科学研究費助成事業

研究成果報告書



平成 2 7 年 6 月 7 日現在

機関番号: 17102
研究種目:基盤研究(C)
研究期間: 2012 ~ 2014
課題番号: 24560103
研究課題名(和文)せん断型疲労き裂進展に及ぼす環境の影響解明と大型風力発電機増速機疲労設計への応用
研究課題名(英文)Environmental influence elucidation on shear mode fatigue crack growth and application for design of speed increasing gear for large wind turbine
研究代表者
濱田 繁(HAMADA、SHIGERU)
九州大学・工学(系)研究科(研究院)・准教授
研究者番号:90432856
交付決定額(研究期間全体): (直接経費) 4,000,000円

研究成果の概要(和文):転がり疲労破壊問題の原因であるせん断型疲労き裂進展に対して,有効応力拡大係数範囲を 明らかにし,せん断型疲労き裂進展機構を解明することを目的とした研究を行なった.治具がCT試験片と互換性のある 汎用性の高いせん断型疲労き裂進展の再現が可能な試験方法の開発に成功した.現象説明のため,摩擦および破面の凹 凸を考慮した有効応力拡大係数範囲を取得するためのモデル化を行ない,開発した試験方法による有効応力拡大係数範 囲を取得した.その後,実機転がり疲労に生じる大きな塑性変形を受けた材料の試験およびせん断型疲労き裂進展の直 接観察が可能な試験方法の開発を実施した.

研究成果の概要(英文): In order to clarify the effective stress intensity factor range and the mechanism of the Mode II fatigue crack propagation, the Mode II fatigue crack propagation problem which causes rolling contact fatigue failure problem was studied. Development of the test method which can reproduce the Mode II type fatigue crack propagation with high flexibility which has compatibility of the jig with a CT specimen was succeeded. For phenomenon explanation, a modeling for obtaining the effective stress intensity factor range in consideration of friction and convexo-concave of the fracture surface was performed, and the effective stress intensity factor range by the developed test method was obtained. Then, in order to examine the material which has been received severe plastic deformation in real rolling contact fatigued machine and to realize the direct observation of the Mode II type fatigue crack propagation, a new test method was developed.

研究分野:工学

キーワード: 金属疲労 モード II 破面解析 転がり疲労

1.研究開始当初の背景

(1) 風力発電機に関する問題点

本申請では研究の応用として,大出力を得 るため急速に大型化が進んでいる風力発電 機の増速機に関する問題を取り扱う.増速機 は風速に依存する非定常な低速回転で使用 されているため,特に大型になると歯車接触 面への油膜の供給が期待できない.さらに, 風車の大型化に伴って,設置高が高くなりメ ンテナンスは困難になるので,長期信頼性は 大きな課題となる.信頼性を低下させる損傷 は本質的には「転がり疲労」であり,き裂の 発生とせん断型疲労き裂の進展による金属 疲労現象である.

また,洋上風力発電が増加しているが,洋 上大気中の塩分の影響によって信頼性が低 下することが予想される.また軸受けにおい て,潤滑油の分解により発生した水素の鋼中 への侵入を原因として発生する早期剥離が 問題となっている.また,水素雰囲気中の転 がり疲労寿命は極端に低下すること,そして 水素がすべり変形を助長する点が原因であ ることが確実となってきた.よってすべりが 主な駆動力と考えられるせん断型疲労き裂 進展に対して,水素雰囲気が及ぼす影響は大 きいと考えられる.

(2)問題を把握し解決するための再現試験 般的な金属疲労は繰返し引張圧縮負荷 によってき裂が進展する (モード I) 現象で あり,実験室レベルにおける再現および環境 の影響評価が可能となっている.しかし,転 がり疲労は繰返しせん断負荷によってき裂 が進展する(モード II)現象であり,実験室 レベルにおける再現試験が困難であった.報 告者らは,高強度鋼に対するせん断型疲労き 裂進展試験に世界で初めて成功し,き裂進展 速度および下限界応力拡大係数範囲 (ΔK_{IIIII}) を提示した.しかし当該試験システムは大が かりな装置であり,現在 CT 試験片を使った モード I 疲労き裂進展試験方法のような環境 の影響を把握できるコンパクトな試験方法 が存在しない.そのため,せん断型疲労き裂 進展に及ぼす環境の影響は不明である.

