# 科学研究費助成事業

平成 28年 6月14日現在

研究成果報告書

機関番号: 32601						
研究種目:基盤研究(C)(一般)						
研究期間: 2013 ~ 2015						
課題番号: 25420031						
研究課題名(和文)Zero-group velocity ラム波を用いた接着性状の非接触非破壊評価						
研究課題名(英文)Nondestructive and noncontact characterization of bond quality in a polymer adhesive connection with zero-group velocity Lamb waves						
   研究代表者						
長 秀雄 (Hideo, Cho)						
青山学院大学・理工学部・教授						
研究者番号:60296382						
交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,300,000円						

研究成果の概要(和文):適用分野が拡大している高分子接着剤による金属の接合の接着性状を超音波を用いて非破壊 で評価する技術の構築を試みた。本研究では群速度が0となる板波(Zero-group-velocity(ZGV) ラム波)をレーザを 用いて励起・検出することで高空間分解能・高精度での接着性状を評価できる可能性を示した。本手法で計測したZGV ラム波の周波数(位相速度に対応)は、破壊試験による得られた接着部のせん断強度が低いものでは低下しており、両 者の間には良い相関が得られた。この相関は、時間領域差分法によって数値計算したところ接着界面の剛性に低下に対 応していることが予想される。

研究成果の概要(英文): The bonding technique with a polymer adhesive agent is expected to be one of alternative bonding technique for a metal/metal interface due to its high bonding rigidity and light weight. Nondestructive characterization of a bond quality is attempted with zero-group-velocity (ZGV) Lamb waves which have finite phase velocity. ZGV Lamb waves was generated with a pulsed YAG laser and detected with a laser interferometer. The frequencies of ZGV Lamb waves corresponding to the phase velocity of ZGV Lamb waves decreased with decreasing shear strength in the bonding area. The numerical simulation revealed that the decrease of the frequency would be caused by reduction of the rigidity on the interface between an adherent and a bonding layer. The frequency of ZGV Lamb waves would be one of good indicators of the bond quality.

研究分野:超音波計測

キーワード: 高分子接着剤の接着性状評価 零群速度板波による非破壊検査 レーザ超音波 接着剛性 数値シミュレーション

#### 1.研究開始当初の背景

構造物の各部材の接合は、溶接やボルトに よってなされてきたが、近年では接合部の剛 性向上や軽量化のために接着剤を用いた接 合方法が検討されている。しかし、接着剤は 外観上問題がなくても接着面の状態(粗さや 清浄度)や接着環境(温度や湿度)によって 接着性状が変化することが知られている。ま た、長期間の使用によって水分の侵入や紫外 線などによって接着剤自身が劣化し、接着性 状が低下する。そのため、接着剤を安全に使 用するためには非破壊によって接着性状を 評価する必要がある。いままでも超音波を用 いた方法が検討されてきた。超音波の伝搬速 度は材料の弾性的性質をはじめとする材料 の状態を反映する。伝搬速度計測は超音波を 一定距離伝搬させ、その伝搬時間と伝搬距離 から決定するため、接着性状評価のような高 精度な伝搬速度計測を必要とする場合は、比 較的長い伝搬経路が必要となる。しかしなが ら接着性状は局所的に計測する必要がある。 また、接合部は一般的に板状構造となってお り、接着部の状態を評価するには厚み方向に 伝搬する超音波を使用する必要があるが、こ の場合、板厚よりも十分に短い波長の波動を 用いる必要があるうえ、接着層の厚さは、板 厚に比べてかなり薄いため接着の良否を伝 搬速度から判断することはほとんど不可能 である。これらの問題に対しては、水浸縦波 超音波の接着界面における反射率を利用す る方法が提案されている。その場合、正確な 反射率を計測するためには被計測対象を水 槽に入れる必要があるという問題がある。

