科学研究費助成事業 研究成果報告書



平成 30 年 5月 30 日現在

機関番号: 13903
研究種目: 若手研究(A)
研究期間: 2014~2017
課題番号: 2 6 7 0 2 0 1 2
研究課題名(和文)X線可視化計測と超並列数値流体計算の融合による鳥呼吸器内流体制御機構の統合的解析
研究課題名(英文)Elucidation of the flow regulating mechanism in an avian respiratory system by a combination of X-ray visualization and computational fluid dynamics with parallel computing
研究代表者
中村 匡徳 (Masanori , Nakamura)
名古屋工業大学・工学(系)研究科(研究院)・教授
研究者番号:2 0 4 4 8 0 4 6

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 18,200,000円

研究成果の概要(和文):本研究では、X線による可視化と数値流体計算により、実際の鳥呼吸器内の流れを調 べ、その流体制御機構を解明することを目標として研究を行ってきた.研究成果として、鳥気管支の第一分岐部 上流側において狭窄している部位があり、そこを吸入空気が通過することで慣性力が増加し、後気嚢に導かれる ことがわかった.これにより、主気管支から分枝する気管支には空気が入らず、流体の主方向が決定されること がわかった.また、気嚢の厚さが変化することで胸腔内圧の変化と気嚢の変形が同調せず,呼吸器内の流体制御 がうまくいかなくなることも判明した.

研究成果の概要(英文): The present study aims to elucidate the mechanism to regulate flow in an avian lung. The X-ray visualization demonstrated the presence of a stenosis proximal to the first branch of the main trachea. The flow simulations using an anatomically realistic model of a bird lung revealed the stenosis caused acceleration of inflow by vena contracta. As a consequence, the inflow is mostly directed towards posterior air sacs during an inspiration period, corroborating the inspiratory aerodynamic valving hypothesis stated in the earlier studies. Flow simulation studies also demonstrated that thickening of the air sac and the intra-pleural pressure. This brings difficulties in expansion of air sacs to draw in airs during inspiration, suggesting that a phasic match between flow and the behavior of air sacs is important for the flow regulation in avian lungs.

研究分野:生体医工学

キーワード: 呼吸 数値流体解析 鳥類

1. 研究開始当初の背景

鳥類は、哺乳類とは異なる呼吸器構造を有 している.哺乳類では、吸入した空気は気管 から順次分岐する気管支を通り、行き止まり となる肺胞でガス交換が行われ、二酸素炭素 化された空気は同じ経路を逆に辿って排出 される.一方、鳥類の呼吸器は哺乳類のよう な行き止まり構造ではなく、数字の"6"のよう なループ構造をしている.酸素と二酸化炭素 とのガス交換を行う気管支は両端の開いた 管となっていて、空気は吸気と呼気の両方で 常に一方向に流れる.また、鳥の肺には気嚢 と呼ばれる袋の器官があり、体腔圧の変化に 伴って、拡張・収縮運動することによって空 気を貯蓄あるいは放出し、呼吸器周期

を通じて、ガス交換を行う気管支(側気管支) に連続的に駆動する.これにより、鳥では気 管において双方向に流れるが、ガス交換部位 では吸気呼気を通じて連続的かつ一方向に 新鮮な空気が流れる.これにより、鳥類は高 高度の酸素の薄い場所であっても効率よく 酸素を取り込むことができ、長時間、飛行と いう激しい運動を続けられる.

