科学研究費助成專業 研究成果報告書



平成 27 年 6 月 8 日現在

機関番号: 32660 研究種目: 若手研究(B) 研究期間: 2013~2014

課題番号: 25820247

研究課題名(和文)運転者間で醸成される「雰囲気」と交通流円滑性

研究課題名(英文)Modeling traffic flow as exchange interactions in an "atmosphere" field shared with

drivers

研究代表者

葛西 誠 (KASAI, Makoto)

東京理科大学・理工学部・助教

研究者番号:20579792

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,300,000円

研究成果の概要(和文):高速道路上のサグ等における渋滞発生のメカニズムを,一般的な1対の追従ペアのモデル化を通してではなく,いくつかの車両の挙動を集合的に取り扱うことで説明を試みる.すなわち,ドライバーが周囲の"雰囲気"としての車頭時間に影響されると考え,各車両の車頭時間が時空間方向に相互に作用し揃いやすくなると仮定する.ドライビングシミュレータによる実験データに基づき,当該モデルの妥当な構造について代替案を比較検討する.さらに,渋滞発生後の渋滞解消策として,周辺車両を一斉に大きな加速度で増速させ,渋滞解消の雰囲気を演出することの効果を実験的に検討し,一部のドライバーにではあるが狙い通りの効果があることを確認する.

研究成果の概要(英文):This study discusses an effect of "atmosphere" shared with neighboring drivers in traffic flow to model and mitigate bottleneck phenomena in access-controlled section. First, traffic flow is modeled as exchange interaction in time headway instead of modeling car-following behavior based on homogenous traffic flow data collected by a driving simulator. Second, Hierarchical Bayesian Estimation is applied to estimation of robustness of exchange interaction in time headway. Markov Chain Monte Carlo methods and Type-II maximum likelihood estimation method are implemented for the estimation. As a result, the interaction in time headways in chronological order dominates in other interactions such as those of successive cars. Finally, a measure for improvement of discharge flow rate is tested. In the experiment, an effect of acceleration of neighboring cars is measured by a driving simulator. Some drivers steadily follow the leader in case of high acceleration rate of neighboring cars.

研究分野: 交通工学

キーワード: 交通流 交通容量 容量上の隘路現象 交換相互作用 ドライビングシミュレータ 追従積重ね試験 階層ベイズ

1.研究開始当初の背景

(1) 未だメカニズムの解明されていない交通 容量上のボトルネック現象

ETC(Electronic Toll Collection System)の利用率が90%以上となった今,残存する高速道路の渋滞はサグやトンネルといった単路部ボトルネックによるものがほとんどとなった.国や民間を挙げた ACC(Adaptive Cruise Control)導入による単路部渋滞の解決を図ろうとするプロジェクトも推進されるなど,解決への社会的要請も一段と強くなっている.

しかしながら,そもそもなぜ渋滞が生じるのかは,交通工学上の未解決であり最も難にないである。車線数が変通を出りらず,流せる台数(交通容量)がある台数(交通容量)がある台数(交通容量)がある。これをしてある。これをであり、と呼んである。これをであり、以降、が世界をではまれたのは、1970年代後まる引いないであり、以降、が世界を引いるのが記されたのか」で容量はいくつになるのが世界をすったが,未だに「どこがボトルか」がおいはいるのが見います。といいるのが現代である。

(2) 追従挙動のモデル化による現象説明の限界

先の越 の仮説は,論理的には明快である.「交通流が個々の車両の挙動,特に追従挙動の累積で生じる以上,追従挙動とボトルネック地点(あるいは容量)に何らかの関係がある」との主張である.しかし,この立場に立った著者も含めた多数の研究事例 は,残さながら未だにボトルネック容量を予測でさないでいる.このことは追従挙動のモデリングによってボトルネック現象を説明しるとする接近法に限界があることを示唆しているようにも思われる.

例えば著者 は,人間のある種の学習効果が数秒のオーダーでも発揮されると考えた短期履歴の学習効果(すなわち将来予測モデル)型の追従モデルを提案し,一定の説明力を有することを確認している.このことは,一般の追従モデルの構造である「近視眼的なフィードバックモデル」が人間の追従挙動を適切に表現していない可能性を示唆するものである.

