# 科学研究費助成事業

研究成果報告書

平成 2 9 年 9 月 2 日現在 機関番号: 5 1 3 0 3 研究種目:基盤研究(C)(一般) 研究期間: 2013~2016 課題番号: 2 5 4 2 0 3 9 4 研究課題名(和文)GPUを用いたモーメント法の高速化に関する研究 研究課題名(英文)Research of MoM accelerated by using GPU 研究代表者 袁 巧微(YUAN, QIAOWE1) 仙台高等専門学校・専攻科・教授 研究者番号: 8 0 5 0 9 7 2 9

交付決定額(研究期間全体):(直接経費)

研究成果の概要(和文):本研究では,GPUでモーメント法の高速化アルゴリズムへの実装が成功し,従来高価のスーパコンピュータで実行しなければならない誘電体を含む人体を含む100 以上の大規模な電磁界数値解析の高速化が安価で行うことができた.従って,大規模なモデルの電磁解析が可能且つ高速化することにより,新型人工電磁材料の開発や,宇宙電力発電システムの開発,人・車・船・飛行機を含んだ散乱・放射問題に関する通信・レーダー分野の発展に大きく寄与ができ,極めて重要である.

3,600,000円

研究成果の概要(英文): This research makes it possible to implement moment method algorithm in GPU which was ever required by using the super computer with the very expensive cost. The developed moment method algorithm takes into account the large scale numerical analysis with the dielectrics. Definitely, it is hopeful that our electromagnetic analysis of a large model and acceleration algorithm can be applied to a lot of larger scale applications, such as a new artificial electromagnetic materials, space power generation systems, and communication, scattering / radiation problems including people, cars, ships and planes, and so on

研究分野: 電磁波工学

キーワード: モーメント法 高速 誘電体 大規模電磁界解析 GPU

E

#### 1.研究開始当初の背景

周期構造を有する導体と誘電体が混在す る新型人工電磁材料の開発や,宇宙電力発電 に使用されるアンテナの特性解析,人・車・ 船・航空機を含んだ電磁界散乱・放射問題な ど100 を超える大規模な電磁解析が必要と なる.モーメント法,FDTD 法,そして有限要 素法が代表される電磁界解析手法であり,近 年パソコンの発展と共に各手法の改善によ り,モーメント法は線状モデルで100 ,面状 モデルで(10)<sup>2</sup>,FDTD 手法が(10)<sup>2</sup>,有限 要素法は(5)<sup>2</sup>まで規模の解析ができるよ うになってきた.ここで、は波長である.し かしながら,それより大きなモデルに対して, 手法の更なる改善とより高性能計算機が求 められる.

一方,当初画像処理に主に使われている GPU(Graphics Processing Unit)は,近年, 数値解析の性能が年々に向上され,電磁界数 値解析の高速化への応用に大変注目されて いる.特にFDTD 手法への応用がより早く研 究され,既に GPU の使用で速度が従来の約 30-50 倍アップされていることが国内外で報 告されていた[1].しかし,GPU がモーメン ト法への応用に関する研究はまだ数少なく, その有効性が確認されていない.

モーメントが電磁界数値解析に使われて きた有効な手法であり,この手法は任意形状 の導体線状アンテナの解析に特に有効で,計 算量が少なく,計算精度が高いという特徴を 持っている.更に近年の高速アルゴリズム Multipole FMM(Fast Method), MLFMA(Multilevel Fast Multipole Algorithm)の開発により、約(10)<sup>2</sup>まで大 きさのモデルの解析が可能となっている.本 研究で, GPU を用いることで, 100 程大き なモデルの解析を更に高速化することに挑 む.

# 2.研究の目的

周期構造を有する導体と誘電体を混在す る新型人工電磁材料の開発や,宇宙電力発電 に使用されるアンテナの特性解析,人・車・ 船・飛行機を含んだ電磁界散乱・放射問題な どに大規模な電磁界解析の高速化が強く求 められている.本研究では,低コスト,数値解 析の性能が年々向上されている GPGPU(General Purpose Graphics Processing Unit)に着目し,モーメント法とい う電磁界数値解析手法の高速化を図ること を研究の目的とする.

