

科学研究費助成事業(科学研究費補助金)研究成果報告書

平成 25 年 5月 20 日現在

機関番号: 17201 研究種目:基盤研究(C) 研究期間:2010~2012 課題番号:22560422

研究課題名(和文)筋活動解析のための光・電気・振動一体型センサの開発

研究課題名(英文) A development of optical · electrical · vibrational integrated sensor

for analysis of muscular activity

研究代表者

木本 晃 (KIMOTO AKIRA)

佐賀大学・大学院工学系研究科・准教授

研究者番号:80295021

研究成果の概要(和文):

本研究の目的は、生活の質(QOL)の向上を目指し、筋活動モニタリングのための光・電気・振動多点同時測定システムを確立することである。そのために、光・電気・振動一体型センサを提案した。生体の同一空間内において、光・電気及び振動特性の同時測定を可能とするものである。本研究課題において、提案センサを確立し、実際に、筋活動計測を試み、筋活動解析及びモニタリングの可能性を示唆した。また、今後の様々な応用計測のための基礎特性が得られた。

研究成果の概要 (英文):

The purpose of this research is to improve the quality of life and is to develop simultaneous measurement system of optical, electrical and vibrational properties at multi-positions for monitoring of muscular activity. An optical, electrical and vibrational integrated sensor was proposed. Simultaneous measurement of optical, electrical and vibrational properties at same position of the living body is possible by the proposed sensor. In this study, the proposed sensor was developed. The measurement of the muscular activity was actually tried. As a result, it was suggested that the analysis and monitoring of the muscular activity are possible by the proposed sensor. In addition, the fundamental properties for several applications were obtained.

交付決定額

(金額単位:円)

	直接経費	間接経費	合 計
2010 年度	700,000	210,000	910,000
2011 年度	1, 300, 000	390, 000	1,690,000
2012 年度	500,000	150,000	650, 000
年度			
年度			
総 計	2, 500, 000	750, 000	3, 250, 000

研究分野:工学

科研費の分科・細目:電気電子工学・計測工学

キーワード: 筋活動、積層型センサ、筋電、筋音、NIRS

1. 研究開始当初の背景

高度福祉社会において、生活の質(QOL)の向上を図ることが重要な課題の一つであり、医用工学技術の更なる研究開発が必要とされる。現在、高度 QOL を目的とした様々なセンサ及びセンシングシステムが盛んに研究

開発されている。その一環として、筋活動の 把握・解析やモニタリング技術の開発が要望 されており、近赤外センサによる筋酸素化状 態測定 (NIRS) や電位測定用センサによる筋 電図 (EMG) や振動センサによる筋音図 (MMG) などの研究が盛んに行われている。これらの

システムは、それぞれのセンサの特徴を生か し、センサにより得られた情報を用いて筋活 動解析やモニタリングを行うものである。さ らに、それぞれのセンサにより得られる情報 を複合的に利用して、診断能力を向上させよ うとする研究開発も行われつつある。その場 合に、複数の異なるセンサを生体の複数の位 置に設置する必要があるゆえ、生体に制約を 与える部分が増えることや同一部位での測 定は困難である。このような状況を踏まえ、 本研究の目的は、生体内の同一空間内の光・ 電気及び振動特性を同時に測定する単一セ ンサを開発することで、筋活動解析及びモニ タリング能力の向上を図ることである。すな わち、提案センサにより、近赤外センサ、電 位センサ及び振動センサにより同一部位で の3種類の情報を同時に検出することができ るゆえ、より詳細な筋活動解析及びモニタリ ングが可能となる。これまでに、生体電気イ ンピーダンスイメージング手法を確立し、一 定の成果を得た。それをもとに、圧電素子を もとにした電気及び超音波統合型センサを 提案し、生体モデルによる実験を試み、本手 法の有用性を示した。さらに、それらのセン サを複数配置した電気及び超音波特性イメ ージングシステムを確立し、有用性を示した。 次に、光・電気統合型センサによる 2 種類の パラメータ検出を試み、提案センサの有用性 を示した。