-方、2004 年以降に S.D.Holland らや C.Prada らによって Zero-group-velocity ラ ム波による材料評価の可能性について報告 された。Zero-group-velocity ラム波は、板状 構造物を伝搬するラム波のうち伝搬速度が 0 となる伝搬モードである。この波動では位相 速度は有限の値を有することから、そのモー ドの位相速度を計測すれば局所的な弾性的 性質や板状構造物の厚さに関する情報を得 られると報告されている。S.D.Holland らに よれば、この伝搬モードを用いてアクリル板 の厚さを計測し、接着テープが試験片表面に 存在する場合の厚さ 1%程度の変化を確実に 捕らえたことを報告している。C.Pradaらは、 レーザ超音波を用いた手法を提案しており、 2 つの振動形態の異なる Zero-group velocity ラム波を用いることで比較的薄い材料のポ アソン比を決定できることや線状の音源を 用いることで弾性異方性を示す材料の音響 異方性を計測できることを示しめされてい る。この方法では、局所的な特性を高い精度 で評価できることから接着性状を評価が期 待できる。

2.研究の目的

本研究では、接着層を有する積層材料の接 着状態の評価を行うことを目的としている。 その目的のために伝搬しない波動(Zero group velocity (ZGV) ラム波)を使用する。 ラム波は、板状構造物を伝搬する波動である が、ある特定の周波数では位相は進むが、波 動のエネルギ自体は伝搬せず、その場で留ま るというモードが存在する。位相速度は、伝 搬媒体の特性を反映する。つまり伝搬しない 波動の位相速度を求めることで超音波励起 領域内(励起にレーザを使用することで直径 2 mm 程度)の材料特性評価が可能うえ、特 性変化に対する感度が高いため接着性状の 評価の可能がある。

### 3.研究の方法

ZGV ラム波の励起及び検出の実験装置を 図1に示す。ZGV ラム波は、レーザ直径4mm、 レーザーエネルギー20mJ のパルス YAG レ ーザを試験片表面に照射して励起し、レーザ 照射面の真裏にプローブ直径0.3mmのレー ザ干渉計を用いて面外変位を測定した。 ZGV ラム波の評価は検出波形にFFTを施す ことでその周波数スペクトルから行った。こ の際、周波数分解能を向上させるために Zero-padding 処理を施し0.76kHz とした。



図 1 ZGV ラム波計測装置

試験片は、同じ厚さのジュラルミン板 (W:25mm、L:100mm、t:3mm)をエポキシ系 接着剤で接着した試験片 29 本を用意した。 試験片は、 図2に示すような lap-joint 型に 作製した。また接着強度は接着面粗さに依存 するので接着面を#30 研磨することで接着性 状の良い試験片を、また鏡面仕上げ後にグリ ースを塗布することで接着性状の悪い試験 片を作製した。また接着層の厚さは接着後 の試験片全体の厚さから二枚のジュラルミ ン板の厚みを減算することで求めた。接着強 度は ZGV ラム波測定後、インストロン引張 試験機(最大引張荷重 10kN)で引張せん断試 験を行い測定した。



図2 ラップジョイント型接着試験片

4.研究成果

(1) ZGV ラム波の周波数と接着せん断強度の関係

図3にZGV ラム波計測後に接着良好および 不良材に対して引張せん断試験した結果を 示す。この際、クロスヘッド速度は0.1m/s で行った。接着良好材は不良材に比べて強度 が高くなっていた。また、破断後の接着剤層 には大きな空孔は観察されなかった。



図4に接着良好および不良材のせん断強度 の分布を示す。接着良好材ではせん断強度は 16 MPa~19 MPaの範囲に集中していたが、接 着不良材では2 MPa~18 MPaの範囲で大きく ばらついていた。



図4 接着良好および不良材に接着強度

次にこれらの試験片に対して ZGV ラム波を 計測した結果を示す。ZGV ラム波は各試験片 に対して接着部中央を 2mm 間隔 8 点で 3 列 の計 24 点の測定を行った。接着良好および 不良材における検出波形と周波数スペクト ルの代表例を図 5 に示す。





(c) 接着良好材での周波
 (d) 接着良好材での周数スペクトル
 波数スペクトル
 図5接着良好および不良材でのZGV ラム波の検出
 波形と周波数スペクトル

いずれの試験片でも二つの卓越したピーク が得られた。これらのピークが ZGV ラム波 に対応しており、ここでは 1.0MHz 付近と 3.0MHz 付近のピークをそれぞれ Mode α、 Mode β と定義する。この二つのモードの ZGV ラム波の解析的周波数をジュラルミン板の 物性(縦波速度:6320 m/s、横波速度:3130 m/s、 密度:2.7 g/cm<sup>3</sup>)とエポキシ系接着剤の物性(縦 波速度:2610 m/s、横波速度:1100 m/s、密度:1.17 g/cm<sup>3</sup>)と厚さから求め、各試験片で検出され たピーク周波数との差を求め、各試験片のせ ん断強度と比較した結果を図6に示す。また 各グラフに示す直線は解析解と実験値の周 波数差の負方向の最大値を用いて最小二乗 法によって求めた。





Mode  $\alpha$  ではせん断強度が高くなるにつれ て解析周波数との差は小さい。解析解は、基 材/接着剤界面において応力と変位が連続し ている条件で求められており、今回の測定に おいて接着強度が高いほど接着界面におい て応力と変位は連続的であると考えられる。 一方、接着強度が低い場合では、界面におい て変位の食い違いが許容され、界面での剛性 が低下するため ZGV ラム波の周波数は解析 解よりも低下したと推測される。 せん断強 度は、接着部内における最弱部が支配すると 考えて、各試験片における ZGV ラム波の測 定値のうち最小の周波数とせん断強度の関 係を最小二乗法によって求めた。近似曲線に おける R<sup>2</sup>値は Mode では 0.8624 と高い相関 を示していた。一方、Mode B の R<sup>2</sup> 値は 0.1418 と接着強度に対する ZGV ラム波の相関は得 られなかった。つまり、ZGV ラム波のうち接 着強度と相関を示すモードを使用すれば密 着性状を推定できる可能性があることがわ かった。

接着性状を界面の剛性で表現した場合、接着性状が良いときは界面剛性が高く、界面において応力と変位が連続する。一方、接着性状が悪い場合、界面の剛性が低く、界面において"すべり"が起こるとモデル化できる。こ

こでは、界面剛性変化を厚さ 0.09mm の接着 層全体の横弾性率が低下したと考え、接着層 の横弾性率を 1.4GPa(完全接合時)から低下さ せたときの ZGV ラム波の周波数差を求めた。 各モードの ZGV ラム波の周波数変化と横弾 性係数との関係を図 7 に示す。



図7接着層の横弾性率とZGV ラム波周波数

いずれのモードでも接着層の横弾性係数が低下すると ZGV ラム波の周波数は低下した。Modeαのせん断弾性係数の低下率(傾き) は Modeβに比べて4倍程度大きく、接着強度 に対して敏感であると推察できる。すなわち、 ZGV ラム波の伝搬モードを適切に選択する ことができれば、その周波数から接着面の性 状を推定できることがわかった。

(2) FDTD 法を用いた ZGV ラム波の数値計 算結果

FDTD 法は粒子速度変位と応力の格子が 交互に存在するスタッガード格子を用いて 差分化する方法で、支配方程式は運動方程式 とフックの法則である。最初に FDTD 法で ZGV ラム波が正しく計算できるのかを検討 するために図 8 に示すような Al 合金板単体 を想定した計算モデルを作成した。表1に計 算に用いた物性値を示す。なお、表1には後 に使用する接着剤も物性値も示している。数 値計算は空間離散間隔 dx と空間離散間隔 dt の比 dx/dt=10000 m/s 一定として dx=50 µm、 25 µm、12.5 µm、5 µm としと板厚 d=1 mm、 2 mm、 3mm として行った。また音源として 板幅中央の表面に下向きの図1右上に示し た時間波形を有する変位速度を与えた。また、 音源の空間分布は半値幅 ± 2.5 mmのガウス分 布に従うように与えた。



図8 板状構造物の計算モデル

表1	計算に使用した物性値			
	纷流击	楼:12:15	应由	

Т

	綖波迷	恞冹迷	省侵
	度, m/s	度, m/s	× $10^3$ kg/m <sup>3</sup>
アルミニ	(249	2164	2.((2
ウム合金	0348	3164	2.003
接着剤	2610	1100	1.170

図9にdx=12.5 µm、d=3mm での震央裏面 での面外方向の変位速度波形とその周波数 スペクトルを示す。0.5 µs から始まる振動は 縦波の到達時間に相当し、その後に連続的な 振動が観察された。一方、スペクトルには0.9 MHz、1.5 MHz および 3 MHz 近傍に 3 つピー クが観測された。表1に示した物性値を用い て商用の速度分散計算プログラム (Disperse) を用いて求めた ZGV ラム波 S<sub>1</sub>(1次の対称モ ード) A<sub>2</sub>(2次の非対称モード) および S<sub>4</sub>モ ードの周波数の解析解はそれぞれ0.959 MHz、 1.582 MHz、3.156 MHz と概ね一致している ことから数値計算で求めたピークが ZGV ラ ム波に対応している。



図 9 離散間隔 12.5 mm、厚さ 3mm のモデ ルでの震央での面外方向変位速度とそのスペ クトラム

図 10 には各計算条件で求めた ZGV ラム波の 周波数を商用プログラムで計算した解析解 との差を示す。ラム波の位相速度は板厚と周 波数の積である fd に依存して変化すること から ZGV ラム波の周波数差 fd を用いた表 現した。<br />
また、<br />
横軸には<br />
離散間隔<br /> *dx* を<br />
厚さ<br /> *d* で除した値を用いた。図中、白抜きのシンボ ルはS<sub>1</sub>モードを、黒塗りはS<sub>4</sub>モードを示し、 シンボルの違いは dx を表している。解析解と 数値計算の差は dx/d とともに小さくなり、板 厚の 1/100 以下の空間離散間隔では解析解と の差 fd は 0.06 MHz × mm 以下であった。こ れはS<sub>1</sub>でのfd値(2.28 MHz×mm)の2.6%程度 であり、FDTD 法を用いた ZGV ラム波を十分 な精度で計算可能であることが分かった。次 に ZGV ラム波はどのように形成されるのを 検討した。一般にラム波は、弾性波の波長が 板厚よりも長い場合に存在し、縦波と横波が



図 10 計算によって求めた ZGV ラム波の 離散間隔依存性

表面で反射する際にモード変換しながら干 渉することで振動モードが形成される。つま り ZGV ラム波も同様な現象であると予想さ れる。 しかし、一般的に板厚方向の定在波としては 縦波や横波に多重反射に伴う振動である厚 み共振がある。そこで厚み共振と ZGV ラム 波の振動を区別することを目的として入力 波に半値持続時間 62 ns のガウス形状のパル ス波を用いて計算を行った。

図 11 に表 1 に示した物性値を用いた場合 (黒線)と横波速度のみを 3350 m/s と上昇さ せた場合(赤線)の震央での面外変位速度波 形の最初の 4 µs までとそれぞれの周波数ス ペクトルを示す。図 11(a)中の縦の点線は黒線 で示した波動のピークに対応した時間を示 しており、図中の文字は P、S は縦波、横波 は示している。たとえば PSP は、最初縦波で 伝搬したのち、最初の反射で横波にモード変 化し、次の反射で縦波にモード変換したこと を示している。





この計算では、入力波の持続時間が短いた め波動は板厚内を多重反射することになり、 反射の際にモード変換を起こしている。本来、 垂直入射であればモード変換は起こらない が、現実には波面はわずかなら球面になって おり、反射の際にモード変換を起こしている ことを確認している。横波速度を上昇させた 場合では、反射波の伝搬過程に横波での伝搬 を含む場合は、黒線で示したピークよりも短 時間側にピークが得られており、そのずれ量 は横波として伝搬した距離に依存していた。 つまり、ZGV ラム波は、縦波と横波が反射し ながらモード変換を繰返し、干渉した結果と して得られる波動である。そのためその周波 数は伝搬するラム波と同様に板厚や板の弾 性的な性質に依存することが理解できる。ま た、接着層を有する積層構造材では接着層/ 基材界面における反射における位相遅れを 反映することが予想される。一方、スペクト ルでは両者とも 0.9 MHz、1.4 MHz と 3MHz 近傍にはどちらの場合もピークが観察され、 ZGV ラム波の解析解で求めたピークと一致 している。横波速度を上昇させた場合ではい ずれのモードも高周波数側にシフトしてお り、高い周波数ほどシフト量が大きい傾向が あり、横波速度の約 6%の上昇を感度よく捉 えていた。また、3MHz 近傍のモードではピ ークが分離していた。