## 3.研究の方法

本研究は GPU に適する Richmond の方法に 基づいた高精度で且つ高速なモーメント法 解析アルゴリズムを開発するために, 平成 25 年度は, GPU に適する大規模行列方程式を 高速的に解くアルゴリズムの開発及びその 有効性を明らかにする. 平成 26 度は,シ ングルまたは複数 GPU に FMM を実装し,高速 化の効果を定量的に明らかにする. 平成 27 度は,GPU に誘電体を計算できる行列の生成 のプログラムを実装し,高速化の効果を定量 的に明らかにする.

## 4.研究成果

本研究は, GPU (Graphic Processing Unit)にモーメント法の高速化アルゴリズ ムを実装し,従来高価のスーパコンピュー タで実行しなければならない誘電体を含む 大規模な電磁界数値解析の高速化が安価で 行えることを目標とし,4年間を渡って実 施した内容及び得られた結果を報告する。

平成 25 年度では, GPU に適する大規模 行列方程式を高速的に解くアルゴリズムの 開発及びその有効性を明らかにした. 電磁 界解析手法として広く使用されているモー メント法はまず金属導体又は誘電体に流れ ている未知電流が満たしている微分又は積 分方程式を離散し,大規模行列方程式を形 成する第一過程と,セグメントの数Nに三 乗に比例するO(N3)連立一次方程式を解く 第二過程で構成されている.大規模行列方 程式を解くには既に掃き出し法と共役勾配 法(CG: Conjugate Gradient)を使用されて いる.ガウスの消去法や掃き出し法などの 直接法の計算時間が O(N3), メモリが O(N2), また, 共役勾配法(CG: Conjugate Gradient)のような反復法の計算時間が O(pN2)(ここで p は反復回数である), メ モリがO(N2)に比例して増加していくため, 大規模問題にモーメント法に適用するため には計算時間とメモリの低減化が必要とな る.今年度の研究は, GPUを用いて, 掃 き出し法と共役勾配法することで高速に連 立一次方程式を解くことができた.また表 1に示すような CPU(Intel®XeonE5607)と GPU(Tesla C2050)を使用したそれぞれ の計算時間を比較し, GPU を用いること で共役勾配法は CPU での計算時間より 17 倍~40倍,掃き出し法は30倍~53倍の高 速に計算できたことが確認された GPU が 大規模行列方程式を解く時に高速化に有効 であることを示した.

表1 共役勾配法と掃き出し法を計算に使用される

CPUとGPUの仕様

	CPU	GPU
型名	Intel®XeonE5607	TeslaC2050
コア数	5	448
クロック	2.26GHz	1.15MHz

メモリ容量	2.26GB	3GB
メモリバンド幅	21.2GB/sec	144GB/sec

GPU を更に高速化するには,メモリア クセス方法の選択も重要であることも明に なった.コアレスアクセスを用いる GPU で実施した共役勾配法は更に約 3.1 倍の高 速化ができたことが分かった.また 3 個の GPUを使用することにより 1 個の GPU よ り最大 2.4 倍の高速化することも明になっ た.そこで,更にコアレスアクセスを実施 することによって最大 2.2 倍程度の高速化 も図れた.

今年度の研究は GPU を用いて計算に関して,下記のガイドラインを明確にした[1].

(1) GPU と CPU へのデータ伝送を最 小限に抑えること.

(2) グロパールメモリをアクセス際に コアレスアクセス手法を推奨すること.

(3) 各ブロックのスレード数が 32 の倍 数にすること.

平成 26 度では,シングルまたは複数 GPU にモーメント法の高速化アルゴリズ ム CG-FMM(Conjugate Gradient-Fast Multipole Method)を実装し、高速アルゴリ ズムと GPU の組み合わせで,高速化の効 果を定量的に明らかにした. モーメント法 の高速化を実現する手段としてはハードウ ェア的な手法とソフトウェア的な手法があ る.前節に述べた GPU の使用が, モーメ ント法の第二過程において ZI=V の解 I ベ クトルを求める時間の低減に有効であるた め,有効なハードウェア的な手法である. 今年度はソフトウェア的な手法の取り入れ と GPU の組み合わせで更なる高速化の可 能性を探る.具体的に,第二過程の行列方 程式と第一過程の行列生成過程に CG-FMM アルゴリズムを応用し, GPU を用いた並列計算の高速化を目指した.