本研究では、これらの研究成果をもとに、 光・電気・振動一体型センサを提案する。本 センサは、近赤外発光あるいは受光素子の表 面に透明導電性電極を有する圧電 (Polyvinylidene fluoride:PVDF)フィルム を塗布した構造である。本センサにおいて、 PVDF フィルム及び透明電極が光を透過させ るゆえ、発光及び受光素子により、対象の光 特性を測定する。同時に、それぞれの表面に 塗布された透明電極により電位を、PVDF フィ ルムにより振動を測定しようとするもので ある。よって、提案センサにより、一般に、 別々のセンサで測定される測定対象の近赤 外・電位及び振動特性の測定を同一のセンサ でかつ同時に測定することが可能である。ま た、それらの測定値から同一部位における筋 酸素化状態や筋電図及び筋音図を同時に得 ることが可能となる。さらに、複数の提案セ ンサを用いることで同一空間内での3種類の イメージングを同時に行うことが可能であ るゆえ、詳細な筋活動やモニタリングをしよ うとするものである。

2. 研究の目的

本研究の目的は、生活の質(QOL)の向上を目指し、筋活動モニタリングのための光・電気・振動一体型センサを確立することである。提案センサは、生体の同一空間内において、

光・電気及び振動特性の同時測定を可能とするものであり、筋活動診断の能力向上を図ろうとするものである。本研究課題では、提案センサを確立し、実際に、筋活動計測を試み、本手法の有用性を評価するとともに提案センサを用いた応用生体計測について検討する。

3. 研究の方法

図1に提案する一体型センサとしての積層 型センサの概略図を示す。また、図2に提案 センサの写真を示す。黒色のアクリル角柱 (15 ×15×10 mm³)の中心にフォトダイオー ド(PD、ピーク波長 850 nm)、または、ピーク 波長 750 nm と 850 nm のマルチ発光ダイオー ド(LED) と 810 nm の LED をそれぞれ埋め込ん だ。アクリル柱の表面には、透明電極を有す る PVDF フィルムとステンレスフィルムを積 層化したものを貼り付けた。また、測定の際 に、周囲からの光を遮断するためにアクリル 角柱の周囲を厚さ 0.5 mm の黒色のシリコン ゴムで覆った。さらに、それぞれの素子と計 測器との接続は、極細同軸ケーブルを用いて 接続することで、素子への負荷の軽減を図っ た。ステンレスフィルムで電位を、PVDFフィ ルムで振動測定が可能である。よって、ステ ンレスフィルム及び PVDF フィルムで筋電 (EMG)及び筋音測定(MMG)を、LED 及び PD に より筋の光吸光度の測定(NIRS)をそれぞれ 行うことが可能である。図3に提案センサを 用いた筋活動測定システムを示す。図3に示 すようにそれぞれのアクリル柱の PVDF フィ ルム表面に貼り付けた透明の導電性ゲルと その周囲に貼り付けた両面テープにより、生 体に固定(位置 A, B) した。なお、センサを貼 り付ける前に、市販の皮膚前処理剤で皮膚表 面抵抗を低減させた。それぞれの提案センサ を用いて EMG、MMG、及び NIRS の測定を同時 に行った。EMG は、それぞれのステンレスフ ィルムで得られる電圧の差電圧として測定 した。MMG は、それぞれの PVDF フイルムに生 じる電圧を測定した。NIRS 測定は、LED を 1 kHz で発光強度を変調し、筋を透過した光を PDで I-V 変換し、電圧を測定した。3波長の LED は、250 ms 間隔で切り替え、それぞれの 受光電圧を測定した。それぞれの測定値を、 ノイズ除去のためにフィルタに通し、増幅し た後、サンプリング周波数 10 kHz のディジ タルストレージスコープで A-D 変換し、パソ コンに取り込んだ。実験に用いた増幅及びフ ィルタの設定を表1に示す。また、測定時に は、生体の別の部分(今回は鎖骨)に皿電極を 貼り付け、基準電位とした。

実験として、左前腕の肘から 8 cm(位置 B) 及び 11 cm の位置(位置 A)に LED 及び PD を有 する提案センサをそれぞれ配置した。実験は、 以下のように行った。まず、被験者(42 歳男 性) に椅子に座ったもらい、安静状態(Rest) として、リラックスした状態で手のひらを上に向けて手首から肘までを机の上においた。ひじの角度は 40 度とした。実験は以下の 2 種類の実験を行った。

