the cell to be tested, and a micro scope for enlarging the cell. A pressure servo system was also designed for changing the pressure in the channel. In order to observe the effect coming from osmotic pressure, we changed the NaCl density of liquid with 0.6%, 0.7%, and 0.8%, respectively, so that we may examine the effect of NaCl density. Experimental results showed that the cell nose which is the length of cell entering into the narrow channel is generally longer under pulling than under pushing. Also, it is shorter under low NaCl density than under high NaCl density.

研究分野: メカトロニクス

キーワード: MEMS 細胞操作 細胞計測

1. 研究開始当初の背景

(1) アスペクト比の大きい弾性棒の両端に 力を加える場合,"引張"と"圧縮"で弾性 棒の振る舞いが大きく異なる.特に弾性棒 両端から圧縮力を徐々に大きくしていくと やがて弾性棒はその形状を維持できなくな り,図1の右側写真にあるように弾性棒の 形状が一気に激変する.これがいわゆる圧 縮内力によってもたらされる"座屈"であ る.この現象は材料力学の分野ではよく知 られている.

(2) 運動会のはしごくぐり競争を想定して みよう.この場合、小太りのヒトは後ろか ら押されるよりも前から引っ張られる方が はるかに簡単にはしごをくぐる抜けること ができる.これと同じことは細胞が狭窄部 を通過する際にも考えられる.例えば、図 2のように極細マイクロ流路の入り口に細 胞が接触している状態を想定してみよう. この状態で極細マイクロ流路の左側の圧力 を上げた場合と極細マイクロ流路の右側の 圧力を下げた場合で細胞の振る舞いは同じ になるのだろうか. もし違が出るとすると どの程度なのだろうか. 当該申請者が抱い た素朴な疑問である.マイクロ流路を通過 する際,座屈とまではいかないにせよ, "Push"と "Pull" で細胞の振る舞いが異 なることが予想される.このことは厳密な 細胞変形能評価を行うという意味において 当該分野に与える影響はきわめて大きい. 以上が Push/Pull 時の細胞挙動に興味を抱 いた背景である.

2. 研究の目的

(1) 狭窄部を含むマイクロ流路を内蔵した マイクロチップ, 圧力センサ, アクチュエ ータ組み込み型シリンジポンプ, 実時間高 速ビジョン, 顕微鏡を用いて圧力センサ出 力に基づくセンサフィードバック内蔵型の 実験システムを構築し, Push/Pull 時にお ける細胞の振る舞いにどのような違いがで るかについて明らかにする.

(2) もしPush/Pull時に違いが確認される場合には、塩分濃度を0.6%、0.7%、0.8%と変えて、意図的に細胞内部の浸透圧を変化させた場合、細胞の振る舞いがどのような影響が現れるのかついても実験的に明らかにする.

3. 研究の方法

(1) 実験システム:図3は本研究で使用した実験システムである.実験システムは大きく狭窄部を含むマイクロ流路を組み込んだマイクロチップ,マイクロ流路内の圧力をモニタする高精度圧力センサ,ピエゾアクチュエータを組み込んだ高精度高ストロークシリンジポンプ,細胞の位置と形状を実時間でモニタするための実時間高速カメ





図 2 Push/Pull の細胞変形特性の予想

ラ,マイクロチップ内細胞の大きさを拡大 するための顕微鏡,さらに細胞の制御及び データ管理を行うためのコンピュータによ り構成される.図3上部に圧力制御系が示 されている.このシステムにより,狭窄部 入口部,出口部における圧力を自由に変え ることができる.

