科学研究費助成事業 研究成果報告書

平成 30 年 5月 2日現在

	<u> </u>
機関番号: 1 4 4 0 1	
研究種目: 基盤研究(C) ( 一般 )	
研究期間: 2015~2017	
課題番号: 15K06504	
研究課題名(和文)材質制御とネットシェイプ化を目的とするねじりモーション付加鍛造加工法の開発	
研究課題名(英文)Development of Forging Process with Torsion Motion for Microstructure Control and Net-Shape	
研究代表者	
松本 良(Matsumoto, Rvo)	
大阪大学・工学研究科 ・准教授	
<b>平空老来号・50262645</b>	
交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,700,000円	

研究成果の概要(和文):塑性加工プロセス中の加工モーション制御に着目して,鍛造加工中にねじりモーションを付加するねじりモーション付加鍛造加工プロセスを考案し,成形荷重の低減,材質制御・形状制御に取り組み,以下の成果を得た. (1)ねじりモーション付加鍛造加工装置を設計・作製した.(2)設計・作製した鍛造加工装置および有限要素シミュレーション解析により,据込み自由鍛造,型鍛造においてねじりモーション付加の効果を調べた.(3)ねじりモーション付加による加工現象の変化およびねじりモーション制御の指針について考察した.

研究成果の概要(英文): To reduce forming load, control microstructure and material flow of workpiece, forging process with torsion motion was developed. Following achievements were obtained. (1) Apparatus for forging with torsion motion was originally designed and developed. (2) Effects of torsion motion on forming load, microstructure and material flow were investigated in upsetting and die forging processes of aluminum workpiece by forging experiment on the forging apparatus and the finite element analysis. (3) Mechanisms of reduction of the forming load and change in the material flow were discussed from viewpoint of theory of plasticity. The validity of the torsion motion conditions (torsion speed, amplitude) was proposed.

研究分野: 工学, 塑性加工, 鍛造

キーワード: 塑性加工 鍛造 加工モーション 成形荷重 材質制御 材料流動制御 プレス機械 有限要素シミュ レーション 1.研究開始当初の背景

成形限界の向上や加工形状の高精度化を 目的とした塑性加工プロセスの研究・開発に おいて,加工モーション制御が注目されてい る.これはサーボモータを駆動源としたサー ボプレスの利用拡大が起因しているものと 考えられる.サーボプレスは任意の位置での スライド速度設定が可能であり,例えば,加 工中にスライド速度の加速,減速,一旦停止, 上下振動(パルス)等の任意のスライド動作 が可能となることから,フレキシブルな塑性 加工プロセスが研究・開発されている.しか しながら,加工モーション制御の効果につい て,学術的に系統的な研究・開発は行われて おらず,実加工プロセスへの適用事例も少ない.

一方,環境負荷低減のために航空機,自動 車に代表される輸送機械の軽量化が強く求 められ,構造部材の高張力鋼,アルミニウム 等の軽量材料・高比強度材料への置換や中空 化・薄肉化といった構造の変更が積極的に取 り組まれている.しかしながら,これらの材 料は成形限界が低い,焼付き・凝着を引き起 こしやすい等の観点から難加工材に分類さ れ,また中空部材や薄肉部材の塑性加工は高 度な成形技術が必要となるため,先進的な塑 性加工プロセスの確立が強く求められてい る.

本研究では,塑性加工中のねじり付加に着 目する.従来の加工モーション制御(加速, 減速,一旦停止,上下振動等)は,主加工方 向と同一方向の加工モーション制御である が,ねじりモーション付加制御は主加工方向 とは異なる方向(直角方向の回転)であり これまでにない加工モーション制御手法で ある.またこれまでにねじりを付加する鍛造 加工の研究例はいくつか存在するが,いずれ も鍛造加工終了後にねじりを付加しており, 鍛造加工中に同時にねじりを付加するもの でないこと,ねじり付加の目的がトライボロ ジー試験,材料試験や巨大ひずみ導入である ことから,本研究で取り組む鍛造加工中にね じりモーションを付加する加工法は従来に はないものである.

2.研究の目的

鍛造加工中にねじりモーションを付加す る先進的な鍛造加工プロセスを開発する、鍛 造加工中に被加工材にねじりを付加するこ とで,応力成分の重ね合わせによる成形荷重 の変化,材料流動特性の変化,ひずみ分布の 変化による被加工材の材質制御が予想され ることから,成形荷重の低減,加工品の複雑 制御(高機能化)が期待できる.本研究では, ねじりモーション付加が鍛造加工特性へ及 ぼす効果を調べ,据込み自由鍛造および型鍛 造を対象にして,鍛造加工中にねじりモーション付加が可能な加工装置(金型)を作製す る.そして,ねじりモーション付加が鍛造特 性に及ぼす効果について,加工実験とコンピ ュータによるシミュレーション解析を併用 して明らかにする.