FMM(Fast Multipole Method, 高速多重極 法)手法とは,物体間の相互作用を近似的に まとめて計算する手法である.一方,CG 法では行列方程式 ZI=Vを解くにあたって 1 ステップに行列-ベクトル積が含まれるが, $これはオーダーが <math>O(N^2)$ であるため高速化 に影響するボトルネック的な要因になって いる.ここで FMM を用いることによって CG 法の計算量を減らすことを目的とする.

結果検証は図2に示す平面波入射した時 導体平面板状モデルによる散乱モデルの解 析を用い,表3に示す Intel Xeon E5-2630 CPUとTesla K20m GPUを用いて行った 計算結果より,未知数が数万の時,GPUに よる計算時間はCPUより約11倍に短縮さ れたことを明らかにした(図3)[2][3].従っ て,GPUと高速アルゴリズム CG-FMM と の組み合せすることで,更なる高速化の実 現ができたことを明らかにした.

表 3 CPU (Intel Xeon E5-2630) と GPU(Tesla K20m)

	CPU	GPU
型名	Intel Xeon	Tesla K20m
	E5-2630	
コア数	6	2048
クロック	2.3GHz	706MHz
メモリ容量	768GB	5GB
メモリバンド幅	59GB/sec	208GB/sec



図2 平面波入射した時導体平面板状モデル



図 3 CG-FMM が GPU と CPU を用いた計算時間比



図4に1GPUでの計算と3GPUを用いて 計算の時間を比較する.総セグメント数10 万を超えた時に最大で約1.2倍の高速化が 確認され,あまり大きく期待できなかった ことがわかった.その理由としては,デー タ転送の量を最小限にするために各 GPU に送られるデータは 1GPU で行っている 時の四分の一のみを渡しているが,ステッ プによってはデータの四分の一では不十分 な場合があると考えられる.また, CPU-GPU 間のデータ転送に加え GPU 間 の通信も必要とされることも考えられる.

平成 27 度と H28 年度は, OpenACC を 用いることで GPU のプログラミングを行 い, GPU による誘電体を含む Z 行列生成 の高速化について検討し, その有効性を検 証した.

モーメント法は解析対象に誘電体が含ま れる場合,誘電体が電気長の小さい長方体 に分割され,それぞれ三つ座標成分の電流 があり,計9種類の相互インピーダンスが ある. 従って,Z 行列の生成処理計算が複 雑になり,計算量も増加する.また,解析 対象のアンテナをセグメントに分割した時 セグメントの数が多ければ多いほど Z 行列 の生成の処理の計算量は比例して増えてい く.図5は誘電体を含むモーメント法Z行 列の生成処理についてフローチャートであ る.中に RBM1A, RBM1B, ..., RBM1H は計8種類多重積分を計算するサブローチ ンであり,Z行列の生成には多数な多重積 分計算が必要であることを示している.ま た,この多重積分計算はアンテナのセグメ ント数に応じて,計算の繰り返す回数が異 なる.



N=216 (N:Number of antenna segments) (N:Number of antenna segments) (N:Number of integration point

図6 積分点数による多重積分計算時間 OpenACCは、ソースコードの多くの書き

換えを必要とせず,三種類のディレクティ ブの指定を行うだけで GPU プログラミン グが可能であり,非常にシンプルである. 研究ステップとしては,まず多重積分にお ける積分点数による GPU 高速化の変化を 確認する.次に,解析プログラムの有効性 を確認する.最後に,具体的な解析モデル に関して,GPU による高速化の度合いを定 量的に確認する.

なお,解析に使用した CPU(Intel®Corei7 760)と GPU(GTX5780)の性能をそれぞれ 表4に示す.

表4 CPU(Intel®Corei7 760)と

GPU(GTX5780)の性能

	CPU	GPU
型名	Intel®Corei7 760	GTX 580
コア数	4	512
クロック[GHz]	2.8	1.5
メモリ帯域幅[GB/s]	21.2	192.4

まず,誘電体を含んだZ行列の計算に多 重積分計算の収束性を確認する.積分点数 に対して多重積分計算を行うルーチ8つの サブローチンを GPU プログラムに置き換 え,計算時間と収束性を確認された.積分 点数による計算時間を図6に示す.図6よ り,積分点数の値が小さい時の計算時間は GPU の方が CPU より快速であることが確 認され,大きな改善が見られなかった.し かし,積分点数の値が45を超えると,最大 で約1.16倍の計算時間の短縮を確認するこ とができた .GPU の使用により多重積分の 高速化に有効であることが分かった[4]. 次に解析プログラムの有効性を確認する 図7に示す誘電体そばに置くダイポールア ンテナモデルを使用し,市販されていた電 磁気解析ソフトによる解析結果と比較し ダイポールアンテナの入力インピーダンス に対して両者が概ねに一致したことから, OpenACC を用いた GPU のプログラムの 有効性が確認された[5].