上記のように, 鳥呼吸器内では, 部位によ って双方向流れと一方向流れが混在する状 態になっている.しかしながら,鳥呼吸器を 解剖しても、弁に代表されるような機械的流 体制御構造物は存在しない. このことから, 鳥呼吸器では、肺内での気管支樹の解剖学的 配置や構造により流体制御が行われている と考えられている. 例えば, 吸入時では, 気 管部に存在する狭窄部が主流の慣性力を増 大させ, 空気を後方へと導いていることが指 摘されている(Wang et al, J Exp Zool, 1992). とはいえ,これは呼気時の流れ制御には関与 していないことは明白であり,呼気時の流れ 制御機構については不明である.また,気嚢 に関しては観察実験などから呼吸器内での 連続的流体駆動に関与しているとの知見は あるものの, その挙動や呼吸器全体に対する 貢献度について定量的な解析はない.特に, 過去の研究では、気管支や気嚢内にカテーテ ルを刺入するなど侵襲的な方法が取られて おり (Cohn et al, Resp Physiol, 1968), 呼吸器 周辺の組織や神経系への障害およびそれに 伴う空気漏れの可能性も指摘されている. 鳥 類は、人と異なり、運動時には最大 4~10Hz という超高周波数で呼吸を行う. より効率的 な呼吸が求められる運動負荷時において、既 知とされる流体制御機構がそのまま働くの か、あるいは、未知の制御機構が存在するの かということについても未解明である.

2. 研究の目的

本研究では、効率的な呼吸を可能としてい る鳥類の呼吸器内における流体制御メカニ ズムの解明を試みた

3.研究の方法

鳥の気管支樹構造を CT 撮影し,鳥呼吸器

内の気管支樹構造の実形状モデルを構築する.また、気嚢膜の材料力学試験から気嚢力 学モデルの構築する.これらを組み合わせ、 集中定数回路により鳥呼吸器を表現し、気管 支の太さや配置に起因する流体制御機構の 仮説を見出す.続いて、ボクセル型 GPU 流 体解析により、鳥呼吸器内流れを詳細に解析 する.計算妥当性検証のために、呼吸器内流 れのX線可視化を行う.以上の研究を通じて、 解剖学、生理学等の所見を基に、鳥類の呼吸 システムに学び、往復流の弁や機械制御の好 ましくない状況に使用できる物質輸送・交換 機構の構築を目指す.

4. 研究成果

【吸入空力弁による流体制御機構】

マイクロ CT (TDM1300-IS, Yamato Scientific Co., Ltd., Japan)を用いて,オスのウ ズラの成鳥(体重約 120 g)の呼吸器の断層 画像を取得した.撮影時には,安楽死させた 後に,空気を入れ,加圧固定した.画像解析 ソフト Amira (Maxnet, ver. 5.4.3)を用いて, 一次気管支から腹側二次気管支への分枝部 付近の形状を再構成し,実形状モデルを作成 した.作成したウズラ呼吸器の実形状モデル の全体図を図1に示す.図1に矢印で示した 断面が入口部であり,咽頭部および口へつな がっている.入口より一次気管支(PB)が伸 びており,この気管支から腹側二次気管支 (Ventrobronchi)が4分枝あり,それぞれを VB1, VB2, VB3, VB4と呼ぶ.



Fig. 1 An anatomically realistic respiratory tract model of a Japanese quail

トリの体重に対するアロメトリ解析より, 体重が 120 gのウズラの一回換気量はおよそ 2.15 ml, 呼吸周波数は 0.6 Hz であると推定さ れる. 呼吸波形を三角波で近似し,作動流体 を密度 1.20 kg/m³,粘性係数 1.82×10⁻⁵ Pa·s と する空気であるとすると,最大レイノルズ数 Re は約 98 である.このことから,流れは非 圧縮性の層流であるとし,三次元非圧縮 Navier-Stokes 方程式及び連続の式を OpenFOAM (SGI Corp, v2.1.1)にて解くこと により,ウズラ呼吸器内の流れ計算を以下の 条件でおこなった.入口断面における流量の 時間的変化を三角波で近似した.入口断面か らの流入波形が最大となる時刻を tmax, 呼吸 周期を T とし, T/2 にて吸気は終了する. 一 次気管支出口や各腹側二次気管支の出口に は, 圧力境界条件として 0 Pa を与えた. 壁面 上では速度ゼロを仮定し, 滑りなしの条件を 与えた.

三角波で近似した流量波形の最大時刻 tmax = T/4 の条件において,流量が最大とな る時刻の分枝部の流れの様子を図 2 に示す. 呼吸が始まると,流れが呼吸器内に流入し, 一次気管支の狭窄部において流速が増大し 流れの剥離が見られた.さらに,VB1,2,3 に入口部にて渦が発達し,VB4の入口部にも 渦が生成された.