(3) 「雰囲気」なる相互作用の存在可能性

例えば反対車線の見物渋滞のように,進行方向のみ扱う追従理論では説明し難いことからも,横方向の車両の動きが影響することが示唆される.また,著者らが進めているドライビングシミュレータを用いた追従挙動解析でも,隣接車線の車両の動きに依存する傾向がある.先行車の挙動のみに追従車挙動が依存すると仮定する既往の追従モデルに合致しない傾向,隣接車線の車両配置間隔や

速度に「引きずれられる」傾向がみられるのである.

会議の場で、「なんとなくそういう雰囲気だから、そうしましょう」とはよくみられる光景だが、先行車以外の周辺車両の挙動は「雰囲気」そのものであり、これに同調する傾向は「共有される雰囲気が、交通流を支配する」ことに相当すると考えられる.

2.研究の目的

(1) 雰囲気依存交通流モデルの模索

容量上のボトルネックにおける渋滞発生時の現象を,追従モデルではなく「雰囲気に依存する形式で書かれた交通流モデル(以下,『雰囲気依存交通流モデル』とする)」によって表現できるか否かを検証するのが第1の目的である。

「雰囲気」なる変数は、周辺車両との動きの相互作用を司ると仮定する。これは統計物理学における磁性体モデルのミクロなスピン間の交換相互作用と極めて似た概念である。例えば、以下のような類推が可能が可能である。温度が、時間方向の履歴依存性すなわちスピンの動きの速さと対応すること、交換相互作用係数が、「雰囲気」の共通性とと対応すること、である。先行車からのみ影響を引ってある。先行車がらのみ影響を別との相互作用項を考慮することが特色である。

この形式のモデルが妥当であるならば,渋滞発生時の交通容量そのものの推定モデル構築と,そのモデルから導かれるはずの効果的な渋滞発生抑止策の立案に繋がると期待される.もちろん,ここでの「雰囲気依存を通流モデル」の参考となる研究は少なくとも交通工学分野には見られないため,相応のは表が要求されるし,モデル化に際しても,この取組みを支える満足な推定技術は続に一般的であっても当該分野には未だ浸透しておらず,モデル推定技術の適用性検討を含めた準備が不可欠と考えられる.これらを要約すれば以下の通りとなる.

モデル検証用データ取得に係る工夫:雰囲気依存型交通流モデルの推定に適したデータの取得方法の工夫は,本研究の遂行の上で大前提となる・「研究の方法」にて述べるように,ドライビングシミュレータ(DS)の特徴を十分に引き出すことで,運転の個人差等を分離でき,サグ渋滞の主たる支配要因と考えられる縦断線形の影響のみを含んだ交通流観測が可能となると考えられる・

モデルフィッティングの工夫:縦断線形の影響のみを抽出できるようなモデル化の方法である.雰囲気に依存することの仮説をどのようにして取り込むかである.事前の知識としての「車頭時間が周囲の車両のそれと何らかの作用をする」と仮定し,その作用の強さが縦断線形によって異なると考えているため,ここに階層的なデータの構造を考え

ることが可能である.すなわち階層モデルの 推定法の実装が必要である.交通工学分野に 限って言えば,本研究着手時点では類似の事 例は筆者の知る限りない.

(2) 渋滞終了の雰囲気を醸成する方法

第2の目的は,渋滞が発生してしまった後の渋滞解消を早めるために寄与する施策の模索である.少なくとも都市間高速道路においては,渋滞発生後渋滞先頭から流出する交通流率(捌け交通量)は,渋滞発生直前に比べて低いことが知られているが,これを十分高い量に引き上げれば解消が早くなると期待される.

