#### 研究成果報告書 科学研究費助成事業

今和 6 年 6 月 1 7 日現在

機関番号: 33111 研究種目: 若手研究 研究期間: 2019~2023

課題番号: 19K20738

研究課題名(和文)義足のアライメントとソケット圧力における適合評価の最適化

研究課題名(英文)Optimization of fitting evaluation in prosthesis alignment and socket pressure

#### 研究代表者

須田 裕紀 (Suda, Hironori)

新潟医療福祉大学・リハビリテーション学部・講師

研究者番号:20567200

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,100,000円

研究成果の概要(和文):切断者が装着する義足は,失われた身体を代償するパーツの組合せで構成されている.パーツの位置関係をアライメントという.身体と義足の接続部をソケットという.ソケットは,身体との適合が重要であり,形状とボリュームの調整による適合が重要となる.臨床的において,この調整は,リハビリスタッフが切断者ごとに目視評価と主観的評価によって判断しており,経験的な知識と技術によって調整が行われているため,アライメントとソケットの調整に時間を要することが問題点として挙げられる.そこで,本研究は,表肢装具の適合評価の向上を目的として,義足アライメントとソケット内圧力の関係を分析することを目的は,表 とした.

研究成果の学術的意義や社会的意義 義足の適合を客観的に評価するアライメント評価支援ツールがあるが,アライメントとソケット内圧力の関係性のメカニズムは明確にされていない.アライメント設定が不良の場合は,荷重位置や安定性に影響を与えるだけでなく,ソケットと断端に過度な圧迫や不適合が生じるため,アライメントとソケット圧力の関係を具体的にすることが求められている.これにより,臨床において義肢装具士が義足を調整する際の判断材料として有効であり,調整の可視化,調整時間の短縮,評価精度の向上が期待できる.

研究成果の概要(英文): The prosthetics worn by an amputee consists of a combination of parts that compensate for the lost body. The positioning of the parts is called alignment. The connection between the body and the prosthetic leg is called the socket. The socket must conform to the body, and fit by adjusting the shape and volume is critical. Clinically, this adjustment is determined by rehabilitation staff based on visual and subjective evaluations for each amputee, and since adjustments are made based on empirical knowledge and skills, the time required for alignment and socket adjustment is a problem. Therefore, the purpose of this study was to analyze the relationship between prosthetic foot alignment and pressure in the socket with the aim of improving prosthetic foot fit evaluation.

研究分野: 義肢装具の適合と調整

キーワード: 義足 適合 ソケット圧力

科研費による研究は、研究者の自覚と責任において実施するものです。そのため、研究の実施や研究成果の公表等に ついては、国の要請等に基づくものではなく、その研究成果に関する見解や責任は、研究者個人に帰属します。

### 1.研究開始当初の背景

義足の適合には,義足と生体の接続部のソケット適合と各パーツの位置関係を調整するアライメント適合がある.両者は切断者ごとに調整して最適化することが必要である.現在,臨床の場における義足のソケットとアライメント調整は,義肢装具士の目視評価と切断者の主観によって総合的に判断されている.この調整には明確な評価基準が無く,経験的な勘や推測によって調整が行われているため,アライメントとソケットの調整に時間を要することが問題点として挙げられる.近年,歪センサを用いた義足のアライメント評価支援ツールがある.これは,荷重によって義足に生じるモーメントを計測して専用ソフトで可視化し,義肢装具士のアライメント調整を支援するものである.一方で,アライメントとソケット内圧力の関係性のメカニズムは明確にされていない.ソケットの適合が得られていなければ,正確なアライメントの評価はできない.そこで,本研究では,アライメント調整とソケット適合における客観的な分析を行うことで,臨床における義足の適合精度が向上すると考える.

### 2.研究の目的

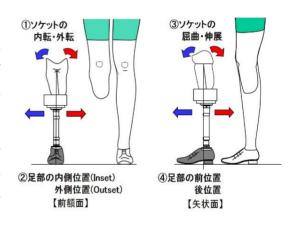


図1.義足のアライメント調整

## 3.研究の方法

アライメント設定は,歩行や立位姿勢に影響を及ぼ すだけでなく, ソケット内圧力にも大きく関与する. アライメントを客観的に評価して提案するシステム が存在するが、切断者の主観との整合性やアライメン トとソケット内圧力の関係性のメカニズムは明確に されていない . そこで本研究では , ソケット内圧力を 計測するために、小型3軸力覚センサをソケットに埋 め込み ,アライメント変化やソケット適合の調整にお けるソケット内圧力を分析し,客観的データを基にソ ケット適合の評価を可視化する(図2).計測では, 歩行のダイナミックアライメントまで行った状態を 適合状態の normal (以下 nor)とし ,足部の内側にイン セット 4mm(以下 in 4mm), 10mm(以下 in 10mm), 外側 にアウトセット 4mm(以下 out 4mm), 10mm(以下 out\_10mm)とした.計測では,両足荷重した静的な状 態と足踏みをした動的な状態を計測した.