Fig. 2 Snapshots of the streamlines at $t_{max}=T/4$



Fig. 3 Plot of the ratio $V_{\text{meso}} / V_{\text{inlet}}$ against the phase of t_{max}

一次気管支の出口から流出入した総流量 を Vmeso とし、入口断面から流入した総流量 を Vinlet とする. 各 tmax の条件における VmesoとVinlet との比Vmeso /Vinletを図3に 示す. 縦軸は総流量の比 Vmeso /Vinlet, 横軸 は tmax をとる位相である. ここで、Vmeso /Vinlet が小さくなることは吸い込んだ空気が 肺内一次気管支 (PBmeso) へ流れにくくなる ことを示している. 図3より, tmax が小さい ほど肺内一次気管支へ流れやすくなってい ることが分かる. これは, tmax が早いほど空 力弁の効果が増大していることを示してい る.以上より、入口部から流入したほとんど の空気は VB から流出せず、肺内一次気管支 の方向へと流れていることが分かった.また, VB の入り口部分には吸入流量の増加に伴っ て剥離渦の形成が観察された. これらのこと から、過去の研究で提唱されてきた剥離渦に

よって空力弁が生じている仮説が,実際のウ ズラの呼吸器内においても適用されうるこ とが示唆された.

また,流量波形の最大値となる位相 tmax が早くなるにつれて,図3のように吸入流量 のほとんどが肺内一次気管支へ流れていた. 流量波形の最大値となる位相 tmax が早くな ると,剥離渦が生じている時間が増加し,よ り長い時間 PB から VB へ向かう流れを阻害 し続けることが可能になると考えられる.

【気嚢による肺内気流制御機構】

鳥類呼吸器の特徴として、気嚢と呼ばれる 袋状の構造物がある.気嚢は内部の圧力と体 腔との内外圧力差や自身の弾性力によって 拡大または収縮する.この拡大・収縮に伴っ て、吸気時において過剰に流入する空気を一 旦保存し、また、呼気時に放出することで、 側気管支に対して連続的に空気が流れるよ うに流れを調整する.気嚢の病態の1つとし て気嚢炎がある. この病態はマイコプラズマ などに感染することによって発現し、気嚢壁 が通常時よりも厚くなり、トリは呼吸困難と なることが知られている.しかしながら、な ゼトリが気嚢炎により呼吸困難に陥るのか については定かではない. これについて, 気 嚢炎になることで気嚢変形挙動が変化し、そ の結果として、ガス交換部位である側気管支 への流れが低下することが呼吸困難となる 原因であるとの仮説を立てた.

トリ呼吸器を集中定数回路で表現したモ デルを図4に示す.各気管支において生じる 流路抵抗と流体慣性力を,それぞれ抵抗とイ ンダクタンスで表現した.腹側二次気管支と 肺内一次気管支,背側二次気管支と肺内一次 気管支それぞれの接続部分にダイオードを つけることで,空力弁による一方向流れを表 現した.図4中の節点Bには後側気嚢が,節 点Cには前側気嚢がついている.節点Bには 吐出空力弁が存在し,気嚢から流出した空気 は肺内一次気管支には流れず,背側二次気管 支へ流れる.図4中の矢印は図5以降の結果 にて流れの正方向を示すものである.

吸気時において,鳥は胸筋により胸を膨ら ませて体腔圧力を低下させることで,気嚢を 拡張させる.これにより,気嚢内部は外部に 比べて負圧となり,気嚢へ空気が流入する. 一方,呼気時には,気嚢は弾性力によって収 縮することで,気嚢から気管支へと空気が流 出する.気嚢の内部圧力,気嚢壁に生じる弾 性力及び体腔圧力の釣り合いを考え,また, 気嚢壁を非圧縮性のゴム球殻としてモデル 化することで,体腔圧力から気嚢の変形挙動 を計算した.

気嚢の剛性が側気管支内の流れに与える 影響の違いは、より酸素が必要となるあえぎ 呼吸時に明確に表れると考え、トリのあえぎ 呼吸時のデータを参考にして呼吸周波数を 10 Hz とした.前側と後側気嚢の初期体積は ニワトリの前側気嚢の合計値と後側気嚢の 合計値のデータを参考にして与えた.