次に接着性状を考慮した数値計算を行った。図 12 に接着層を有する計算モデルと接 着不良状態を示す接着層/母材界面の境界条 件であるスプリングモデルの概念を模式的 に表したものを示す。計算は同一の厚さと物 性を有する厚さ3mmの板を厚さ0.1mmの接 着剤で接着したモデルに対して行った。界面 において完全に接着されている場合は、界面 において変位と応力が連続であるとし、接着 状態が悪い場合は図12右側に示すように接 着剤/基材界面においてせん断方向の変位の 食い違いを与えることで表現した。



#### 図 12 積層材計算モデルと接着界面の 境界モデル

変位の食い違い量は、界面に作用する応力 に比例すると考えるとばね要素を境界条件 として与えることができ、ばね要素のばね定 数が接着性を示すことになる。すなわちばね 定数がの時は、完全接合と同じとなり、0 では液体が存在することを示している。なお 垂直方向の変位については、はくりが起こら ない限り食い違いを起こさないと考え、ここ では連続の条件を満たしているとした。

図 13 に完全接合の場合と界面のばね要素 の定数を1.0×10<sup>5</sup> N/m としたときの震央での 変位速度波形とそれぞれの周波数スペクト ルを示す。



図 13 完全接合(黒線)と接着性状が悪い場 合(赤線)での ZGV ラム波とその周波数スペ クトル

いずれの場合、0.5 μs および 1 μs 近傍はそ れぞれ直接伝搬してきた縦波および横波で あり、それ以降は板単体の場合と同様に多重 反射とモード変換によって表れたパルス列 であり、6 µs 以降は周期性の高い振動が観察 されており、それらの振幅には大きな違いは なかった。また、界面接着が弱いモデルでは 低周波成分がやや強く観察されている。また、 スペクトルでもほぼ同じ周波数にピークが 観察されており、界面接着が弱いモデルは低 周波数側の 1 MHz 近傍のピークの振幅が大 きくなっており、そのピークが分岐していた。 また、0.4 MHz 近傍と 3.1 MHz 近傍のピーク では周波数は同じ値を示したが、それ以外の ピークでは界面接着が弱いモデルの方が低 周波数側にシフトしていた。つまり、ZGV ラ

ム波の周波数は界面せん断剛性の低下にと もなって低下するが、モードごとに界面せん 断剛性に対する感度が異なるっており、実験 結果と定性的に一致する結果を得ることが できた。

5。主な発表論文等 (研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

## 〔雑誌論文〕(計 2 件)

<u>H.Cho</u>, Y. Yaguchi and H. Ito, Characterization of the bond quality of adhesive plates utilizing zero-group-velocity Lamb waves measured by a laser ultrasonics technique, Mechanical Engineering Journal, Vol. 2, No. 1, Article ID 14-00335, DOI: 10.1299/mej.14-00335, (2015) 査読有

<u>H.Cho</u>, Y. Hara and T. Matsuo, Evaluation of the thickness and bond quality of three layered media using Zero-group-velocity Lamb waves, Journal of physics conference series Vol.502, PaperNo.012023,

DOI: 10.1088 /1742-6596/520/1/012023 (2014) 査読有

[学会発表](計 2 件)

<u>長 秀雄</u>、数値計算を用いた接着接合材に おける Zero-group-velocity Lamb 波の振動 形態の評価、日本機械学会第23回機械材料・ 材料加工技術講演会、2015年11月14日、広 島県・広島市

<u>H.Cho</u>, Y. Yaguchi and H. Ito, Characterization of the bond quality of adhesive plates utilizing zero-group-velocity Lamb waves measured by a laser ultrasonics technique, 2014 international conference on material and processing, Detroit USA, 2014 年 6 月 9 日 ~ 6 月 13 日

6.研究組織
(1)研究代表者
長 秀雄 (Hideo CHO)
青山学院大学・理工学部機械創造工学科・ 教授
研究者番号: 60296382