図8 ダイポールの入力インピーダンス 図9 セグメント数による計算時間の比較 最後に,GPUによるセグメント数に関する 計算時間の短縮を確認する.図9に GPU 及び CPUによる計算時間を示す.図9より, 積分点数の値が45の時,セグメント数が増 えるごとに GPUの計算時間が CPU に対し て大幅に短縮できることが確認できた.こ の結果より,セグメント数が増えるにつれ て GPUの計算時間が2倍,3倍と早くなる ことが可能である.ここで,100 以上規 模の解析データが載せていなかったが,そ の可能性も示されている.近々に100 以 上規模の解析データを学会で発表予定であ る.

本研究では,GPU にモーメント法の高 速化アルゴリズムの実装が成功し,従来高 価のスーパコンピュータで実行しなければ ならない誘電体を含む100 以上の大規模 な電磁界数値解析の高速化が安価で行うこ とができた.従って,大規模なモデルの電 磁解析が可能且つ高速化することにより, 新型人工電磁材料の開発や,宇宙電力発電 システムの開発,人・車・船・飛行機を含ん だ散乱・放射問題に関する通信・レーダー 分野の発展に大きく寄与ができ,極めて重 要である

5.主な発表論文等 (研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

〔雑誌論文〕(計2件)

- [1] K. Konno, H. Katsuda, K., <u>Q. Chen, K. Sawaya</u>, <u>Q. Yuan</u>, "Quantitative study of computing time of direct/iterative solver for MoM by GPU computing," IEICE Communications Express, vol. 2 (2013), no. 8, pp. 359-364, Aug. 2013.
- [2] K. Konno, <u>Q. Yuan</u>, <u>Q. Chen</u>, "Ninja Array Antenna -Novel Approach for Low Backscattering Phased Array Antenna-," IEEE Trans. AP, under review.

〔学会発表〕(計4件)

- [1] 萬代 光治, <u>袁 巧微</u>, "GPU 搭載可 能なモーメント法の高速アルゴリズム の開発," 平成 26 年度東北地区高等 専門学校専攻科産学連携シンポジウム, 2014 年 11 月.
- [2] 萬代 光治,<u>袁 巧微</u>, "GPU 搭載可能 なモーメント法の高速アルゴリズムの 開発, "平成 27 年度東北地区高等専門 学校専攻科産学連携シンポジウム, 2015 年 12 月.
- [3]清野 聖人,<u>袁 巧微</u>, "GPU による誘 電体を含む Z 行列生成の高速化に関す る研究,"平成 26 年度東北地区高等専 門学校専攻科産学連携シンポジウム, 2014 年 11 月.(優秀賞)
- [4]清野 聖人,<u>袁 巧微</u>, "GPU による誘 電体を含む Z 行列生成の高速化に関す る研究,"平成 27 年度東北地区高等専 門学校専攻科産学連携シンポジウム, 2015 年 12 月.

〔図書〕(計0件)

```
〔産業財産権〕
```

出願状況(計0件)

該当なし

取得状況(計0件)

該当なし

[その他]

該当なし

- 6.研究組織
- (1)研究代表者
- 表 巧微(YUAN, Qiaowei)
  仙台高等専門学校・総合工学科・教授
  研究者番号: 80509729

(2)研究分担者

陳 強(CHEN, Qiang) 東北大学・工学部大学院・教授 研究者番号: 30261580

澤谷 邦男(SAWAYA, Kunio)
 東北大学・産学連携機構イノベーション
 戦略推進センター・教授
 研究者番号: 60108470

(3)連携研究者 該当なし

(4)研究協力者 今野 佳祐(KONNO, Kesukei) 清野 聖人(SEINO, Seito) 萬代 光治(MANDAI, Koji)