気嚢のヤング率1.0 MPa, 膜厚 50 μm の条 件における各気管支の流量波形を図 5 に示す. 図において,横軸は呼吸時相,縦軸は各気管 支における流量である.縦軸の正の値は図 3 に示した矢印方向の流れに対応している.気 時には,まず,空気は一次気管支を通って肺 内に流入し,その後,腹側二次気管支と肺内 一次気管支にのみ流れる.一方,呼気時に は肺内一次気管支と背側二次気管支の接続 部分にある空力弁により,空気は背側二次気 管支に流れる.ガス交換を行う側気管支では 呼気時,吸気時ともに同方向へ空気が流れて いることが確認できる.

気嚢のヤング率1.0 MPaの各膜厚条件にお ける側気管支の流量波形を図6に示す.すべ ての膜厚条件において正の流量をとってお り,側気管支において常に後側気嚢から前側 気嚢方向への一方向流れが確認できる. 膜厚 が50 µmの条件において,側気管支の流量は 吸気と呼気時で2つのピーク値を持っている. これは,他の膜厚条件でも同様であるが,波 形の大きさや位相は異なっており,気嚢の膜 厚が側気管支の流量の絶対値や位相に影響 を与えていることがわかる.

気嚢のヤング率 1.0 MPa, 膜厚 50 µm と 100 μm における前後気嚢圧力差と側気管支の流 量のグラフを図7に示す. ヤング率 1.0 MPa の条件において, 膜厚 50 µm は呼吸 1 周期中 に側気管支を流れる流量が最大であり, 膜厚 100 um は最少時の条件である. 両膜厚条件に おいて,前後気嚢の圧力差と側気管支の流量 との間には、ヒステリシスが存在するものの、 正の相関関係が認められる.これより, 側気 管支の流量には前後気嚢の圧力差が関係し ていることがわかる. 膜厚 50 μm においては 前後気嚢の最大圧力差は約 2.5 Pa, 側気管支 の最大流量は約 3×10-5 m3/s なのに対して, 膜 厚 100 µm においては前後気嚢の最大圧力差 は約 1.5 Pa, 側気管支の最大流量は約 2×10-5 m³/s である. すなわち, 膜圧 50 µm の条件の 方が前後気嚢の最大圧力差、側気管支の流量 が大きくなっている.

図7と同条件における前後気嚢圧力差の時間波形を図8に示す.横軸は呼吸時相,縦軸は前後気嚢圧力差である.膜厚が50 μ mにおいては,おおよそ $\pi/2$ と $3\pi/2$ の時相において前後気嚢の圧力差にピークが存在する.膜厚が100 μ mにおいては,おおよそ $\pi/4$ と $\pi/0$ 時相において前後気嚢の圧力差にピークが存在する.両条件ともにピークが2つ存在するがそれぞれ時相が異なっている.前後気嚢圧力の大きさは膜厚が50 μ mの条件の方が大きくなっている.

以上より、本研究では、気嚢炎がトリの呼吸性能に与える影響を検討した.側気管支の 流量は前後気嚢における圧力差によって決 定され、膜厚が厚くなることにより、体腔圧 力変動と気嚢挙動との間に位相差が生じ、気



Fig. 4 A lumped parameter model of an avian respiratory system



Fig. 5 Temporal variation of the flow rate



Fig. 6 Temporal variation of the flow rate in the parabronchi for various Young's modulus of AS.



Fig. 7 Relationship between the flow rate in the parabronchi and the pressure difference between the anterior and posterior air sacs



Fig. 8 Pressure difference between the anterior and posterior air sacs.

嚢内圧力の絶対値が小さくなる.その結果として、入口部(口部)と気嚢内圧力との差が小さくなり、呼吸器内に流れが駆動されなくなる.空力弁があることにより、呼吸器内で流れは逆流しないため、口部からの空気流入が低下すれば、そのまま、側気管支への空気流量が減少する.これが、気嚢炎によって呼吸機能が低下する機序であると推察される.

