科研費

科学研究費助成事業 研究成果報告書

平成 30 年 6 月 6 日現在

機関番号: 12601

研究種目: 挑戦的萌芽研究 研究期間: 2016~2017

課題番号: 16K13871

研究課題名(和文)火山の高解像度断層撮影を目指した空中ミュオグラフィ測定法の開発

研究課題名(英文)Development of airborne muography towards the 3D visualization of a volcano

研究代表者

田中 宏幸 (Tanaka, Hiroyuki)

東京大学・地震研究所・教授

研究者番号:20503858

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 2,800,000円

研究成果の概要(和文): 医学分野において既に実用化されている X 線断層撮影法と同じく、火山の断層撮影には多方向からの観測が必須であるが、観測装置の設置場所、輸送経路、また商用電源の確保などの観点から火山周囲にミュオグラフィ観測点を多数展開することは極めて困難であった。本研究では、(1)並列ミュオグラフィ観測システムの航空機への実装、(2)空中ミュオグラフィ観測の実施、(3)飛行位置精度の確認を通して、空中ミュオグラフィ撮影法を開発することで、これまで、地上展開するのが困難であった多点ミュオグラフィ観測を実現し、新たな火山 3 次元透視イメージング技術へとつなげる。

研究成果の概要(英文): Producing precise 3 dimensional muographic volcano images, of a type similar to medical CAT scans, are fraught with challenges. Finding appropriate locations for placement of detectors on rough terrain, securing pathways for installation and obtaining commercial electric power are some of the difficulties researchers will find when attempting to conduct multi-directional, land-based muography experiments. Airborne muography was conceived to address these problems and make efficient muographic multi-directional images, taking advantage of a helicoptor's capacity to position the detector precisely and with relative ease at positions closer to the target volcano. The current study followed 3 stages: (1) customization of the parallel muography system to fit the requirements of the aircraft, (2) implementation of airborne muography observations, and (3) confirmation of the positional accuracy of the flight in order to realize the goals of this 3 dimensional volcano imaging trial.

研究分野: 高エネルギー素粒子地球科学

キーワード: ミュオグラフィ 火山

1.研究開始当初の背景

本研究は我が国が世界をリードする 「素粒子ミュオンによる巨大物体の透視技 術(ミュオグラフィ)」を発展させ高解像度 3次元断層撮影へとつなげる「空中ミュオグ ラフィ観測法」を開発するものである。医学 分野において既に実用化されているX線断 層撮影法と同じく、火山の断層撮影には多方 向からの観測が必須であるが観測装置の設 置場所、輸送経路、また商用電源の確保など の観点から火山周囲にミュオグラフィ観測 点を多数展開することは極めて困難である。 本研究では、ヘリコプター内部のような、角 度や位置が常に変動する限られた形状・サイ ズの空間でも実施可能な空中ミュオグラフ ィ撮影法を開発することで、これまで、地上 展開するのが極めて困難であった多点ミュ オグラフィ観測を実現し、新たな火山3次元 透視イメージング技術へとつなげる。

研究の学術的背景: 本研究は我が国が 世界に先駆けて発展させてきた「素粒子ミュ オンを用いた巨大物体の透視技術(ミュオグ ラフィ)」を素地に火山の高解像度3次元断 層撮影(トモグラフィ)を最終的に可能にす る基礎観測技術を開発するものである。我が 国は、2006 年世界で初めてミュオグラフィ の実証観測に成功した後も目覚ましい成果 を上げ続けているため、この分野では、現在 のところ世界をリードする立場を堅持して いる。今後も引き続き、世界が我が国の成果 に追従するという地位を確保していくため には、我が国オリジナルの研究成果をベース にさらに魅力的な研究成果を次々と創出し 続けていかなければいけない。本研究におい て開発される基礎技術はこれまで、火山体と いう厳しい環境下では、観測装置の設置場所、 搬入経路、また電源の確保などの観点から地 上展開するのが極めて困難であった多点ミ ュオグラフィ観測を実効的に実現させるた めに対地高度が極めて低い空中から火道近 傍をホバリングとタクシングを繰り返すこ とで、周回観測を行う新たな技術を開発する。