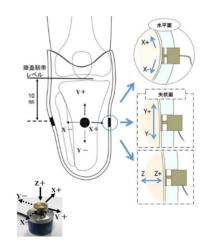


図2.小型3軸力覚センサの設定

### 4.研究成果

# (1)両足荷重時におけるソケット内圧力

結果を図 3 に示す・センサ設置個所として,ソケットの外側近位を  $L_p$ ,外側遠位  $L_d$ ,内側近位を  $M_p$ ,内側遠位  $M_d$  と示す.両足荷重時において, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  でかっていく傾向がみられた.一方  $L_p$  のいた。 $L_p$  のいた。 $L_p$  では, $L_p$  のいた。 $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  であった.  $L_p$  では, $L_p$  であった.  $L_p$  では、 $L_p$  であった.  $L_p$  では、 $L_p$  であった.  $L_p$  では、 $L_p$  では、

傾向がみられた.一方 out\_4mm は-24.1kPa と負の値に行き,out\_10mm は 31.9kPa と変化に一貫性はみられなかった.M\_d では,nor\_時は 27.0kPa であった.in\_4mm は 22.0kPa,in\_10mm は 10.0kPa と,アライメントがインセット変化するにつれて圧が下がっていく傾向がみられた.一方 out 4mm は 3.6kPa,out 10mm は 49.6kPa であった.

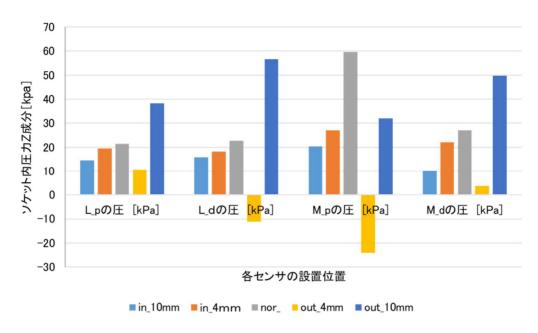


図3.両足荷重時におけるソケット内圧力

#### (2)足踏み立脚中期におけるソケット内圧力

足踏み時の立脚中期を抜き出し視覚的にソケットの圧力変化がわかるようにした結果を図 4に示す.アライメントがインセット(in)の状態では,外側遠位の L\_d の値が大きくなり,nor\_では102.0kPa,in\_4mmでは112.7kPa,in\_10mmでは112.5kPaであった.これに対して L\_p では,nor\_では50.6kPa,in\_4mmでは48.6kPa,in\_10mmでは44.7kPaであった.内側では,M\_p の値が小さく,nor\_では5.2kPa,in\_4mmでは4.7kPa,in\_10mmでは4.4kPaであった.M\_d では,nor\_では61.3kPa,in\_4mmでは63.6kPa,in\_10mmでは45.4kPaであった.アライメントがアウトセット(out)の状態では,外側遠位の L\_d で,out\_4mmでは74.0kPa,out\_10mmでは99.3kPaであった.これに対して L\_p では,out\_4mmでは60.1kPa,out\_10mmでは73.4kPaであった.内側では,M\_p で,out\_4mmでは13.3kPa,out\_10mmでは26.7kPaであった.M\_d では,out\_4mmでは41.8kPa,out\_10mmでは81.6kPaであった.インセットの場合,義足が外側に倒れる力が働くため,ソケット内で断端が逆に回転するため外側遠位の圧が上昇し,逆にアウトセットの場合,義足は内側に倒れるため,内側遠位と外側近位が上昇することを臨床では経験する.今回の結果は臨床における現象と一致する傾向は見られたが,今後も継続して被験者を増やすことや,他のアライメント状態での計測の比較などの分析が必要であると考える.

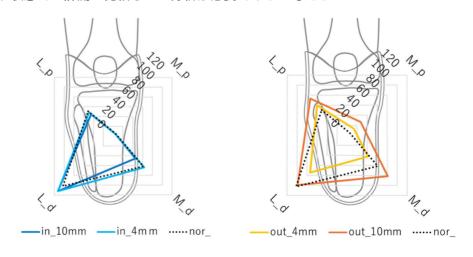


図4.足踏み立脚中期におけるソケット内圧力

5		主な発表論文等
J	•	上る元化冊入寸

〔雑誌論文〕 計0件

〔学会発表〕 計0件

〔図書〕 計0件

〔産業財産権〕

〔その他〕

\_

6 . 研究組織

 ・ M   プロが日が日		
氏名 (ローマ字氏名) (研究者番号)	所属研究機関・部局・職 (機関番号)	備考

# 7.科研費を使用して開催した国際研究集会

〔国際研究集会〕 計0件

8. 本研究に関連して実施した国際共同研究の実施状況

共同研究相手国	相手方研究機関
---------	---------