(1)25 %MVC の負荷を手に掛け、2 分間持ち続けた(Work)。その後、3 分間休憩した(Rest)。これを 1 セットとし、負荷を 40 %MVC、60 %MVC として同様の実験を行った。 EMG、 MMG 及び NIRS の測定は Work 及び Rest のそれぞれの状態の開始から 1 分あるいは 1 分 30 秒後の 10 秒間の測定を行った。

(2)40 %MVC の負荷を手に掛け、50 秒間保持 したときの EMG、MMG 及び NIRS の連続測定を 行った。

これらの測定は、1 日 1 回、3 日間行った。 測定は、温度 25 ℃、蛍光灯(210 lx)下で行った。

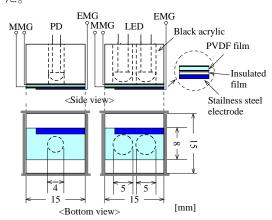
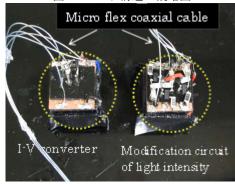
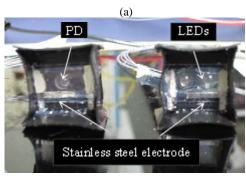
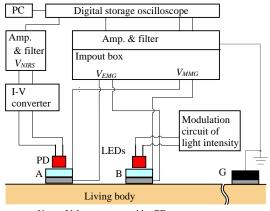


図1 センサ構造の概略図





(b) 図2 提案センサ(a)上面図(b)底面図



 V_{NIRS} : Voltage measured by PD

 V_{EMG} : Voltage measured by stainless steel electrode

 V_{MMG} : Voltage measured by PVDF film

図3 測定システムの概略図

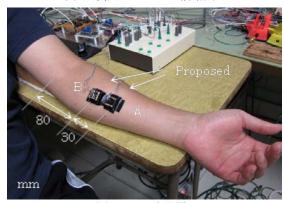


図4 センサ設置

表1 フィルター及び増幅率の設定

		EMG	MMG	NIRS
Filter	Low cut	150	0.08	950
[Hz]	High cut	3000	300	1050
Amplification gain		5000	2000	10000

4. 研究成果

図 5 に筋活動における EMG と MMG の測 定結果を示す. 縦軸は測定された電圧の絶対 値の 10 秒間の積分値の 3 回の平均値と最大 誤差を示す。結果から, 負荷の増加に伴い、 EMG と MMG の電圧は増加することがわか る。よって、提案センサによって測定された EMG 及び MMG から前腕の筋活動の変化の 測定が可能であることがわかる。位置 A 及び Bでの MMG の違いは現れなかった。図 6 に NIRS 測定による酸素化(ΔHbO₂)及び脱酸素 (ΔHb) へモグロビンの相対濃度変化 (ΔC) を 示す。基準として、0秒での測定値を用いた。 縦軸は、 ΔC の平均と最大誤差を示した。 ΔHb and ΔHbO_2 は3種類の波長それそれで測定し た電圧の実効値から修正 Lambert-Beer 則か ら導出した。導出に用いた平均光路長は 15 cm とした。また、それぞれの波長の吸光係 数は S. J. Matcher らの論文(1995)で報告さ れている値を用いた。結果から負荷をかける ことで Δ Hb は増加し、 Δ HbO₂は減少した。逆 に、安静状態に移行することでΔHb は減少し、 ΔHbO₂は増加した。結果は筋活動により酸素 が消費されることと相関があり、提案センサ により筋活動の酸素情報を得ることが可能 であるといえる。また、提案システムにおけ る NIRS 測定が蛍光灯下でも十分可能である ことが分かった。よって、提案センサにより EMG, MMG and NIRS の同時測定が可能であ り、負荷によりそれらの測定値が変化するこ とからより詳細な筋活動解析が可能である ことが示唆される。図7に提案センサにより 50 秒間の筋活動における EMG、MMG、NIRS の連続測定の結果を示す。EMG と MMG は 測定電圧の絶対値で示した。NIRS 測定によ り計算された ΔHb と ΔHbO 。は 1 秒間の測定 値の平均値で示した。結果から、図5及び図 6の離散測定と同様に同一部位で3種類の異 なるパラメータが提案センサにより得られ ることがわかる。また、3回の連続測定の結 果は同様の変化の傾向を示したことから提 案センサにより筋活動解析の可能性が示唆 された。しかしながら、負荷が手に掛けられ