(3)き裂進展機構

引張圧縮型疲労き裂進展に関しては,疲労 き裂は「すべり面分離」で進展し「き裂閉口」 によって遅延する,というメカニズムが明ら かとなった結果,環境の影響を含めた疲労破 壊に強い材料開発における指針となってい る.しかし,せん断型疲労き裂進展に関して は不明なままである.報告者も含めた,これ までの研究においては,き裂進展に対する整 理パラメータとして,応力拡大係数範囲 (ΔK_{II})を用いているものの,き裂進展の真 の駆動力となる「有効」応力拡大係数範囲 (ΔK_{Ileff})を考慮していないため このことが , 従来の報告における下限値の違いとして現 われていると考えられる.なお, ΔK_{II} と ΔK_{IIeff} の差異は,主に疲労き裂破面間に作用する摩 擦の影響であると申請当時考察していた.

(4)疲労設計への応用

疲労はき裂の発生と進展によって発生す る現象であるが,転がり疲労のき裂発生に関 しては現段階では制御は非常に難しいと考 えられる.き裂の進展に関する,設計および 材料設計による制御への応用は可能である と考えられる.モードI疲労き裂に関しては, 安全な設計の限界は,停留き裂を用いて「き 裂は発生するがき裂閉口によって停まる限 界」と定義されている.

2.研究の目的

転がり疲労破壊問題の原因であるせん断型疲労き裂進展に対して,風力発電機の大型 化によって転がり疲労問題の顕著化が懸念 される風力発電機増速機を応用例として研 究を実施する.申請者らがこれまでに開発し た独自の試験方法を高度化し,せん断型疲労 き裂進展時におけるせん断型疲労き裂有効 応力拡大係数範囲(ΔK_{Ileff})を明らかにする. そして, ΔK_{Ileff} の測定によってはじめて測定 可能になる,き裂進展に対する抵抗を含んだ せん断型疲労き裂進展機構を解明する.

3.研究の方法

(1) せん断型疲労き裂進展の再現が可能な 試験方法の開発

報告者がこれまでに開発していた試験方法に汎用性を持たせ,特殊環境下での試験を可能にするため,CT 試験片互換の試験方法を開発する.さらに,ひずみゲージによる微小変形測定と除荷弾性コンプライアンス法を適用させることによって,せん断型疲労き裂進展に対して有効応力拡大係数の概念を取り入れ ΔK_{leff} の測定方法を確立させる.

(2)有効応力拡大係数範囲を取得するため の現象のモデル化

開発した試験方法で取得する情報を力学的に解釈し,有効応力拡大係数範囲を取得するため,せん断型疲労き裂進展時における現象のモデル化を行なう.

(3)開発した試験方法による有効応力拡大 係数範囲の取得

開発した試験方法および取得情報の力学 的解釈により,有効応力拡大係数範囲を取得 する.

(4)大きな塑性変形を受けた材料の試験お よびせん断型疲労き裂進展の直接観察が可 能な試験方法の開発

上記試験方法および従来の他の研究者に よる試験方法において,き裂の進展は材料の 内部で起こっている.そのため,き裂進展の 機構が把握できず不明である点が,せん断型 疲労き裂進展に関する問題における大きな 問題であることに気付いた.また,実機に生 じる転がり疲労においては,高いヘルツ接触 圧が伴うので,必ず大きな塑性変形を伴って いる.そこで,大きな塑性変形を受けた材料 についての試験を可能にし,現象をより正確 に把握するため,せん断型疲労き裂の進展を 直接観察可能にする新しい試験方法を開発 する.

4.研究成果

(1) せん断型疲労き裂進展の再現が可能な 試験方法の開発

図1および図2に研究代表者がこれまでに 開発していたせん断型疲労き裂進展試験法 を示す.図1は試験のモデル図であり,図2 は試験組立図である.図2に示した試験方法 を用いて,実験室でのせん断型疲労き裂進展 の再現に成功し,進展下限界値を得た.

図1に示した基本原理はそのままに,新し い試験方法を開発した.図3に開発した試験 方法に用いる試験片形状を示す.既存の方法 では,試験片固定端を作るための治具が必要 であり,全体に大きくなっていたが,新たに 開発した方法は,試験片固定端に関しては対 称性を活用し,CT 試験片用の治具がそのま ま使えるように工夫した.

実機において転がり疲労が発生する場合 には,必ず破面を圧縮する応力が作用してい る.本試験方法において,破面に作用する圧 縮応力を模擬した.図4に概略図を示す.図 5 に試験片周辺の組立図を示す.ボルトを用 いた締付け治具によって,圧縮応力を作用さ せた.



 $\Delta P = 2P, \quad \tau = \tau_{xy} = \frac{3}{2} \left(\frac{P}{bh} \right) \left\{ 1 - \left(\frac{2y}{h} \right)^2 \right\}$ 図 1 試験の基本モデル.





図 5 開発した試験方法

開発初期の試験において,試験片表面のひ ずみを測定すると,意図とは異なるひずみ挙 動を示した.原因を探るため,図6に示す荷 重負荷点近傍を,図7に示すばね-マスモデ ルに変換し,解析を行なった.その結果,荷 重を伝達することを目的として設置してい た,試験片中心部のセラミックシリンダーが 負荷除荷時に常に接触状態になっていない ことが判明した.図7に示したモデルの検討 によって,当該シリンダーは不要と判断でき, 除去した.その結果,ひずみの挙動は意図し た通りの挙動を示すようになった.

図8に最終的な組立図を示す.図9に実験 で得られたき裂進展挙動を示す.図9中の縦 軸は交流電位差法で測定したき裂長さに相 当する電圧変化量であり,横軸は繰返し数で ある.図10に得られた破面を示す.従来の 試験方法で得られた破面と同様の破面が得 られ,せん断型疲労き裂進展に成功している ことが確認できた.





図 10 得られたせん断型疲労破面

(2)有効応力拡大係数範囲を取得するため の現象のモデル化

破面に作用する摩擦を考慮し,有効応力拡 大係数範囲を得るため,現象のモデル化を行 なった.図11に,試験片におけるモデル化 対象部を示し,図12に,ばね-マスモデル 化対象部を示す.破面近傍をモデル化した. 図13に,用いたばね-マスモデルの概略図 を示す.マス一つの場合から考察し,マスの 数を増やした場合における荷重と変形の関 係を考察した.図13における荷重は試験荷 重に相当し,変位xは試験片表面のひずみに 相当する.後に行なう検証は,ひずみに対し て行なう.

図 14 に破面の凹凸を考慮しない場合の荷 重と変位の関係を示す.荷重負荷時における 荷重と変位の関係と,荷重除荷時の荷重と変 位の関係は,線対称となっている.これは, マス底面に作用する摩擦力が,正負双方に動 くときに対象に発生するためである.図14中,負 荷時において,赤線で示した直線部分がき裂先端 に荷重が作用する範囲である.直線部分以外の曲 線部は,荷重が破面の摩擦に費やされ,き裂先端 には作用していない範囲である.

その後のひずみ測定の結果,図 14 とは異なるひ ずみを得たので,モデルの再構築を行なった.具 体的には,破面に作用する摩擦力以外に,破面の 凹凸も考慮したモデルを作成した.また,図 15 に 示すせん断型疲労き裂の形状を見ても,引張圧縮 負荷によって生じる疲労き裂と比較して,凹凸が 大きいように見える.そのため,破面には大きな 凹凸が存在し,き裂進展に影響を与えると考えた. 図 16 に,一つのマスについての概略図を示す.破 面の凹凸によって,負荷時と除荷時に作用する力 が,摩擦力のみを考慮した場合と異なる.図 17 に 破面の凹凸を考慮した場合として、除荷時が大き く異なる.図 17 の負荷時の赤線で示した直線部分 がき裂先端に荷重が作用する範囲である.





(3)開発した試験方法による有効応力拡大 係数範囲の取得

ひずみ測定の感度を高くするため,非線形 有限要素法解析によって,試験片表面に発生 するひずみについて,ひずみが最大となる位 置を解析した.結果を用いて,ひずみ測定位 置を決定した.図 18 に決定したひずみ測定 位置を示す.

発生するひずみの非線形成分の大きさは 小さいので,非線形成分の大きさを測定可能 なレベルまで増幅する必用がある.そこで, 除荷弾性コンプライアンス法に用いるアナ ログ引算回路を参考に,引算回路を製作した.

図 19 に破面の凹凸を考慮したばね - マス モデルから導かれる,引算回路を仮想的に適 用した場合の,荷重とひずみの関係を示す. 図 19 においても,図 14,17 と同様に負荷時 において赤字で示した直線の範囲がき裂先 端に荷重が作用する範囲である.先に述べた 引算回路によって,直線部分が分かりやすく なるように図中垂直な直線となるように調 整する.荷重はゼロから *P*_{max}まで負荷されて いるが,き裂先端に作用する有効な荷重は図 19 において,*P*_{max} - *P*_{sl}の範囲である.つま り,この荷重範囲に対応する応力拡大係数が 有効応力拡大係数である.

図 20 に実測された引算回路を適用した荷 重とひずみの関係を示す.荷重の最大値は $P_{max} = 10 \text{ kN}$ であり, $P_{sl} = 8.4 \text{ kN}$ を得た.測 定した負荷時における有効応力拡大係数範 囲は,外力から摩擦を考慮せずに計算される 応力拡大係数範囲に対して 16%程度である ことが判明した.



ん断型疲労き裂が進展する.つまりせん断型 疲労き裂を実験室的に再現する場合には,必 ず塑性変形を考慮する必用がある.この点は, 他の研究者においても陽には指摘されてい ない点である.

ここまで示した試験方法は,その試験片形 状を理由として上記塑性変形を試験片に導 入することは困難である.試験片全体に塑性 変形を導入することも検討したが,実機械要 素に生じている塑性変形の程度は非常に大きいため,導入は困難であった.また,塑性 変形が生じている部分の厚さは一般に数百 ミクロン程度と薄い領域である.

そこで,新たな試験方法の開発した.塑性 変形を受けた実機械要素から,その領域を薄 膜化して切り出し,FIB(Focused Ion Beam) 加工によって細く長い予き裂を導入し,一部 を平坦にした丸棒に当該薄膜を貼り付け,丸 棒に対して繰返しねじりを加える方法でせ ん断負荷を加えてせん断型疲労き裂を進展 させる試験方法である.

冷間圧延を受けた SUS430 薄膜を用いて検 証し, せん断型疲労き裂の進展に成功した.

本試験方法は上記改善点の他に,格段に改 善された点がある.すなわちせん断型疲労き 裂の進展挙動および形状を直接顕微鏡によ って観察できる点である.この観察によって, 負荷除荷時における疲労き裂先端近傍の変 形が直接観察可能となる.引張圧縮型疲労き 裂進展機構に関する研究は,疲労き裂先端近 傍の直接観察により大きな進歩を遂げたの で,本試験方法によりせん断型疲労き裂進展 機構の解明につながると考えている.

5.主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

〔学会発表〕(計4件)

- <u>濱田繁</u>, せん断型疲労き裂における有効応 力拡大係数範囲測定方法の開発, 日本材料 学会公開部門委員会接触疲労と破壊力 学(2014.5.16), 福岡大学(福岡県福岡市).
- 福留秀渡・<u>濱田繁</u>,モード II 疲労き裂進 展における破面に作用する摩擦力と反力 の影響,日本機械学会九州学生会 第 45 回卒業研究発表講演会,(2014.3.4),九州 大学(福岡県福岡市).
- 3. <u>S. Hamada</u> and M. Liu, Measurement effective stress intensity factor range of Mode II fatigue crack growth using hysteresis loop, 13th International Conference on Fracture, (2013.6.17), Beijing (China).
- 4. M. Liu and <u>S. Hamada</u>, Determination of effective stress intensity factor range of Mode II fatigue crack propagation with improved experimental method, 19th European Conference on Fracture (ECF19), (2012.8.27), Kazan (Russia).

6.研究組織

- (1)研究代表者
 - 濱田 繁 (HAMADA SHIGERU) 九州大学・大学院工学研究院・准教授 研究者番号:90432856