# 科学研究費助成事業 研究成果報告書

平成 30 年 6 月 25 日現在

機関番号: 14401 研究種目: 若手研究(B) 研究期間: 2016~2017

課題番号: 16K16044

研究課題名(和文)センシングと通信を融合する衝突利用型ワイヤレスネットワーク

研究課題名(英文)Collision Oriented Wireless Networks

#### 研究代表者

猿渡 俊介(SARUWATARI, SHUNSUKE)

大阪大学・情報科学研究科・准教授

研究者番号:50507811

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,000,000円

研究成果の概要(和文):本研究の目的は,電波によるセンシングと通信を組み合わせて通信性能を向上するための基礎技術を実現することである.具体的には,空間の状態を取得する技術と衝突が発生する中でも通信可能な通信方式の2つを実現することを目的とする.空間の状態を取得する技術では,電波を用いて空間に存在する人の人数や衝突が発生しうるデバイス数を推定する「1. 空間情報センシング技術」を実現した.衝突が発生する中でも通信可能な通信方式としては,「2. 衝突利用型同時情報交換方式」「3. ネットワークMIMOを用いた衝突利用型通信方式」を実現した.

研究成果の概要(英文): The purpose of this research is to realize basic technology for improving communication performance by combining sensing and communication by radio waves.

We have realized 1. spatial information sensing technology, 2. simultaneous information exchange method using collision, and 3. collision utilized communication method using network MIMO.

研究分野: センサネットワーク

キーワード: モバイルネットワーク

### 1. 研究開始当初の背景

世界の2013年第1四半期~2014年第1四半期のモバイルデータトラフィック増加は65%であり、このペースで増加し続けると、10年後には今のトラフィックの100倍を超える見込みである. さらにM2MやIoTのキーワードを下に、ネットワークに接続される端末の数・種類共に増加の一途を辿っており、電波資源の有限性という厳しい制約条件下で通信容量の飛躍的な大容量化という難問を解決する必要がある.

これまでの無線通信は1つの空間に1つの通信を前提として,他の通信との衝突を回避するために,他の通信を検出した場合には送信を抑制することを前提としていた.本提案書では,1つの空間とは,各通信が相互に電波干渉の影響を受ける空間を意味するものとする.衝突回避が前提の1対1の通信はシャノン限界に迫りつつあり,変調や符号化の工夫だけでは大容量化に限界が見えてきている.

現状の1 対1 通信のパラダイムを超える ためには、1 つの空間において多数のアクセ スポイントが多数の通信を意図的に衝突さ せる空間多重を積極的に利用する必要があ る. 空間多重を利用した手法としては、多対 1 通信が可能な逐次干渉除去, 1 対多通信が 可能な重畳符号化, 1対1通信で上り下りで 同時通信する無線全二重通信、多対多・多対 1・1 対多通信が可能なネットワーク MIMO が存在する. しかしながら, 空間多重を極限 まで増やすためには、多数のアクセスポイン トと多様な端末間の伝搬路を推定するため のパイロット信号の送信オーバヘッドが膨 大になるという問題が発生する. 例えば無線 ノードが 10 台存在した場合, 45 の伝搬路そ れぞれに対して伝搬路を推定するためのパ イロット信号を送る必要がある. また, 時々 刻々と変化するトラフィックと他システム からの干渉に対して, その瞬間にどの伝搬路 の組み合わせによってどのような通信方式 を用いるかを算出する計算コストも課題と なる. 例えば 45 の伝搬路が存在した場合, 伝搬路の組み合わせは 45! ≈ 1056 となり、 どの組み合わせが最も大容量に通信できる かを総当たりで算出するのは現実的ではな

## 2. 研究の目的

本研究の目的は、電波によるセンシングと通信を組み合わせて通信性能を向上するための基礎技術を実現することである. 具体的には、空間の状態を取得する技術と衝突が発生することを目的とする. 空間の状態を取得する技術では、電波を用いて空間に存在する人の人数や衝突が発生しうるデバイス数を推定する「1. 空間情報センシング技術」を実現する. 衝突が発生する中でも通信可能な通信方式としては、「2. 衝突利用型同時情報

交換方式」「3. ネットワーク MIMO を用いた 衝突利用型通信方式」を実現する.

## 3. 研究の方法

## [1. 空間情報センシング技術]

まず、空間の情報を電波でセンシングするための RSSI 同期サンプリング技術を実現した. RSSI 同期サンプリングシステムでは、センサネットワークが展開されている空間において各センサノードが同期しながら端末間 RSSI と周辺 RSSI の 2 種類の RSSI を取得する.

端末間 RSSI とは、あるセンサノードが信 号を発信している時に、別のセンサノードが その信号を受信した時の RSSI を意味してい る. センサノード間に人がいる場合やマルチ パスの変動によって RSSI が変動するため, 空間の変化を捉えることができる. 他のセン サノードから送信された無変調の正弦波を 受信した時の電波の強さを RSSI として計測 する. 人の平均の歩行速度は秒速約 1.25 メ ートル,人の横幅の平均は約30センチメー トルであるため、センサ端末間で電波が直進 していると考えた場合, サンプリング間隔を 240 ミリ秒以内にすれば人が通ったことに よる影響が RSSI として表れる. センサ端末 間を通過しなかったとしても、電波は反射、 屈折,回折,散乱して進むため, RSSI の変 化として表れる場合がある.

周辺 RSSI は、あるセンサノードで計測できる周辺の電波の強さを RSSI として取得したものである。同じワイヤレスセンサネットワークに属するセンサノードが通信をしていない時に RSSI を取得する。無線 LAN やBluetooth などその場に存在する無線通信デバイスの通信状況を捉えることができる。

端末間 RSSI を用いて,空間の人数推定を 行う仕組みを実現した.具体的には,端末間 RSSI の分散を用いる.端末間 RSSI は人の移動の他に温度や湿度などによって変化する ため,収集した端末間 RSSI をそのまま混雑 度と結びつけて評価することは難しい.ユー ザの通過による端末間の RSSI の変化は瞬間 に大きく変動する.一方で,端末間の RSSI の温度や湿度による変化は緩やかであるため,分散を取ることで環境変動による端末間 RSSI の変化の影響を小さくすることがである.また,前述した同期サンプリングを利用 することで,ユーザが移動したのか,それと も複数ユーザが存在するかを区別すること ができる.

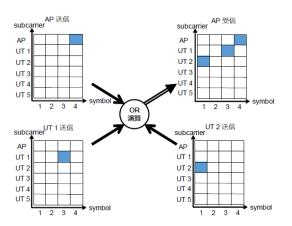
同期サンプリングで取得した場の RSSI を用いることで空間における無線通信デバイス数推定を行う仕組みを実現した.具体的には、周辺 RSSI をクラスタリングアルゴリズムにかけてデバイス数を推定する.空間内にワイヤレスセンサネットワーク以外に稼働している無線通信デバイスが通信を行う時、デバイスの近くにあるセンサノードが取得する周辺 RSSI の値が上昇する.Wi-Fi 環境

において1パケットの送受信に要する最小時 間は約20秒である. 本稿におけるセンサノ ードのサンプリング間隔は200ミリ秒である ので、稼働デバイスによる周辺 RSSI の上昇 は確率的に表れる. 稼働デバイスが存在する 場合でも, 周辺 RSSI の上昇が測定できない 時もあるため、収集した周辺 RSSI をそのま まデバイス数と結びつけて評価することは 難しい. 稼働デバイスが1台の時, 周辺 RSSI の値は、パケットを測定した場合と測定でき なかった場合の2つの傾向に分けられる. 稼 働デバイス数が多いほど,各センサで観測さ れる周辺 RSSI の値は多くの傾向を持つため、 空間における電波状況も多くの傾向が観測 される. 空間における電波状況の傾向毎に分 けるため, クラスタリングを行い傾向の総数 を求めることでデバイス数を推定する.