捌け交通量が低くとどまることは,信号交差点等と比較して渋滞先頭地点であるであっため,加速が緩慢となりがちであることが困難となりがちであることが困難となりがちであることがといるとは、かされてもとによるとの仮説がであるとは前ができないである。本課題であることがである。本課題では、限定的に加速を行ってある。本課題では、限定的に加速を行ってある。本課題では、限定的に加速を行ってある。本課題では、加速度で加速を対してもないがである。本課題では、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとは、であるとといるとといるといるとといるというである。

3. 研究の方法

(1) ドライビングシミュレータを活用した追 従積重ね試験

試験方法の基本的考え方: 単路部交通流 の理解にドライビングシミュレータを活用 することは近年有力な選択肢となりつつあ る. さらに,雰囲気依存性モデルの検証用デ ータの取得には,追従積重ね試験と呼ばれる 技法 が有効である、実路上でのデータは、 車種の相違や運転特性の相違,照度や気象条 件の違いが混入し,これを系統的に分離する ことは極めて困難と言わざるを得ないが,大 口・飯田 が初めて提案した追従積重ね試験 では,同一被験者が繰り返し同じ区間を追従 走行し交通流を生成する, すなわち, 先行車 は同一被験者の直前の走行と同様の動きを し,自分自身が自分自身を追従することとな るので同一の運転特性を持ったドライバー のみで構成された交通流が生成されること が期待される.

使用機材およびコース設定:実験に用いるドライビングシミュレータは本田技研工業製,6軸モーションによって,縦断勾配や車両加減速による加速度が体感できる仕組みである.

利用するコースは2種類であり、「緩サグ」と「急サグ」と名付ける.急サグは東北自動車道(上)矢板 IC-宇都宮 IC 間の通称矢板サグを緩サグは東北自動車道(下)羽生 IC-舘林 ICの利根川橋上流のサグの縦断線形をそれぞ

れ模擬する. どちらも有名な単路部ボトルネックである.

試験に参加する被験者は 20 名である.10 名は緩サグのみを走行し,積重ね回数は 30 回程度を目標とする.他方の 10 名には,緩サグおよび急サグの両コースを走行してもらう.積重ね回数はそれぞれ 20 回程度を目標とする.いずれの被験者も週1回以上運転機会がある.

(2) 雰囲気依存モデルの推定

雰囲気依存モデルにて仮定される「車頭時間の相互作用」をどのように仮定すべきかが、それらを(1)にて取得されたデータによって、如何に推定すべきかが技術的な課題となる。基本的には、「相互作用」として考え得り、自動をである。「相互作用の強さが配って、おいると考え、事前分布」を与えることと考え、事に対しての適合度を測る「データがを表しての適合度を測る「データのものでで、を与えると、、相互作用の強さを推定するにとなる。ととなる。といるとで、相互作用の強さを推定する。となる。

事前分布の型およびデータ分布の型によって,具体的に適用できる解法は異なってくる.汎用的なものはマルコフ連鎖モンテカル口法 であり,将来の拡張性を考えてこれの適用を試みる.一方で,事前分布およびデータ分布のいずれもが正規分布であれば,最小二乗法の問題として扱えるため,これも試みることとする.

なお,相互作用の形式によっては,ボトルネック直上でいわゆる臨界現象が生じて、マると考えることも可能である.この場合,であることは難しい.収束が極めて遅くな正さるものとされている..現段階であるであるかを考えることも手が出てあるから,最終的にはサグの違いにあるものの,まずはこのような相互作用を考えるものの,まずはこのような相互作用を考える価値があるかどうかについて判定するを最初に取り組むべき検証と考える.

(3) 渋滞先頭における雰囲気依存実験

先述の通り,渋滞先頭位置での緩慢な追従を防止し,先行車への追従を促すことが,周囲の車両の動きによって実現できるかを検証する.実験に用いるドライビングシミュレータは(1)と同一,使用コースは緩サグとする・被験者は走行車線を走行し,車線変更および追越を禁止する.走行車線には先行車がおり,当初渋滞流中相当の速度で走行させ,徐々に加速させる.すなわち渋滞先頭位置のような緩やかな加速を再現させる.追越車線には,約40m間隔で車両を並べる.この追越車線上

の車も、被験者に対する先行車が加速していくタイミングで加速していくが、このときの「追越車線の車両の加速度」、「追越車線上の前後に連続する車両について、先行車の加速に対する反応遅れ時間」をそれぞれ3パターン用意する.これらの狙いは「追越車線の加速度が大きい場合、走行車線を走行する被験者は走行車線の先行車に追従する」との仮説を検証することにある。なお、当該実験の被験者は、週1回以上運転機会のある10名である.