3.研究の方法

(1) ねじりモーション付加鍛造加工装置の 設計・作製

本研究で提案するねじりモーション付加 鍛造加工では,ねじりモーションの付加方向 が主加工方向(鍛造方向,プレスのスライド 動作方向)とは異なる方向(直角方向の回転) であるため,通常のサーボプレス機や油圧プ レス機のスライドモーション制御機構をそ のまま活用することはできない.したがって, 鍛造加工を行いながら,ねじりモーションを 同時に付加できる加工装置を設計・作製する.

(2) 据込み自由鍛造加工におけるねじりモ ーション付加効果の調査および型鍛造への ねじりモーション付加の展開

(1)で設計・作製する鍛造加工装置を用い て,アルミニウムを被加工材として,ねじり モーションを付加した据込み自由鍛造加工 を行う.ねじりモーション付加条件(ねじり 速度,角度)が鍛造加工特性(成形荷重,材 料流動,ひずみ)に及ぼす影響を調べる.ま たねじりモーション付加鍛造の実用化を目 指して,型鍛造へ展開する.

(3) ねじりモーション付加による加工現象 の変化およびモーション制御指針に関する 考察

ねじりモーション付加の効果を,成形荷重 の低減,材料流動性の変化,加工品の材質制 御に着目して,その加工メカニズムを考察す る.加工中のひずみ変化,加工発熱分布等の 加工実験のみでは把握できない因子につい ては,コンピュータによるシミュレーション 解析(有限要素シミュレーション解析)を併 用することで,塑性力学理論に基づく考察を 行う.加工メカニズムを解明することで,さ まざまな鍛造加工プロセスでのねじりモー ション付加の制御指針を導出する.

4.研究成果

(1) ねじりモーション付加鍛造加工装置の 設計・作製

図1に設計・作製したねじりモーション付加鍛造加工装置の外観写真を示す.サーボモータを駆動源として,上ラムは上下移動,下ラムは上下軸まわりに回転する.上ラムは最大負荷荷重100kN,最大速度10mm/sであり,下ラムは最大負荷トルク200Nm,最大回転速度25rpmである.加工装置の主な仕様を表1にまとめる.

(2) 塑性力学理論による成形荷重の低減機 構の考察

非加工硬化性の等方性金属を仮定し, rθz 座標系において z 方向に垂直応力σz とθ方向 にせん断応力  $\tau_{z_{\theta}}$ が同時にはたらく場合を考える.相当応力を $\sigma$ , z軸方向,  $\theta$ 方向の塑性 ひずみ増分 $d\varepsilon_{z}^{p}$ ,  $d\varepsilon_{z_{\theta}}^{p}(=d\gamma_{z_{\theta}}^{p}/2)$ とすると,流 れ則および Mises の降伏条件式より,  $\sigma_{z}$ と  $d\gamma_{z_{\theta}}^{p}/d\varepsilon_{z}^{p}$ の関係は,

$$\sigma_z^2 = \frac{3\bar{\sigma}^2}{\left(d\gamma_{z\theta}^p/d\varepsilon_z^p\right)^2 + 3}$$

と表され, $\sigma_z$ は $d\gamma_{z\theta}^p/d\varepsilon_z^p$ の上昇により低下する.したがって,z方向に鍛造中に $\theta$ 方向にねじりを付加することで,z方向の圧縮荷重を低減できることが力学理論より示唆されることを明らかにした.



図 1 設計・作製したねじりモーション付加 鍛造加工装置(計測機器や PC は,保有物品 を流用)

表	1	設計・	作製し	ったね	じり	モーシ	/ョン	/付加
鍜	告加	工装置	の主な	は仕様				

I	Maximum load /kN	100	
for	$\begin{array}{llllllllllllllllllllllllllllllllllll$	0.050–10	
compression	Maximum stroke /mm	250	
	Maximum torque /N ∙m	200	
Lower ram	Speed $\omega$ /rpm	0.10 - 25	
for rotation	(rad ·s <sup>-1</sup> )	(0.010-2.6)	
	Amplitude a	-360–360	
	/º (rad)	$(-2\pi - 2\pi)$	

(3) 据込み自由鍛造でのねじりモーション 付加効果の調査

図 2 に示すような円柱状被加工材の据込み 自由鍛造において,上工具で圧縮(速度:v) しながら,下工具を被加工材のz方向中心軸 まわりに繰返し両振り回転(速度: $\omega$ ,振幅 角度:a)あるいは一方向回転(速度: $\omega$ )さ せることでねじりを付加した.被加工材には A1070 アルミニウム(直径 10mm,高さ 10mm)工具にはSKD11工具鋼を使用した. 被加工材 - 工具間ですべりを生じさせずに ねじりを付加するため,上・下工具の圧縮端 面にローレット状の溝(深さ:約0.5mm,頂 角:60°,間隔:0.8mm)を設けた.