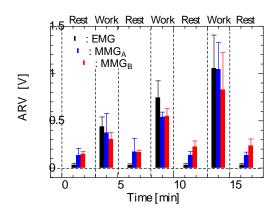


図5 負荷の違いによるEMGとMMGの測定 結果

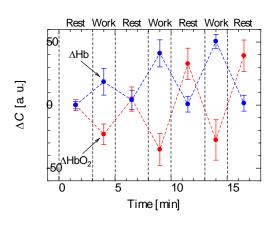


図6 負荷の違いによるNIRSの測定結果

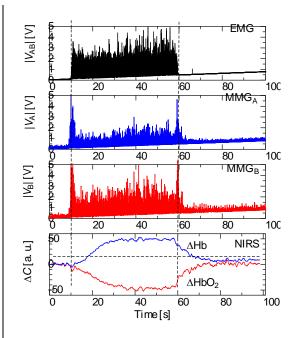


図7 EMG, MMG及びNIRSの連続測定結果

たとき、MMG において大きな変化が現れた ことから、測定精度は測定状態により強く影 響されることがわかる。次に、提案センサに よる NIRS 測定から得られた筋の ΔHbO_2 と ΔHb が実際に前腕の筋の血流の影響により 引き起こされたものであるかどうかを検証 した。実験として、カフにより血流を制御し たときの提案センサによるΔHbO₂とΔHb の 変化を調べた。実験は、以下のように行った。 カフにより上腕に圧力 190±105 mmHg で 50 秒間血流を閉塞し、その後、開放したときの NIRS 測定を行った。実験結果を図8に示す。 測定値は 1 秒間で測定した ΔHbO_2 と ΔHb の 平均値でそれぞれ示した。結果から, 測定値 のばらつきは大きいが、血流閉塞により、 ΔHb が増加(ΔHbO_2 は減少)し、解放後に減少 (増加)していることがわかる。また、100秒 後には、ΔHbO₂とΔHb とも初期値に近づい

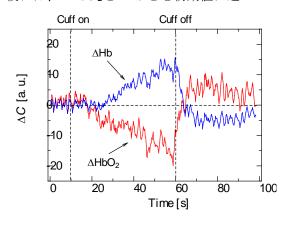


図8 カフによる血流変化におけるNIRSの測 定結果

ていっていることがわかる。このことは、血流閉塞により、酸素化ヘモグロビンの流入が減少し、脱酸素化ヘモグロビンが増加することが考えられる。このことから、提案センサの NIRS 測定により、血流の ΔHbO_2 と ΔHb の変化を捉えていると言える。実験は、200 lx程度での蛍光灯下で行ったが、700 lxでの測定も行い、NIRS 測定が十分可能であることを示しえた。

これまでの実験は EMG 測定においてステ ンレス電極により行ったが、ステンレス電極 の場合、光測定に影響を与えるため、その電 極サイズや位置に制限を受ける。それらの制 限を解消するために透明電極での測定が可 能であるかどうか検討した。図9に電極構成 を示す。今回、透明電極として酸化亜鉛(GZO) 電極を用いた。実験として安静時と 40 %MVC の負荷を手に 120 秒かけたときの 110 秒からの 10 秒間の電圧の絶対値の積分 値を測定した。結果を図10に示す。結果は3 回の測定結果の平均と最大誤差で示す。結果 からステンレス電極に比較して GZO 電極で 得られる電圧値は小さかったが GZO 電極に より EMG 測定が可能であることがわかった。 よって、EMG 及び MMG の測定が透明電極 で可能となり、光測定との積層化における電 極構成や大きさなどを自由に設定できるこ とがわかった。しかしながら、EMG 測定の ために電極表面に貼り付けた導電性ゲルに より、GZO 電極が剥がれることから、GZO 電極を繰り返し測定に利用することは困難 であった。そこで、別の透明電極材料である 酸化インジウムスズ(ITO)により製作したと きの繰り返し測定による電極の安定性につ いて検討した。実験として、まず、製作した ITO 電極に EMG 測定に用いる導電性ゲルの 貼付け・剥離を繰り返し、電極の表面抵抗を 測定した。結果として、導電性ゲルの貼付 け・剥離の繰り返しによる抵抗の変化がない ことから、繰り返し測定が可能であることが わかった。また、実際に、図5の結果と同様 の実験を行ったところ、ITO 電極においても 同様の傾向の結果が繰り返し得られたこと から、透明電極による EMG 測定の可能性を 示すことができた。