2.研究の目的

ミュオグラフィは、素粒子ミュオンの強 い透過性を用いて、X線レントゲン写真を撮 影するように、火山内部を透視する技術であ る。近年、レントゲン撮影術が2次元から3 次元へと進化したのと同様に、ミュオグラフ ィも3次元へと進化することが望まれてい る。そのためには、医学分野で用いられる断 層撮影術と同様、多方向から透視画像を何枚 も撮影し、それを数学的に重ね合わせる必要 がある。 しかし、これまで、世界で行われ てきたミュオグラフィにおいては、観測点の 数はせいぜい2点が限界であった。たとえば 2010 年に申請者らのグループが行った浅間 山観測や 2012 年にフランスのグループが実 施した、スフリエール火山観測などが例であ る。これは一般的に地形や環境が厳しい火山 周囲では、100 kg を超える装置を搬入する経路や設置場所の確保また、商用電源や、巨大なソーラーパネルの利用が一点ですら困難なことによる。また、火口近傍になると斜度が30 度を超えるようになり、観測装置の設置はほぼ不可能である。

「空中ミュオグラフィ測定法」はこれま でに、必要だった観測時間を大幅に短縮する。 火口近傍における、ミュオグラフィの位置分 解能は測定装置の角度分解能と火口までの 距離である。距離が1/3になれば、角度分解 能を立体角換算で一桁落としても同等の位 置分解能が得られる。観測点を自由に選べる 「空中ミュオグラフィ測定法」では、従来と 比較して火口までの距離を 1/3 以下にする ことは容易である。次に、距離を近づけるこ とによる、シグナルノイズ比(ここでは火道 直径と岩盤の総厚の比)の向上である。図1 に示されるように麓で観測する場合と、上空 で観測する場合では、同じ深さの火道(マグ マの通り道)を観測する際において、ミュオ ンが透過するべき岩盤の厚みが倍以上変化 する。火道の直径はほとんど変わらないから、 シグナルノイズ比が単純に倍加する。また、 ミュオンの透過強度(岩盤を通り抜けた後の ミュオンの積分フラックス)は岩盤の厚みが 半分になると一桁増える。つまり、角度分解 能を下げられる効果と岩盤の厚みが半分に なる効果で測定時間を大幅に短縮できるた め、限られた時間で空中ミュオグラフィ測定 が実施できる。



図 1. ミュオグラフィにおける地上観測と 空中観測の違い。観測ターゲットまでの距離 が異なると同時に透過すべき岩盤の厚みが 異なる。

リコプター内部のような限られた形状・サイズの空間でも実行可能な空中ミュオグラフィ撮影に必要な基礎技術を開発することを目的とする。具体的には、次の3つの開発、測定を実施する。 ヘリコプター機体内部の形状に合わせた並列小型軽量ミュオグラフィ検出器の開発、 リアルタイムに変動する機体の位置に応じたミュオグラフィデータ補正の確認、 一点からの空中ミュオグラフィ測定の実施。

3.研究の方法

本研究は技術開発及び野外観測で進め る。並列ミュオグラフィテレスコープシステ ムを製作し、全地球測位システム(GPS) 等で得られる時間情報、位置情報、のデータ 収集システムを用い、実際の火山を対象とし て、一点からの空中ミュオグラフィ測定を実 施し、並列ミュオグラフィ観測の検証試験を 行う。その際、このテスト観測において、へ リコプターホバリング中における燃油減少 等の重心移動に起因する、ピッチ角の増大効 果を鉛バラストなどの配置により抑え、機体 の水平を保つ手法を確立する。本観測で想定 する中型ヘリコプター機内で使用できる電 力量は400ワット以上であり、測定装置の運 用には問題はない。このデータを基に、空中 ミュオグラフィ測定手法を改良し、観測手法 の最適化を図る。

4. 研究成果

(1)並列ミュオグラフィ観測システムの航空機への実装。図に示すように、特殊な形状を持つ矮小空間にフィットするように2台のミュオグラフィ観測装置を配置し、有感面積を最大限活用できるシステムを実現した(図2)。

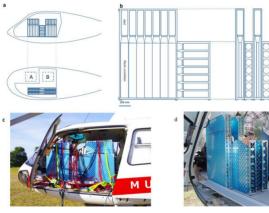


図 2. 航空機に実装された並列ミュオグラフィ観測システム。a 側面図及び、上面図、b 用いられたミュオグラフィ観測装置の概念図。c 並列ミュオグラフィ観測システムの写真 d ミュオグラフィ観測装置の写真。

(2)空中ミュオグラフィ観測の実施。

並列ミュオグラフィ観測システムを実装した航空機を雲仙普賢岳閉栓新山南東部において低空飛行させた。山頂からの距離はおよそ200mである。図3に示すように、観測は2回行い、1回目は左舷を山体方向へ向け、2回目は右舷を三体方向へ向けた。この観測により、効率よくリファレンスデータを得る方法が確立された。