(2) 細胞制御法: Push, Pull 時の細胞形状 の違いを観察するためには、細胞を狭窄部 入り口部に接触力なしの初期状態から上流 側の圧力をΔP上げる,または下流側の圧 力を ΔP 下げるという条件下で実験を行う. この理想条件に少しでも近づけるために、 圧力制御系をいかに理想に近づけられるか が、Push/Pull 時の細胞変形形状の違いを 観察する実験のポイントとなる.この意味 でネックになるのが、圧力センサに介在す るノイズである. 圧力センサから出るノイ ズが Push 側あるいは Pull 側のΔP の変化 と等価になってしまうと実験結果の信頼性 が失われてしまう. そこで, 圧力センサに 介在するノイズを除去するローパスフィル ターを制御系に組み込む. これにより制御 系のダイナミック特性は失われてしまうが. 本研究はダイナミック特性を見ようとして いる訳ではないので、 ローパスフィルター の組み込みが Push/Pull 時の細胞変形特性 に大きな影響を及ぼすことはないものと考 えている.

(3) 圧力応答特性:単一目標圧力に対する 変形形状に着目してしまうと、偶発的に発 生する圧力変動等による変形が起こる可能 性がある.このような偶発性を排除するた め、図3の圧力制御系を用いて目標圧力を 最小分解能で時間に対して階段関数的に増 加させ、そのときの狭窄部内の細胞変形の



図 3 実験装置 (a) 圧力制御系, (b) 実験シス テム外観.



図 4 圧力応答特性

様子を観察する.図4は圧力応答特性の一 例を示したものである.階段状の目標値変 化に対して実際の圧力値が Push, Pull い ずれの場合もうまく追従しているのが見て とれる.

(4) 浸透圧調整:細胞の変形能は培養液中 の塩分濃度やpHによって大きく左右され る.例えば赤血球は血漿の塩分濃度が下が ると浸透圧の関係で液体が赤血球内部に入 り,結果的に形状が膨らみ,しかも硬くな ることが知られている.Push,Pull時の変 形の違いを顕著にだすため,生理食塩水の 塩分濃度をあえて0.8%,0.7%,0.6%と低 下させた状態での実験も行う.これにより, Push,Pull時の現象に塩分濃度がどの程度 関与しているのかについても知ることがで きる.

4. 研究成果

(1) 図 5 は Push, Pull 時における各圧力印加 時における細胞の振る舞いの様子である.こ こで Δ P の数値の単位は kPa である.さらに L は,狭窄部の細胞長さを表し,単位は μ m である.図 5 左は Push に対応し、右は Pull に対応している.例えば、 Δ P=5 というのは 左図の場合には左側を 5 kPa 増圧したことを 意味し、右図の場合は右側を 5 kPa 減圧した ことを意味している.この実験結果からわか ることは、同一圧力に対してみると、Push よりも Pull の方が、狭窄部内の細胞長さに関



(Pressure in [kPa]; Insertion Length L in [µm])

図 5 実験結果 (Push, Pull 時の細胞形状の 圧力に対する変化の様子)







図 7 NaCl 濃度と Push, Pull 時の細胞先端長 さの統計データ

しては、Pushよりも Pull の方が長い.これ は直観とも一致する.

(2) 図6は狭窄部内に入っている細胞長Lが 圧力に応じてどのように変化するのかにつ いて NaCl 濃度をパラメータとして調べた図 である.ここで,赤色,青色,黒色のデータ はそれぞれ NaCl 濃度が 0.6%, 0.7%. 0.8%の 場合に対応している. 図5より, 全体的に NaCl 濃度が高いほど、L は長くなっている 様子がみてとれる. 一般に, NaCl 濃度が高 いほど浸透圧は下がるため、細胞は柔らかく なり,結果的にLが長くなっているものと思 われる.この点も直観と符合する.さらに Push と Pull という視点で比較すると, Push より Pull の方が L は長くなっているのが見 てとれる. このようにサンプル数を増やして も図5の結果は維持されている点に留意さ れたい. 図7は、図6を別の視点で表示した ものである.図7からも同様な結果が見てと れる.

(3) 以上の実験結果は、細胞変形能評価を 行う場合、Push/Pull に応じて結果が変わ ることを意味し、細胞変形能評価を行う場 合の実験条件に十分留意する必要があるこ とを示唆している. さらに細胞変形能評価 では NaCl 濃度にも留意する必要があること を付記しておきたい.