【X線透過法による呼吸器内気流の可視化】 ウズラを人工呼吸器につないだ状態で,X 線透過法を用いて in vivo における気嚢の挙 動観察と Xe ガスによる気道内気流の可視化 実験を行った.これにより,強制呼吸時にお いては,気嚢の変形は微小であること,第2 分枝部付近における気流がシミュレーショ ンと同じ方向へ向かって流れていることを 示した(Fig.9).



Fig. 9 X-ray visualization of the inspiratory flow in a Japanese quail

【ボクセル型数値流体計算による鳥呼吸機 内気流の可視化】

数値流体計算手法には格子ボルツマン法 を使用した.微小管が多く複雑な接続形態を している鳥の呼吸器においてはメッシュを 生成することが困難であるが,CTデータは ボクセルデータであるため,格子ボルツマン

法を用いることでメッシュレスでの解析が 可能である. GPU は CPU に比ベメモリ帯域 幅が大きいため高速なデータ転送が可能で あり, 演算ユニットも数十倍と, 高い演算性 能を持っており並列計算に特化している.計 算コストを軽減するため、複数の計算機を並 列する MPI を利用した. 境界面でのデータ転 送コストを軽減するため,境界面での計算を 優先し、得られた結果を他の計算機に送信し ている間に,境界面以外の計算を行った.ま た、GPGPU/MPI 通信の弊害である、転送時 の CPU メモリアクセスを回避するため, GPUDirect RDMA 機能を導入した. CT 画像 から構築した鳥呼吸器形状を対象とし、定常 流計算を 5000 サイクル行ったところ, 並列 数を8にした場合, MPI を利用しなかった場 合と比較して計算時間を87%削減できた.こ れにより、1 呼吸周期あたりの計算時間が35 時間となり,現実的な時間で気流計算ができ るようになった.気嚢の挙動をゴム球殻の内 外圧力差の関係式を用いて表現した. この気 嚢の力学モデルを鳥呼吸器形状の口部以外 の境界面に与え,一回換気量が生理学的な値 になる圧力条件を使用して, 二呼吸周期分の 気流解析を行った.形状モデルとしては, Spring-8 で撮影したウズラの CT 画像から作 製した肺の実形状モデルを使用した

吸気時にて、一次気管支の流速が分岐路手 前になると 1.5 倍になった. これにより,気 流の慣性力が増加して4本の腹側二次気管支 の内,最も手前の分岐にはほとんど空気が流 れ込まなくなった、しかしながら、それ以降 では慣性力の低下し、吸気時全体では一次気 管支の空気量の内 60% が腹側二次気管支側 へと流れた.呼気時において,前後出口から 流入した空気が一次気管支にて合流してロ から流出し、側気管支にはほとんど空気が流 れなかった.以上のように,吸気時の一次気 管支分岐部では流速の増加による流体制御 が見られたが、その効果は限定的であり、呼 気時においても空気が側気管支に流れず、本 計算では空気の流れが制御される機構は認 められなかった.

以上, GPGPU/MPI を導入することで,生 理学的圧力条件にて,鳥呼吸器内の気流計算 を現実的な実行時間にて行うことに成功し た.本研究の結果では,生物学的に妥当とさ れる流れのパターンは認められなかったが, 今後,種々の計算条件を試すことができる基 盤技術が完成した.



Fig. 9 Anatomically realistic model of a lung of a Japanese quail



Symposium

on

Flow

Visualization,

2014.6.24-28, Okinawa, 6 pages in CD, 2014 〔図書〕(計 0件) 〔産業財産権〕 ○出願状況(計 0件) 名称: 発明者: 権利者: 種類: 番号: 出願年月日: 国内外の別: ○取得状況(計 件) 名称: 発明者: 権利者: 種類: 番号: 取得年月日: 国内外の別: [その他] ホームページ等 6. 研究組織 (1)研究代表者 中村 匡徳 (NAKAMURA, Masanori) 名古屋工業大学・工学研究科・准教授 研究者番号:20448046 研究者番号: (2)研究分担者 () 研究者番号: (3) 連携研究者 () 研究者番号: (4)研究協力者 ()