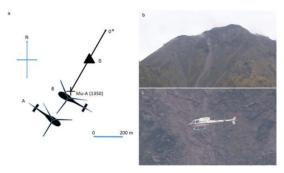
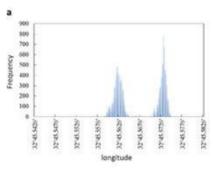
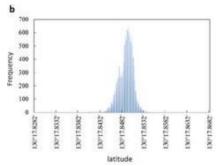


図 3. 空中ミュオグラフィ観測方法。a 観測セットアップ。b 観測の様子を示す写真。 (上)遠景、(下)近景。





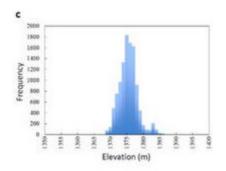


図 4. 観測期間中に GPS 観測により得られた航空機の位置精度。a 経度、b 緯度、c 高度。

- (3)飛行位置精度の確認。観測期間中GPSを用いた飛行位置精度の確認を行った。図4に示されるように、観測期間中、航空機はX,Y,Z方向いずれにおいても±3mの範囲内に入っており、本研究で目指すミュオグラフィ画像の空間分解能(90m)より十分小さいことが確認された。図4aに示される2つのピークは給油前と給油後で同じ位置を再現できなかったことを示すが、この差15mについても、目指すミュオグラフィ画像の空間分解能より小さいとして、解析では無視することとした。
- (4) 観測結果。図 5 に異なる仰角における平成新山方向から到来したミュオン透過率の方位角分布を示す。この結果は 2.5 時間の飛行観測で得られた結果である。この図より、標高 1400 m以上の平成新山の浅部バルク密度は 0.5 ± 0.07 g/c ㎡と求められた。一方で、同じ浅部領域でドームの中心方向に対しては、 0.62 ± 0.12 g/c ㎡と求められ、ドームの中心に高密度領域が存在することが確認された。

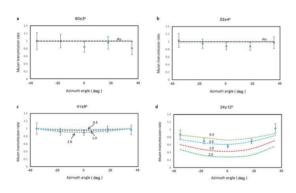


図 4. 平成新山方向から到来したミュオン 透過率の方位角分布。図は異なる仰角に対し てプロットされている。 $a60\pm3^\circ$, $b53\pm4^\circ$, $c41\pm8^\circ$, and $d24\pm12^\circ$ 。データに付随する縦棒は 1. のエラーバーを示す。

図5には平成新山の密度分布を示す。ドーム周囲より中央部の密度が相対的に高い。この高密度領域は1994年の噴火で貫入したスパインの貫入想定図と調和的である。

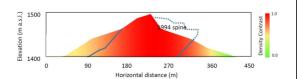


図 5. 空中ミュオグラフィ観測で得られた 平成新山の密度分布。点線は 1994 年の噴火 で貫入したスパインの貫入想定図。

5 . 主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

[雑誌論文](計 0件)

[学会発表](計 2件)

- (1) <u>Hiroyuki K. M. Tanaka</u> Global Trends of Muography MUOGRAPHERS 2017: Hungary-Japan Bilateral Muography Workshop Osaka, Japan 16 January 2017.
- (2) <u>田中宏幸</u> ミュオグラフィによる火山研究 光・量子ビーム科学連携推進室 第5回ワークショップ 光・量子ビームを用いた地球惑星科学の新展開 宮城県仙台市 1月5日(火)~6円(水)2016

[図書](計 0件)

〔産業財産権〕

出願状況(計 0件)

名称: 発明者: 権類: 種類: 番号: 出願年月日: 国内外の別:

取得状況(計 0件)

名称: 発明者: 権利者: 種類: 番号: 田得年月日: 国内外の別:

〔その他〕 ホームページ等

(1)研究代表者

田中 宏幸 (TANAKA, Hiroyuki) 東京大学・地震研究所・教授

研究者番号: 20503858

(2)研究分担者

()

研究者番号:

(3)連携研究者

()

研究者番号:

(4)研究協力者 大湊隆雄(OHMINATO, Takao) 篠原宏志(SHINOHARA, Hirohi) 清水洋(SHIMIZU, Hiroshi) 草茅太郎(KUSAGAYA. Tarou) 内田智久(UCHIDA, Tomohisa) VARGA, Dezso SARACINO, Giulio