4. 研究成果

(1) 追従積重ね試験による雰囲気依存交通流 モデルの推定

追従積重ね試験結果の一例を示す.図-1 および図-2 は,緩サグおよび急サグを走行した被験者(B-02)の追従積重ね試験結果のTime-space 図である.いずれも,縦断曲線区間(いわゆるサグ底)付近で速度が遅くなり減速波が生じていることが見てとれる.減速波面を通過した後,サグ部上り坂区間で線の間隔が広がっており,したがって流率がサグ部上り坂で低くなっていることがわかる.このような傾向は,ほぼ全ての被験者について共通に見られる.

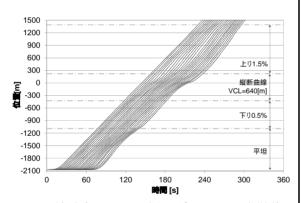


図-1 被験者 B-02 の緩サグにおける追従積 重ね試験 Time-space 図

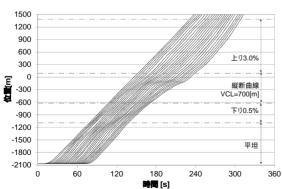


図-2 被験者 B-02 の急サグにおける追従積 重ね試験 Time-space 図

(2) 雰囲気依存交通流モデルの推定

この実験結果を用いて,雰囲気依存交通流 モデルを構築してみよう.相互作用の仮定の 方法は無数にあり得るが以下を試行する.

前後隣接車両および時間経過方向の相互 作用を仮定したモデル:本研究課題着手直前 に筆者が提案した「前後の車両間で車頭時間 が相互に影響を及ぼし合う. その際, 車頭時 間が揃う方が安定な交通流である」 との作 用を基本に,「時間経過方向に車頭時間が滑 らかに変動する」との仮定と、「隣り合う車 の車頭時間は滑らかに変化する」との仮定に 基づいたモデルへのあてはめを行なう.紙面 の都合上詳細は割愛するが,マルコフ連鎖モ ンテカルロ法の適用によって相互作用の強 さとして推定されるハイパーパラメータ値 を見る限り , 時間経過方向への滑らかさが卓 越し,隣り合う車同士の滑らかさはそれと比 較して小さいことが判明する.ただし,モン テカルロ計算の収束の遅さも課題として残 され,他の推定方法との比較検討も必要と判 断される。

推定結果の1例を図-4および図-5に示そう.それぞれ,被験者 B-02 の緩サグおよび急サグでの試験結果を図-3 に示すようなデータフォーマットに変換し,最小二乗推定(厳密にはハイパーパラメータを未知とした第II種の最尤法を適用)・したものである.ハイパーパラメータは図のキャプションに示した通りであり,それぞれの値は図-3に対応して,トレンドの滑らかさ,季節変動の小ささ,時間の経過ともに季節変動成分の総和の変化の小ささを意味している.

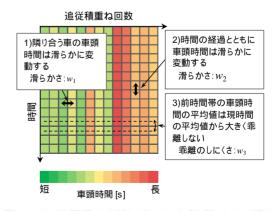


図-3 追従積重ね試験データを階層ベイズ型 雰囲気依存モデルにあてはめる際のデ ータフォーマットと事前の知識の設定

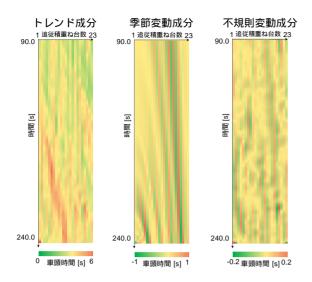


図-4 被験者B-02の緩サグにおける車頭時間 データの3成分への分解(ハイパーパラメータ 推定値 $\sigma_d/w_1=0.119$, $1/w_2=2.53\times10^2$, $1/w_3=8.37\times10^2$)

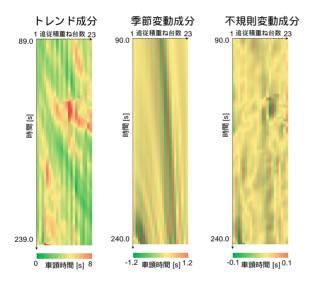


図-5 被験者B-02の急サグにおける車頭時間 データの3成分への分解(ハイパーパラ メ ー タ 推 定 値 $\sigma_d/w_1=7.13\times10^{-2}$, $1/w_2=2.69\times10^2$, $1/w_3=4.21\times10^3$)

適用の結果,これらハイパーパラメータ推定値からみて時間経過方向すなわち季節変動成分(とみなす方向)が支配的であることがわかる.ただし,サグ間の相違は明確ではない.しかしながら,このような推定技術を導入したことで,近い将来平坦路との比較によってサグ特有の相互作用の強さの推定,サグ間の比較によってボトルネックとなるサグ,そうでないサグの炙り出しに繋がるものと考えられる.

(3) 渋滞先頭直上における雰囲気依存実験 隣接車線の速度変動パターンとの類似性を判断するための相関係数の算出,既往追従モデルへのあてはめなど,いくつかの分析を

行なう、結果として、最も簡単な方法ではあるが、以下のような被験者の分類が、取得でれた実験データの範囲においては可能でつることが見出される、「隣接車線の車(ペになって、の動きに依存し、かつ車両には影者」、「隣接車線の車両には影子では追従する被験者」、「隣接車線の車両には影子では追従する被験者」、「隣接車線の車線の事行をは追びする、当初想をといるをといるというの挙動をしない事実は、当初想によるものがは現段階では不明である、特性によるものかは現段階では不明であるが、場にないない。

素直に考えれば,当初想定通りでない被験者と同様の運転をするドライバーの混入が渋滞発生後の捌け交通量を低いままにしてしまう主因であり得る.このようなドライバーには LED ペースメーカーや速度回復表示板には効かないことを暗に示しており,車載器等によって運転者個別の追従特性に合わせ,かつ時々刻々とアドバイスする補助が必要であることも意味している.

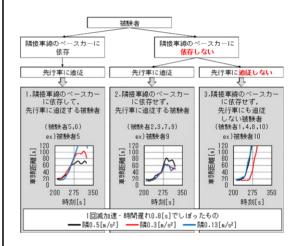


図-6 渋滞先頭位置での渋滞終了を演出する ペースカーへの反応の違いによる運転 者の3類型

(4) 本研究の成果のまとめ

雰囲気依存型交通流モデルを構築し、今後の単路部ボトルネック現象の研究に際して新たな切り口となるモデルを提案した・具体的には、車頭時間が前後の隣接車両等との追従モデルと、マクロ型の流体モデルのいわば中間のスケールとしてモデル化のである・上記のモデルである・上記のモデルである・上記のモデルである・上記のモデルである・上記のモデルである・ドライビングシミュレータ(DS)を用いて、DSの特性を活かした「追従積重ね試験」を実施し、縦断勾配と交通流との関係のみ議論するのに適したデータを取得した・

上記 のために,いくつかのモデルフィッティングを試行した.第1に,素朴な相互作用を仮定し,マルコフ連鎖モンテカルロ法

を適用する方法の実装である . 第 2 に , 事前 分布の設定の妥当性も含めたモデル優劣比 較を行なえるような統計量(ABIC)が求め やすい , 事前分布およびデータ分布のいずれ もが正規分布である場合に適用できる最小 二乗法にて推定する方法を実装した . これは 階層ベイズ形式で記述される季節調整法の 問題と同様となり , 被験者毎および実験コー ス毎に異なる相互作用の強さを , トレンド成 分 , 季節調整成分の強さに置換して考えられ ることを示した .

渋滞先頭位置での緩慢な追従を防止する ための施策として,隣接車線の車両が大きな 加速度で増速していくペースカーの混入を 想定し,その効果を検証した.実験の範囲で は全ての被験者について追従が促されるで けではなく仮説通りではなかったが,少なに とも3類型に分類される:隣接車線の加速に 促され先行車に追従するドライバー,先行者 へは追従しないが隣接車線の動きに引きず られるドライバー,先行車にも隣接車線にも 影響を受けないドライバー,である.

(5) むすび:以上は,ボトルネック現象に対 する理解を追従挙動のモデル化以外によっ て図ろうとするものであり,類似の取組みが ない中での試行であったため,課題も多く浮 かび上がっている.例えば,結局のところボ トルネックとなるサグ, そうでないサグを決 定的に炙り出すことまでは到達していない し, またそのボトルネック容量を推定するこ とも現段階では難しい.しかしながら,技術 要素としての, DS の活用や, 前後に隣り合 う車両間の車頭時間の交換相互作用を仮定 する見方の提案と,その妥当性を検証するた めの階層ベイズ法の適用など,上述の課題に 解答するための環境は十分に整備されたと 考えられる.また,渋滞発生後の渋滞先頭に おける雰囲気依存性についての知見も,渋滞 発生時の雰囲気依存交通流モデルの改良に 繋がるはずであり,例えば車頭時間相互作用 が「切れる」追従車両対が発生する確率等と して取り入れることも可能であろう. さらに は,相互作用の形式としてIsing スピン 等を 想定すれば, 臨界現象を伴なう集合現象を生 じさせるモデルとしても記述できるが, 渋滞 発生時のボトルネック直上での現象はまさ に臨界現象として解釈するべきかもしれな いとの考えも想起されるところであり検討 に値する.これら今後の方針は本課題の成果 がなければ決して見いだせなかったと思わ れ,この点が最大の貢献と言えよう.

<引用文献>

越正毅: 高速道路のボトルネック容量, 土木学会論文集, No.371/IV-5, pp.1-7, 1986. 葛西誠, 内山久雄, 野中康弘: スパイラル曲線として表現される車両追従挙動のモデル化,土木学会論文集D, Vol.63, No.1, pp.65-75, 2007. Makoto KASAI: Car-Following Model with Multiple Predicting and Controlling Modules Based on Assumptions of Anticipation Behavior, *Proceedings of the 15th International IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems*, Vol.15, pp.769-775, 2012.

西森秀稔:相転移・臨界現象の統計物理学, 培風館,2005.

大口敬:高速道路における交通渋滞緩和策の最新動向,自動車技術, Vol.67, No.10, pp.11-16, 2013.

大口敬,飯田克弘:高速道路サグにおける 追従挙動特性におけるドライビング・シミ ュレータ技術の適用性,交通工学,Vol.38, No.4,pp.41-50,2003.

石黒真木夫, 松本隆, 乾敏郎, 田邉國士: 統計科学のフロンティア 4 階層ベイズ モデルとその周辺, 岩波書店, 2004.

伊庭幸人,種村正美,大森裕浩,和合肇, 佐藤整尚,高橋明彦:統計科学のフロンティア 12 計算統計 II,岩波書店,2005.

Makoto KASAI: Exchange Interaction in the Time Headway Model in Critical Traffic Flow States, *Proceedings of the 16th International IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems*, Vol.16, pp.1587-1593, 2013.

Akaike, H.: Likelihood and the Bayes procedure, *Trabajos de Estadistica Y de Investigacion Operativa*, Vol.31, pp. 143-166, 1980.

5. 主な発表論文等

〔雑誌論文〕(計1件)

Makoto KASAI, Shun SHIBAGAKI and Shintaro TERABE: Extracting Characteristics of Traffic Flow in Bottlenecks with Exchange Interactions in Time Headway, Proceedings of the 17th International IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems, pp.3144-3150, 2014.10. (查読有)
DOI: 10.1109/ITSC.2014.6958196

[学会発表](計2件)

葛西誠, 大月崇照, 寺部慎太郎: 単路部交通流の特性を抽出するための車頭時間ダイナミックスモデル, 土木計画学研究・講演集, Vol.50, 6pages, 2014.11.3 (鳥取大学) 柴垣俊, 葛西誠, 伏屋和晃, 寺部慎太郎: ドライビングシミュレータを用いた追従積重ね試験データから交通流の特徴を抽出する手法, 土木計画学研究・講演集, Vol.48, 6pages, 2013.11.2(大阪市立大学)

6. 研究組織

(1) 研究代表者

葛西 誠 (KASAI, Makoto) 東京理科大学理工学部・助教 研究者番号: 20579792