まず加工荷重について調べた.図3に一方 向ねじりを付加した場合の軸方向荷重の加 工実験結果を示す.ねじり開始とともに軸方 向荷重は低下し, ω/v が高いほど軸方向荷重 の低減量は大きくなった.本鍛造条件では, ω/v が約15°/mm以上,ねじり角度が1°以上 のねじり振動を付加することで,軸方向荷重 を5%以上低減できることが分かった.

図4に $a=5^{\circ}$ の両振りねじりを付加した加 工実験での軸方向荷重率と $\omega/v$ の関係を示す ここで軸方向荷重率はねじりを付加した場 合の軸方向荷重で除したものである. $\omega/v <$  $300^{\circ}$ /mmでは, $\omega/v$ が高いほど軸方向荷重は 低下した一方, $\omega/v > 300^{\circ}$ /mmでは軸方向荷 重率は約0.2で一定となった.これより,ね じり付加により軸方向荷重を最大で約80% 低減できることが分かった.なお有限要素シ ミュレーション解析によると,本鍛造条件に おいて塑性発熱による被加工材の温度上昇 は,最大でも約15°C( $\omega/v = 600^{\circ}$ /mm)であ り,被加工材の軟化による荷重低減ではない ことが分かった.

加工実験において約 80%の軸方向荷重の 低減を実証するため, $\omega = 0.5$ rpm, $a = 5^{\circ}$ の 両振りねじり付加で,最大軸方向荷重 10kN で据込み鍛造を行った.ここでは軸方向荷重 が 10kN に達するまでは*w*/v = 30°/mm で圧 縮し, 10kN に達した後は 10kN を維持した まま $\omega$ =0.5rpm のねじりを付加し続け, vを 従動(減速)させることでω/vを上昇させた. これはωを高くすると,工具-被加工材間で すべりが生じるためである.図5に軸方向荷 重制御の両振りねじり付加での軸方向荷重 の結果を示す.最大軸方向荷重(10kN)に 達した後,vの減速により,ω/v は約 1700°/mm まで上昇し,約 6.8mm の軸方向 ストロークまで 10kN で加工可能であった. ねじりを付加しない場合,約 6.8mm の軸方 向ストロークでは約60kNの加工荷重が必要 であったため、軸方向荷重率は約0.2となり, 約 80%の軸方向荷重の低減が得られること が分かった.またねじり付加により加工限界 ストロークを約2.0mmから約6.8mmに大幅 に向上させるとも解釈できる.ただし, vの 減速のため、加工時間が長くなることには注 意を要する.

次にねじり付加による被加工材の材料流動の変化について調べた.図6に両振りねじ り付加据込み自由鍛造における被加工材の バルジング変形(中央部直径/端面部直径) の測定結果を示す.ωが0.25rpm以上,aが 5°以上の両振りねじり付加でバルジングの 度合いが低下した.これはねじり付加により 工具-被加工材接触面での半径方向のすべ りが促進されたためと考えられる.また被加 工材のr0断面の楕円度も小さくなった.

両振りねじり付加据込み自由鍛造におい て被加工材に付加されるひずみ分布を有限 要素シミュレーション解析により調べた.図 7 に解析結果を示す.ねじりを付加すること により,大きなひずみが付与されることが分 かった.一方,加工実験において鍛造後の被 加工材の硬さ分布を調べたところ,ねじり付加による硬さ値の向上はわずかであった.これは付加されたひずみが大きく,加工硬化度が小さなひずみ域であったため,硬さ値の差異が小さかったためと考えられる.今後,加工硬化度の高い材料や金属組織に変化が生じやすい高温域での加工実験での詳細な検証が必要である.

