今回の実験においては 3 波長発光のために 2 つの発光素子を用いたが 3 波長発光が可能 な 1 つの発光素子によりセンサの小型化を行った。実験として、図 5 及び図 6 と同様の実験を行い、同様の結果を得ることができたことからセンサの小型化を図ることができた。 NIRS 測定に関しては、発光素子と受光素子をそれぞれの別の素子により製作していため、皮膚に配置した受光素子を有する積層型センサでの NIRS 測定だけであったが、3 波長発光と受光素子が一体化された素子により積層型センサを製作することで各積層

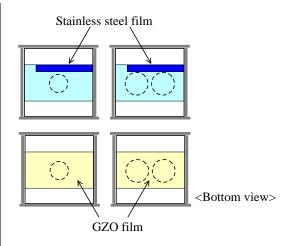


図9 ステンレス電極及び透明電極(GZO)のセン サ構告

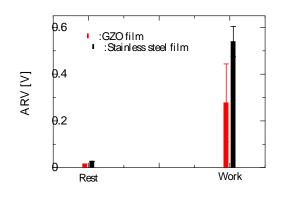


図10 ステンレス及び透明電極(GZO)による EMGの測定結果

型センサにより NIRS 測定を可能にすること で情報量を増やす予定である。

今回、被験者一人による繰り返し再現性の評価をした。また、複数の被験者(20歳から40歳までの男女10名程度)での測定や実際に応用計測に向けた一例として、口腔筋の測定を試みた。結果として、測定精度が不十分であり、筋解析までに至ることはできなかった。この原因として、皮膚とセンサの接触状態が大きく影響することがわかった。したがって、接触状態を如何に安定にするか、あるいは、如何に補正するかが実際の応用面での今後の課題である。

以上、本研究課題の結果から、今後の応用計測のための基礎データが得られた。すなわち、光・電気・振動測定を可能とする積層型センサを開発し、同一部位で同時に3種類の筋活動の測定が可能であることからより詳細な筋活動解析及びモニタリングの可能性を示しえた。提案センサによる応用として、スポーツ科学及び医療福祉のための筋活動解析をはじめとして脳計測への展開を考えている。そのための技術的な解決として、測

定精度の向上、多点計測化及びウエアラブル 化を図る予定である。測定精度に関しては、 接触の改善、補正方法などを検討する予定で ある。ウエラブル化に関してはマイコンを用 いた無線化することで実現する予定である。

5. 主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者には下線)

〔雑誌論文〕(計0件)

〔学会発表〕(計4件)

- ① <u>木本 晃</u>、山田裕司、EMG·MMG·NIRS 測定のための積層型センサの検討、平成 25 年電気学会全国大会講演論文集、査読 無、1-106、2013、p. 133、2013.3.20~22、 名古屋大学
- ② 山田 裕司、<u>木本 晃</u>、筋活動解析のため の複合センサの開発、平成 24 年度電気関 係学会九州支部連合大会(第 65 回連合大 会)講演論文集、査読無、07-2P-10、 2012.9.24~25、長崎大学
- ③ Akira Kimoto、Yushi Yamada、A proposal of layered sensor for analysis of muscular activity、 Proceedings of 2012 IEEE Symposium on Medical Measurements and Applications(MeMeA2012)、查読有、pp.219-222、2012.5.18~19、Budapest DIO: 10.1109/MeMeA.2012.6226661
- 本本 晃 、筋活動解析のための EMG・MMG・NIRS 測定システムの提案、電気学会研究会資料、査読無、IM-12-020、pp.17-20、2012.3.9、新潟県民会館

[図書] (計0件)

[産業財産権]

○出願状況(計0件)

| | 名発権種番号 | (本)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1 | (*)| 1

出願年月日: 国内外の別:

○取得状況(計0件)

名称: 発明者: 権類: 番号:

取得年月日: 国内外の別:

[その他]

ホームページ等

- 6. 研究組織
- (1)研究代表者

木本 晃 (KIMOTO AKIRA) 佐賀大学・大学院工学系研究科・准教授 研究者番号:80295021

(2)研究分担者

()

)

研究者番号:

(3)連携研究者

研究者番号: