科学研究費助成事業

研究成果報告書



平成 26 年 5月 22 日現在

機関番号: 1 1 3 0 1
研究期間: 2012~2013
課題番号: 24656429
研究課題名(和文)閉じたき裂の映像法サブハーモニック超音波フェーズドアレイ 曲面対応への新展開
研究課題名(英文)Closed-crack imaging method, subharmonic phased array for crack evaluation (SPACE) , for curved surfaces
研究代表者
小原 良和(Ohara, Yoshikazu)
東北大学・工学(系)研究科(研究院)・助教
研究者番号:90520875
交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,100,000円、(間接経費) 930,000円

研究成果の概要(和文):非破壊評価において「曲面部材」と「閉じたき裂」が2大障壁である。そこで、本研究では、これまで独自に開発してきた閉じたき裂の映像法「サブハーモニック超音波フェーズドアレイ(subharmonic phased array for crack evaluation」と、最新の「曲面形状に合わせて変形できるフレキシブルアレイ探触子」との融合により、SPACEの曲面対応への新展開をはかった。まず、曲率考慮の映像化アルゴリズムを構築した。そして、フレキシブルアレイ探触子を設計・試作を行った。さらに、レーザ干渉計走査による評価法を用いて、音場計測を行うことで、曲面対応型SPACEの基本性能を実証した。

研究成果の概要(英文): In the field of nondestructive evaluation, "curved surface" and "closed crack" are two big problems that we need to resolve. Thus far we have developed an closed-crack imaging method, subh armonic phased array for crack evaluation (SPACE). In this study, we propose a new imaging method by combining SPACE and state-of-the-art array transducer, flexible array transducer, which can conform a curved su rface. First we formulated an imaging algorithm under a consideration of curvature. We designed and fabric ated the flexible array transducer. Furthermore, we measured the sound field due to the flexible array tra nsducer by utilizing the scanning laser interferometer. Thus we demonstrated the fundamental performance o f SPACE which can be applied to an arbitrary curved surface.

研究分野:工学

科研費の分科・細目: 材料工学・材料加工・処理

キーワード: 非破壊検査 非線形超音波 フェーズドアレイ 曲面 閉じたき裂

1. 研究開始当初の背景

大震災による福島第一原発事故以前にも、 福井県の大飯3号機では、原子炉容器上蓋の 制御棒駆動装置取り付け管台溶接部で SCC が貫通し、炉内のホウ酸が漏えいする事故が あった。しかし、「溶接部が曲面であること」 と「SCCが閉じていること」が原因で、その 検査法は未だ存在しない。また、曲面部材の 閉じたき裂検査ニーズは発電プラントのみ ならず、航空機、鋼管、丸棒素材の検査など でも極めて高く、曲面検査法の開発が急務で ある。

応募者は、閉じたき裂に大振幅超音波(周 波数 f) を照射することで発生するサブハー モニック波(周波数 f/2)が高い時間分解能を 持つことを見出した。そして、LiNbO3送信 探触子の開発とフィルタ処理を採用したフ ェーズドアレイ映像化アルゴリズムの構築 により、閉じたき裂の深さ計測が可能な映像 法 SPACE を開発し、閉じた疲労き裂や SCC でサブハーモニック波像により計測誤差 1mm を実現した [Y. Ohara(応募者), et al., APL, 90 (2007) 011902]。しかし、上記 SPACE では送受信に平面型探触子を用いて いたため、曲面には適用できなかった。一方 で、近年、曲面形状に合わせて変形できるフ レキシブルアレイ探触子の開発が進んでき たことから、SPACE との融合により曲面対 応型の閉じたき裂映像化装置が実現できる と着想した。

2. 研究の目的

本研究では、応募者らが独自に開発してき た閉じたき裂の映像法「サブハーモニック超 音 波 フ ェ ー ズ ド ア レ イ SPACE (subharmonic phased array for crack evaluation)」と、最新の「曲面形状に合わせ て変形できるフレキシブルアレイ探触子」と の融合により、SPACE の曲面対応への新展 開をはかることを目的とする。

3. 研究の方法

これまで構築してきた閉じたき裂の映像 法を曲率考慮へと発展させるためには、下記 2点が最重要課題となる。

[1] 曲率考慮の映像化アルゴリズムの構築

これまでの超音波フェーズドアレイでは 基本的に平面を対象とするため、アレイ各素 子の位置が平面上にはない場合、独自の映像 化アルゴリズムの構築が必要となる。そこで、 これまで蓄積してきた学術基盤に基づき、映 像化アルゴリズムを構築する。

[2] フレキシブルアレイ探触子の設計・試 作・実証

平面型アレイ探触子では一部しか接触で きない曲面の検査を実現するためには、曲面 形状に合せて変形できるフレキシブルアレ イ探触子が必要である。さらに、サブハーモ ニック波を用いて閉じたき裂を映像化する には、分解能やグレーティングローブ抑制条 件 [S. Wooh., et al., Ultrasonics, 36 (1998) 737]に加えて、閉じたき裂を開閉振 動させるための大振幅超音波の入射が必要 である。そこで、実機構造物を想定して曲率 半径 10mm の凹形・凸形まで各素子が接触で きるように、素子数・素子間距離・素子幅・ 厚さを考慮した最適設計を行う。さらに、こ れまで蓄積してきたレーザ干渉計走査によ る音場計測を行い、その基本性能を実証する。

4. 研究成果

[1] 曲率考慮の映像化アルゴリズムの構築 ここでは、SPACE の開発で蓄積してきた超 音波フェーズドアレイの技術基盤を集約し て、曲面形状を考慮した映像化アルゴリズム を構築した。以下にその定式化を示す。

丸棒のような一定の曲率を持つ円の外面 に適用する場合を考える(図 1)。パイプや丸 棒の中心を原点とした座標系を用いると $\mathbf{r}_n = (x_n, z_n)$ は、

(1)

(2)

$$x_n = R\sin\theta_n$$

 $z_n = R(1 - \cos \theta_n)$

と表される。ここで、Rは検査面の曲率半径、 θ_n はアレイ探触子の中心とn番目の素子間 を円の弧としたときの中心角である。さらに θ_n は、

$$\theta_n = \{n - (N+1)/2\}L_{EP}/R$$
レ表されろ
(3)

送信超音波を集束させるための遅延則は、

 $t_{r,n}(\mathbf{r}) = |\mathbf{r}_n - \mathbf{r}_f| / V$ (4) と定式化できる。ここで、 \mathbf{r}_f は送信焦点の位置ベクトル、 \mathbf{r}_n はアレイのn番目の素子の位置ベクトル、Vは試験片の音速である。 任意の位置ベクトル**r** の映像強度は、

$$I_{F,S}(\mathbf{r}) = \left[\int_{t_c}^{t_c+\tau} \{u_{F,S}(\mathbf{r},t)\}^2 dt\right]^{1/2}$$
(5)

と表される。ここで、 t_c はくさびを用いた場合の伝搬時間やトリガー遅延などの補正項 $\tau = n_c / f$ (6)

$$u_F(\mathbf{r},t) = \sum_{n=1}^{N} u_{F,n}(t - t_n(\mathbf{r}))$$
(7)

$$u_{S}(\mathbf{r},t) = \sum_{n=1}^{N} u_{S,n}(t-t_{n}(\mathbf{r}))$$
(8)

$$t_n(\mathbf{r}) = \left(\left| \mathbf{r}_s - \mathbf{r} \right| + \left| \mathbf{r} - \mathbf{r}_n \right| \right) / V \tag{9}$$

である。ここで、fおよび n_c はそれぞれ入射 波の周波数およびサイクル数である。また、 $u_r(\mathbf{r},t)$ はバンドパスフィルタで周波数 f付 近の成分だけを抽出された波形、 $u_s(\mathbf{r},t)$ はバ ンドパスフィルタで周波数 f/2付近の成分 だけを抽出された波形、 $t_n(\mathbf{r})$ はアレイ探触子 の中心の位置ベクトル \mathbf{r}_s から \mathbf{r} を経由して \mathbf{r}_n への伝搬時間である。



図1 曲面対応型 SPACE

[2] フレキシブルアレイ探触子の設計・試作・実証

曲面形状に合わせて変形できるフレキシ ブルアレイ探触子の設計を行った。分解能や グレーティングローブ抑制条件を考慮した。 ここでは、アレイセンサの設計パラメータ に依存した音場特性について検討するため、 リニアアレイセンサの各素子から円筒波が 発生すると仮定し、その理論解析を行った。 円筒座標系における波動方程式は次式のよ

円同座標系におりる波動万柱式は次式の。 うに表される。

$$\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}\left(r\frac{\partial p}{\partial r}\right) = \frac{1}{c^2}\frac{\partial^2 p}{\partial t^2}$$
(10)

ここで、圧力pは円柱軸(線音源)から考え られた時間tおよび半径rの関数である。上 式の一般解は、第一種および第二種ハンケル 関数により表される。ここで、縦波のみを取 り扱うと、その解は次式のように表される。

 $p(r,t) = AH_0^{(2)}(kr)\exp[j\omega t]$ (11) ここで、kは波数、 ω は角周波数、 $H_0^{(2)}$ は第 二種ハンケル関数、jは虚数単位、A は任意 定数である。 $kr \rightarrow \infty$ と仮定すると、第二種ハ ンケル関数は次式で近似できる。

$$H_0^{(2)} \approx \left(\frac{2}{\pi kr}\right)^{\frac{1}{2}} \exp\left[-j\left(kr - \frac{\pi}{4}\right)\right] \qquad (12)$$

よって、Eq.(3-3)を Eq.(3-2)に代入すること により、圧力 *p* は次式のように表される。

$$p(r,t) = \left(\frac{p_0}{r}\right)^{\frac{1}{2}} \exp[j(\omega t - kr)]$$
(13)

ここで、 p_0 は波数 kの関数である。このよう な線音源からの調和振動を支配する方程式 に基づいて、リニアフェーズドアレイの音場 解析を行う。

リニアフェーズドアレイについて取り扱 うために、まず、無限小の幅の線音源がアレ イセンサの幅方向に断続的に並べられた場 合の音場と、ある面積を持つ単一素子の音場 を導出し、それらを組み合わせることで、素 子ごとに面積を持つリニアアレイの音場導 出を行う。

無限小の幅の線音源がアレイセンサの幅 方向に断続的に並べられた場合、媒質中の点 (r, θ)から i番目の線音源までの距離 R_i は、次 式のように表される。

$$R_{i} = \sqrt{r^{2} + [(i-1)d]^{2} - 2r(i-1)d\cos\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right)}$$
(14)

ここで、d は隣り合う線音源間の距離(エレ メントピッチ)、N は線音源の数を表す。こ こで、y 軸に対して時計回りの角度を正と取 ると、角度 θ は負である。距離 r がエレメン トピッチ d より遥かに大きい、すなわち rd≫1 と仮定すると、 R_i は次式のように近似で きる。

$$r - (i-1)d\sin\theta \tag{15}$$

隣接する線音源間の時間遅れを $\Delta \tau$ とすると、 位置(r, θ)、時間 tにおける i 番目の線音源の 音場への寄与は、 $t \in [t-(i-1)\Delta \tau]$ 、 $r \in R_i$ と置き換えることにより、次式のように表さ れる。

 $R_i \approx$

$$p_i(r,\theta,t) = \left(\frac{p_0}{R_i}\right)^{\frac{1}{2}} \exp\{j[\omega(t-(i-1)\Delta\tau) - kR_i]\}$$
(16)

従って、リニアフェーズドアレイの音場は 次式のように表される。

$$p(r,\theta,t) = \sum_{i=1}^{N} p_i(r,\theta,t)$$
$$= \left(\frac{p_0}{r}\right)^{\frac{1}{2}} \frac{\sin\left(\frac{ka\sin\theta}{2}\right)}{\frac{k\sin\theta}{2}} \frac{\sin\left(\frac{\omega\Delta\tau - kd\sin\theta}{2}N\right)}{\sin\left(\frac{\omega\Delta\tau - kd\sin\theta}{2}\right)}$$
$$\exp\left(-\frac{jka\sin\theta}{2}\right) \exp\left[-j\left(\frac{\omega\Delta\tau - kd\sin\theta}{2}(N-1)\right)\right]$$
$$\exp[j(\omega t - kr)]$$

ビームの指向性は、焦点(r, θ_a)の場合、次 式のように表される。

$$H(\theta) = \frac{p(r,\theta,t)}{p(r,\theta_s,t)}$$
(18)

リニアフェーズドアレイの指向性 *H*(*θ*)は、 式(24)に式(23)を代入することで、次式のよ うに表される。

$$H(\theta) = \frac{\frac{\pi a \sin \theta_s}{\lambda} \sin\left(\frac{\pi a \sin \theta}{\lambda}\right)}{\frac{\pi a \sin \theta}{\lambda} \sin\left(\frac{\pi a \sin \theta_s}{\lambda}\right)} \frac{\sin\left(\frac{\pi d (\sin \theta - \sin \theta_s)}{\lambda}N\right)}{N \sin\left(\frac{\pi d (\sin \theta - \sin \theta_s)}{\lambda}\right)}$$
(19)

図2に、 θ_s =30°、 λ =1.24mm(周波数5MHz, 音速 6230m/s)、d=1.0mm、a=0.8mmの条 件で計算したビーム指向性の例を示す。メイ ンローブは正確に θ =30°に現れ、隣接して多 数のサイドローブが現れた。方位分解能はメ インローブの幅に依存して決まる。さらに注 目すべきは、 θ =-48°に現れたメインローブ とは異なるピークである。これはグレーティ ングローブと呼ばれ、隣接する素子間の意図 しない干渉の結果現れるものである。グレー ティングローブは、フェーズドアレイで電子 スキャンを行う際にアーチファクトを生成 してしまう可能性があるため、避けなければ ならない。そこで、メインローブの幅とグレ ーティングローブの抑制条件について考え る。



図 2 メインローブ、サイドローブ、グレー ティングローブを示すためのビーム の指向性の例.

まず、メインローブの幅について検討を行 う。 $H_2(\theta)$ は振幅値にのみ影響を与え、その幅 を決定するのは $H(\theta)$ である。メインローブ の幅は、左右に隣接するゼロ点間の角度で決 定される。ここで、指向性で振幅が 0 となる のは、 $H_1(\theta)$ の分子が 0 のとき、すなわち次式 を満足するときである。

$$\frac{\pi d(\sin\theta_s - \sin\theta)}{\lambda} N = m\pi \tag{20}$$

上式を変形することにより、指向性で振幅が 0となる角度のは次式で表される。

$$\theta = \sin^{-1} \left(\sin \theta_s - \frac{m\lambda}{Nd} \right)$$
(21)

メインローブに隣接する方位分解能の値が 0 となる角度は、式(31)の m = -1 および 1 の ときであるため、メインローブの幅 $\Delta \theta_m$ は次 式で表される。

$$\Delta \theta_m = \sin^{-1} \left(\sin \theta_s + \frac{\lambda}{Nd} \right) - \sin^{-1} \left(\sin \theta_s - \frac{\lambda}{Nd} \right) (22)$$

この式より、次の条件を満足するとき、 $\Delta \theta_m$ は最小になることが分かる。

①波長えを短くする。(周波数を高くする)
 ②開口 Ndを大きくする。(素子数 Nを増やす。エレメントピッチ dを大きくする。)

しかし、無条件にこれらのパラメータを改善すると、グレーティングローブが発生して しまう。グレーティングローブが発生する角 度は、メインローブを除いて、*H*₁(*θ*)=1とな る次式の関係を満足する場合である。

$$\theta = \sin^{-1} \left(\sin \theta_s - \frac{n\lambda}{d} \right) \tag{23}$$

ここで、n=0のときの θ がメインローブであり、n=1のときの角度 θ_{g1} に1つ目のグレーティングローブが現れる。

$$\theta_{g1} = \sin^{-1} \left(\sin \theta_s - \frac{\lambda}{d} \right) \tag{24}$$

グレーティングローブを完全に回避するためには、グレーティングローブに隣接するゼロ点の角度が -90° より小さくなればよい。よって、メインローブとグレーティングローブの間のサイドローブの数は N-2 であることから、式(30)に m=N-1および $\theta=\pi/2$ を代入することにより、グレーティングローブを回避する限界のエレメントピッチ d_{max} はスキャン範囲の限界角度(θ_{s})maxの関数として次式のように表される。

$$d_{\max} = \frac{\lambda}{1 + \sin(\theta_s)_{\max}} \frac{N - 1}{N}$$
(36)

よって、この d_{max} を下回るようにアレイセン サを設計することでグレーティングローブ を回避した上で、式(32)に示されるメインロ ーブの幅 $\Delta \theta_m$ が最小になるように設計すれ ば良い。

本研究では、以上の理論に基づき、図3に 示すような、中心周波数 5 MHz、*d*=0.5mm、 *a*=0.4mm と設計した。



図 3 設計・試作したフレキシブルアレイ探 触子

非線形超音波の計測では、き裂面の大振幅 超音波の閉じたき裂の非線形超音波計測で は閉じたき裂のを開閉振動させるために十 分な大振幅超音波入射性能が求められる。

フレキシブルアレイ探触子の各素子を、前述の送信アルゴリズムに従って励振し、図 4 の配置でレーザ干渉計で変位計測を行った 結果、図 5、6 に示すように、き裂の開閉振 動に必要といわれている 10nm を大きく上回 る 60nm の変位の出力が確認できた。これに より、フレキシブルアレイを用いた曲面対応 型 SPACE の基盤技術が確立できた。



5. 主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

〔雑誌論文〕(計8件)

- 小原良和、閉じたき裂の高精度計測のための非線形超音波映像法の開発、日本金属学会まてりあ、査読有、3巻、2014、100-103
- ② Kentaro Jinno, Azusa Sugawara, Koji Takahashi, <u>Yoshikazu Ohara</u>, <u>Kazushi</u> <u>Yamanaka</u>, Quantitative Analysis of Nonlinear Ultrasonic Response at

Closed Cracks by the Damped Double Node Model, Proceedings of Symposium on Ultrasonic Electronics, Vol. 34, 2013, pp.371-372

- (3) Masako Ikeuchi, Kentaro Jinno, Kazushi Yamanaka, Yoshikazu Ohara, Closed Improvement of Crack Selectivity in Nonlinear Ultrasonic Fundamental Imaging Using Wave Amplitude Difference, Japanese Journal of Applied Physics, Vol. 52, 2013, pp. 07HC08-1-5 DOI: 10.7567/JJAP.52.07HC08
- (4) Masako Ikeuchi, Kentaro Jinnno, <u>Yoshikazu Ohara</u>, <u>Kazushi Yamanaka</u>, Improvement of Selectivity of Closed Cracks in Nonlinear Ultrasonic Imaging by Using Amplitude Difference of Fundamental Wave, Proceedings of Symposium on Ultrasonic Electronics, Vol. 33, 2012, pp. 329-330
- $(\overline{5})$ Kentaro Tinno. Masako Ikeuchi. Akihiro Ohuchi, Yoshikazu Ohara, Kazushi Yamanaka, Analysis on Nonlinear Ultrasonic Images of Vertical Closed Cracks by Damped Double Node Model, Proceedings of Symposium on Ultrasonic Electronics, Vol. 33, 2012, pp. 179-180
- (6) <u>Yoshikazu Ohara</u>, Yohei Shintaku, Satoshi Horinouchi, <u>Kazushi Yamanaka</u>, Formation and Evaluation of Closed Stress Corrosion Cracks in Ni-Based Alloy Weld Metal for Nuclear Power Plants, AIP Conference Proceedings, Vol. 1474, 2012, pp. 183-186
- (7) <u>Kazushi Yamanaka</u>, Yohei Shintaku, <u>Yoshikazu Ohara</u>, Two Dimensional Model for Subharmonic Generation at Closed Cracks with Damped Double Nodes, AIP Conference Proceedings, Vol. 1474, 2012, pp. 179-182
- (8) <u>Yoshikazu Ohara</u>, Yohei Shintaku, Satoshi Horinouchi, Masako Ikeuchi, <u>Kazushi Yamanaka</u>, Enhancement of Selectivity in Nonlinear Ultrasonic Imaging of Closed Cracks Using Amplitude Difference Phased Array, Japanese Journal of Applied Physics, Vol. 51, 2012, pp. 07GB18-1-6 DOI: 10.1143/JJAP. 51.07GB18

〔学会発表〕(計 17 件)

- 菅原あずさ、神納健太郎、小原良和、山 <u>中一司、共</u>焦点サブハーモニック超音波 フェーズドアレイによる広範囲の閉口 き裂の深さ計測、第 61 回応用物理学会 春季学術講演会、神奈川(2014.3.17-20)
- ② 大内彬寛、依藤洋、神納健太郎、菅原あ ずさ、小原良和、山中一司、表面波を用

いたサブハーモニック超音波フェーズ ドアレイによる閉じたき裂の長さ計測 と散乱挙動の映像化、第 61 回応用物理 学 会 春 季 学 術 講 演 会 、 神 奈 川 (2014.3.17-20)

- ③ 小原良和、非線形超音波の基礎と応用 ~閉じたき裂の映像法の開発~、日本材 料学会 高温強度部門委員会 第 2 期第 10 回 損傷評価 WG、宮城(2014.3.7)
- ④ 神納健太郎、菅原あずさ、高橋恒二、小原良和、山中一司、閉口き裂の非線形超音波応答の減衰二重節点モデルによる定量解析、圧電材料・デバイスシンポジウム 2014、宮城(2014.1.29-30)
- ⑤ 菅原あずさ、神納健太郎、依藤洋、小原 良和、山中一司、閉口き裂の広範囲映像 化のための共焦点サブハーモニック超 音波フェーズドアレイの開発、日本非破 壊検査協会第21回超音波による非破壊 評価シンポジウム、東京(2014.1.20-21)
- ⑥ 大内彬寛、神納健太郎、菅原あずさ、高橋恒二、依藤洋、小原良和、山中一司、閉じたき裂の長さ計測のための表面波を用いたサブハーモニック超音波フェーズドアレイの開発、日本非破壊検査協会第21回超音波による非破壊評価シンポジウム、東京(2014.1.20-21)
- ⑦ 菅原あずさ、神納健太郎、小原良和、山 中一司、広範囲の閉口き裂評価のための 共焦点サブハーモニック超音波フェー ズドアレイの開発、日本非破壊検査協会 平成 25 年度秋季大会、広島 (2013.11.26-27)
- ⑧ Kentaro JInno, Azusa Sugawara, Koji Takahashi, <u>Yoshikazu Ohara</u>, <u>Kazushi</u> <u>Yamanaka</u>, Quantitative Analysis of Nonlinear Ultrasonic Response at Closed Cracks by the Damped Double Node Model, The 34th Symposium on Ultrasonic Electronics, 京都 (2013.11.20-22)
- ⑨ 小原良和、非線形超音波を用いた構造物の欠陥と経年損傷の評価、日本非破壊検査協会シンポジウム社会インフラのメンテナンスを支える非破壊検査技術、東京(2013.9.30)
- ① 小原良和、山中一司、サブハーモニック 超音波フェーズドアレイを用いた閉じ たき裂の計測精度向上、日本金属学会 2013 年秋季大会、石川(2013.9.17-19)
- ① Kentaro Jinno, Masako Ikeuchi, <u>Yoshikazu Ohara</u>, <u>Kazushi Yamanaka</u>, Analysis on Closed Crack in Nonlinear Ultrasonic Images Using Amplitude Difference by Damped Double Node Model, 40th Annual Review of Progress in Quantitative Nondestructive Evaluation, アメリカ ボルティモア (2013.7.21-26)
- 😰 <u>Yoshikazu Ohara</u>, Masako Ikeuchi,

Kentaro Jinno, <u>Kazushi Yamanaka</u>, Selectivity Improvement of Closed Cracks in Nonlinear Ultrasonic Images by Using Fundamental Wave, 3rd International Symposium on Laser Ultrasonics and Advanced Sensing, 神 奈川 (2013.6.25-28)

- (3) Kentaro Jinno, Masako Ikeuchi, <u>Yoshikazu Ohara, Kazushi Yamanaka</u>, Analysis on Nonlinear Ultrasonic Images of Vertical Closed Cracks by Damped Double Node Model, 3rd International Symposium on Laser Ultrasonics and Advanced Sensing, 神 奈川 (2013. 6. 25-28)
- <u>Yoshikazu Ohara</u>, Nonlinear Ultrasonic NDT Research and Applications in Japan, Seminar at Laboratoire d'Imagerie Parametrique, UPMC Sorbonne University, フランスパリ (2013.6.17)
- (5) <u>Yoshikazu Ohara</u>, Kentaro Jinno, Koji Takahashi, Masako Ikeuchi, <u>Kazushi</u> <u>Yamanaka</u>, Enhancement of Selectivity of Closed Cracks in Nonlinear Ultrasound, The 18th International Conference on Nonlinear Elasticity in Materials, スイス アスコナ (2013.6.9-14)
- ⑦ 神納健太郎、池内雅子、小原良和、山中 一司、減衰二重節点モデルを用いた閉じ た縦き裂の非線形超音波映像の解析、第 60回応用物理学会春季学術講演会、神奈 川(2013.3.29)

[その他]

ホームページ等

http://www.material.tohoku.ac.jp/~hyoka /database_year_j.html

- 6. 研究組織
- (1)研究代表者
 小原 良和(OHARA YOSHIKAZU)
 東北大学・大学院工学研究科・助教
 研究者番号:90520875

(2)研究分担者

山中 一司 (YAMANAKA KAZUSHI) 東北大学・大学院工学研究科・教授 研究者番号: 00292227

辻 俊弘(TOSHIHIRO TSUJI)東北大学・大学院工学研究科・助教研究者番号: 70374965