図 6 両振りねじり付加据込み自由鍛造にお ける被加工材のバルジング変形



図 7 両振りねじり付加据込み自由鍛造にお ける被加工材の最大・最小相当ひずみの有限 要素シミュレーション解析結果

(4) 型鍛造への展開

図8にねじり付加型鍛造の金型構成を示す. 金型は図1のねじり鍛造試験装置に取り付け, コンテナ内に挿入した円柱状被加工材を押 出しパンチで $v = 0 \sim 0.1$ mm/sで押出しなが ら,ノックアウトパンチを押出し軸まわりに 繰返し両振りで回転させた.据込み自由鍛造

と同様  $\mu/v > 15^{\circ}/mm$  のねじり付加で軸方 向荷重の低減が得られた.ただし,荷重低減 量は鍛造形状に依存して,本鍛造形状では約 20%の低減に留まった.またすぐばかさ歯車 部品を模した形状の鍛造加工にも展開した. 本加工では被加工材が歯形部へ充満開始後 にねじり付加を開始し,歯形部の形状拘束に よりねじりを付加した .  $\omega/v = 30^{\circ}/mm$  のね じり付加で軸方向荷重を約 30%低減できた. ねじりを付加することで、半径方向への材料 流動が促進されたため,ねじり付加の開始ス トロークや形状によっては歯先部への被加 工材の充満を促進でき,低荷重化とネットシ ェイプ化を両立できる可能性を見出した.



図8 ねじり付加型鍛造の金型構成

5.主な発表論文等

[雑誌論文](計2件)

R. Matsumoto, J. Kou, H. Utsunomiya, Reduction in Axial Forging Load by Low-Frequency Torsional Oscillation in Cold Upsetting, The International Journal of Advanced Manufacturing Technology, 査読有, Vol. 93, No.(1-4), 2017年, pp. 933-943. DOI: 10.1007/s00170-017-0553-1 松本 良, 鍛造加工におけるねじりモ ーション付加による軸方向加工荷重の 低減, プレス技術, Vol.55, No. 11, 2017年, 30-33.(依頼解説)

[学会発表](計10件)

R. Matsumoto, J. Kou, H. Utsunomiya, Development of Forging Process with Cyclic Alternating Torsion Die Motion, Frontiers in Materials Processing Applications, Research and Technology (FiMPART'17), 2017年. (Invited) 松本 良,康 仁漢,宇都宮 裕,冷間 据込み圧縮における軸方向荷重の低減 条件および低減限界 - ねじりモーショ ン付加鍛造加工法の開発 第2報-,平 成 29 年度塑性加工春季講演会, 2017年. 松本 良,加工荷重低減のためのねじ リモーション付加鍛造加工プロセスの 開発、プレス・板金・フォーミング展

(MF-Tokyo 2017)・日本塑性加工学会テ クニカルセミナー,2017年.(依頼講演) 松本 良,康 仁漢,宇都宮 裕,冷間 据込み鍛造におけるねじりモーション 付加による軸圧縮荷重の低減限界、日 本機械学会 2017 年度年次大会, 2017 年. DOI:10.1299/jsmemecj.2017.G0400405 康 仁漢, 松本 良, 宇都宮 裕, 据込 み圧縮における平滑工具によるねじり 付加と軸方向荷重 - ねじりモーション 付加鍛造加工法の開発 第3報-.第 68 回塑性加工連合講演会, 2017年. 松本 良, 高塚誠司, 宇都宮 裕, ねじ り付加冷間後方押出し鍛造における押 出し荷重の低減 - ねじりモーション付 加鍛造加工法の開発 第4報-,第68 回塑性加工連合講演会, 2017年, 松本 良,康 仁漢,宇都宮 裕,ねじ り付加による冷間据込み圧縮における 軸方向荷重の低減 - ねじりモーション 付加鍛造加工法の開発 第1報-.第 67 回塑性加工連合講演会, 2016年. <u>松本 良</u>, 康 仁漢, 宇都宮 裕: 冷間 据込み鍛造における一方向ねじりモー ション付加による軸方向荷重の低減, 日本機械学会第24回機械材料・材料加 工技術講演会(M&P2016), 2016年. DOI:10.1299/jsmemp.2016.24.202 R. Matsumoto, J. Kou, H. Utsunomiva. Finite Element Analysis of Axial Forming Load Reduction in Upsetting with Cyclic Torsion Die Motion, Advances in Materials & Processing Technologies Conference (AMPT 2016), 2016年. R. Matsumoto, Η. Utsunomiva. Numerical Investigation of Forging Load Reduction in Upsetting with Cvclic Torsion Die Motion. Proceedings of the 24th International Symposium on Processing and Fabrication of Advanced Materials (PFAM XXIV), 2015 年, pp. 442-447. (Invited) 6.研究組織

- (1)研究代表者 松本 良(MATSUMOTO, Ryo) 大阪大学・大学院工学研究科・准教授 研究者番号:50362645
- (2)研究分担者 なし
- (3)連携研究者 なし
- (4)研究協力者 なし