5. 主な発表論文等 (研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

〔雑誌論文〕(計 4 件)

- K. Mizoue, M. H. Phan, C. D. Tsai, <u>M. Kaneko</u>, J. Kang and W. K. Chung, Gravity-Based Precise Cell Manipulation System Enhanced by In-Phase Mechanism, Micromachines, 査 読有, vol. 7, 2016, 116. DOI: 10.3390/mi7070116
- C. D. Tsai, J. Tanaka, <u>M. Kaneko</u>, M. Horade, H. Ito, T. Taniguchi, T. Ohtani and Y. Sakata, An On-Chip RBC Deformability Checker Significantly Improves Velocity-Deformation Correlation, Micromachines, 査読有, vol.7, 2016, 176.
 - DOI: 10.3390/mi7100176
- ③ K. Mizoue, K. Teramura, C. D. Tsai and <u>M. Kaneko</u>, Transfer Function of Macro-Micro Manipulation on a PDMS Microfluidic Chip, Micromachines, 査読 有, vol. 8, 2017, 80. DOI: 10.3390/mi8030080
- ④ M. Horade, C. D. Tsai, H. Ito and <u>M. Kaneko</u>, Red Blood Cell Responses during a Long-Standing Load in a Microfluidic Constriction,

Micromachines, 査読有, vol.8, 2017, 100.

DOI: 10.3390/mi8040100

〔学会発表〕(計 6 件)

- ① C. D. Tsai, M. H. Phan, K. Mizoue and <u>M. Kaneko</u>, Unexpected Beads Alignment in a Microfluidic Channel, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2016), Daejeon, Korea, 2015.10, pp5143-5148.
- 2 M. Horade, C. D. Tsai, H. Ito, M. Tanaka "Chameleon Effect" of and M. Kaneko, Rbc under Loading in Micro-Fluidic Channel, 20 ththe International Conference on Miniaturized Systems for Chemistry and Life Sciences (MicroTAS16), Dublin, Ireland, 2016.10, pp311-312.
- ③ C. D. Tsai and <u>M. Kaneko</u>, Cell Sweeper for Microfluidic Cavity, the 20th International Conference on Miniaturized Systems for Chemistry and Life Sciences (MicroTAS16), Dublin, Ireland, 2016.10, pp1537-1538.
- ④ C. D. Tsai, M. H. Phan and <u>M. Kaneko</u>, Buckling of RBC Under Positive and Negative Driving Pressure in a Microchannel, The 27th International Symposium on Micro-Nano Mechatronics and Human Science (MHS2016), Nagoya, Japan, 2016.11, pp122.
- (5) R. Murakami, A. Yamamoto, H. Ito, C. D. Tsai, M. Horade, M. Tanaka and <u>M. Kaneko</u>: Observation of Cell Pinball Through High Speed Switching Between Reflection Interference and Phase Contrast, The 30th IEEE Conference on Micro Electro Mechanical Systems (MEMS2017), Las Vegas, USA, 2017.01, pp1337-1338.
- (6) M. Horade, <u>M. Kaneko</u>, C. D. Tsai, H. Ito, N. Higashino, T. Akai, U. Yokoyma, Y. Ishikawa, S. Sakuma and F. Arai: On-Chip Cell Gym, The 30th IEEE Conference on Micro Electro Mechanical Systems (MEMS2017), Las Vegas, USA, 2017.01, pp603-604.

〔図書〕(計 0 件)

〔産業財産権〕 〇出願状況(計 0 件)

○取得状況(計 0 件)

〔その他〕 http://www-hh.mech.eng.osaka-u.ac.jp/~m k/Index-j.html

6. 研究組織

(1)研究代表者
金子 真(KANEKO, Makoto)
大阪大学・大学院工学研究科・教授
研究者番号:70224607