クラスタリング手法では X-means 法を用いる. X-means 法とは分けるクラスタの総数を自動的に決定しながらクラスタリングする手法である. X-means 法の動作としては(1)各クラスタ毎にクラスタを 2 つに分割. (2)各クラスタ毎に分割する前の BIC (Bayesian Information Criterion)よりも小さくなった場合分割, それ以外なら分割しない. を繰り返すことで,最適なクラスタ数を決定しながらクラスタリングを行う.

#### [2. 衝突利用型同時情報交換方式]

複数の端末が意図的にフレームを衝突さ せて同時かつ瞬時に情報共有することが可 能な衝突利用型同時情報交換方式を実現し た. 衝突利用型同時情報交換方式とは、OFDM 信号のサブキャリアの有無と無線全二重通 信を組み合わせることで, 複数端末が同時か つ双方向に情報を伝達することができる周 波数ビットマップを用いる. 周波数ビットマ ップは周波数方向の成分と時間方向の成分 から構成される. 周波数方向の成分は OFDM 信号のサブキャリアに対応している. 時間方 向の成分は OFDM 信号のシンボルに対応して いる. 1 つのシンボル上の 1 つのサブキャリ アが 1 ビットに相当する. 各端末が端末 1, 端末 2,・・・, 端末 N のどの ID に対応する かは端末が基地局にアソシエーションした 時に基地局から割り当てられる.



## [3. ネットワーク MIMO を用いた衝突利用型 通信方式]

多数の端末が存在する空間において,端末 同士の通信をあえて衝突させる手法として はネットワーク MIMO が有効である. ネット ワーク MIMO におけるチャネルサウンディン グのオーバヘッドの問題に対して, フィード バックを行いながら衝突させても大丈夫な 通信ペアを決定する衝突利用型通信方式を 実現した. ネットワーク MIMO を用いた衝突 利用型通信方式では、現状のワイヤレスネッ トワークにおいてビデオのダウンロードや ウェブの閲覧など下りのトラヒックが多い 点に着目する. 具体的には, 上位層のスルー プットに応じて MIMO 伝送に参加するアクセ スポイントのクラスタサイズを制御するク ロスレイヤのアプローチを採ることで, オー バヘッドを削減しつつ高いスループットを 達成する.

ネットワーク MIMO を用いた衝突利用型通信方式では、コントローラが上流からパケットを受け取ると、コントローラに接続された全てのアクセスポイントの中から、ネットワーク MIMO に参加するアクセスポイントを複数選択する.本報告書では、コントローラに選択されたアクセスポイント群をクラスタと呼ぶ.本方式では、コントローラが上流からパケットを受け取る度に、どのアクセスポイントを用いてクラスタを生成するかを制御する.

まず、クラスタに参加しているアクセスポイ ントの集合 C をØで初期化する. その後. コ ントローラが上流からパケットを受け取る たびに以下の動作を繰り返す. まず, アクセ スポイント追加フェーズにおいて、アクセス ポイントの中からランダムに1つを選択して クラスタ C に追加する.次に,アクセスポイ ントを追加したクラスタ C を用いて複数回, データ送信フェーズとスループット測定フ ェーズを繰り返す. ここで複数回繰り返すの は、複数回のデータ送信の平均を用いてクラ スタの制御を行うからである. 最後に、複数 回のスループットの測定に基づいて, アクセ スポイント削除フェーズにおいてクラスタ C から不要と思われるアクセスポイントを削 除する.

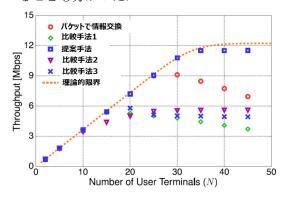
## 4. 研究成果

### [1. 空間情報センシング技術]

大阪大学の研究室において評価を行った結果,研究室に人がいる・いないに関しては約92%,人数に関しては2人の誤差で約79%の確率で推定できることが分かった.

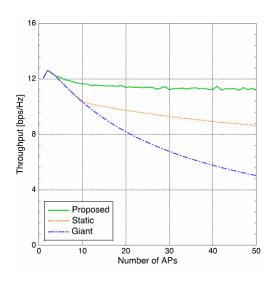
## [2. 衝突利用型同時情報交換方式]

計算機シミュレーションによって評価を 行った結果,衝突利用型同時情報交換方式を 用いることで,理論的限界に近い性能が発揮 できることが分かった. それに対して衝突さ せずに情報交換を行う場合にはノード数が ある一定値を超えると急激に性能が低下す ることも分かった.



# [3. ネットワーク MIMO を用いた衝突利用型 通信方式]

計算機シミュレーションによって評価を 行った結果,同的に送信端末数が多い時に提 案手法が最も性能が高くなることが分かっ た.



# 5. 主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

〔雑誌論文〕(計 1 件)

<u>猿渡 俊介</u>、渡辺 尚、全二重無線通信の実 用化に向けた課題と可能性、電子情報通信学 会誌、査読なし、101巻、2018、387-393

〔学会発表〕(計 8 件)

<u>猿渡俊介</u>、木崎一廣、小林 真、渡辺 尚、 メディアアクセス制御の検証が可能なソフ トウェア無線全二重通信機の設計、 電子情 報通信学会 2017 年総合大会、 B5-124、pp. 460、 名城大学(愛知県名古屋市)、 Mar. 2017

川崎慈英、小林 真、<u>猿渡俊介</u>、渡辺 尚、 "複数アクセスポイントを用いた無線全二 重データ電力同時伝送方式におけるスケジ ューリング手法の検討、"情報処理学会第79 回全国大会、1T·01、pp. 3·171 · 3·172、名 古屋大学(愛知県名古屋市)、 Mar. 2017 上熊須匠、小林 真、<u>猿渡俊介</u>、渡辺 尚、 "上下分離可能型無線ネットワークのスループットに関する基礎検討、"情報処理学会 第79回全国大会、1T-02、pp. 3-173 - 3-174、 名古屋大学(愛知県名古屋市)、 Mar. 2017 小林 真、<u>猿渡 俊介</u>、渡辺 尚、 "無線全 二重通信におけるノンフルバッファ状態に 関する基礎検討、" 2016 年電子情報通信学 会通信ソサイエティ大会、B-5-117、pp. 63、 北海道大学札幌キャンパス(北海道札幌市)、 Sep. 2016

守屋広汰、黒木琴海、秋本ゆり、<u>猿渡俊介</u>、 LAN に接続された FPGA ボード間の時刻同 期誤差の検証、2016 年電子情報通信学会通 信ソサイエティ大会、 北海道

上熊須 匠、小林 真、<u>猿渡 俊介</u>、渡辺 尚"上下分離可能型異種無線ネットワークにおける基地局選択手法に関する考察"情報処理学会モバイルコンピューティングとパーベイシブシステム(MBL)研究会、2017. pp.1-8、東京電機大学 Aug.2017

<u>猿渡俊介</u>、渡辺尚、全二重無線通信の可能性 〜電力伝送から BacksCatter 通信まで〜、電 子情報通信学会無線通信システム(RCS)研究 会(招待講演)、2018

<u>猿渡俊介</u>、loT 用通信資源としての通信衛星、 通信衛星の将来展望に関するワークショッ プ 2017(招待講演)、2017

### 6. 研究組織

(1)研究代表者

猿渡 俊介 (SARUWATARI, Shunsuke) 大阪大学・情報科学研究科・准教授

研究者番号:50507811