# 科学研究費補助金研究成果報告書

### 平成23年 5月27日現在

機関番号:24402
研究種目:基盤研究(C)
研究期間:2008~2010
課題番号:20560165
研究課題名(和文)
動的ぬれおよび微量液体の運動制御法に関する研究
研究課題名(英文)
Dynamic Wetting and a Novel Method to Manipulate a Small Droplet
研究代表者
加藤 健司(KATOH KENJI)
大阪市立大学・大学院工学研究科・教授
研究者番号:10177438

研究成果の概要(和又): 接触用が速度に依存する動的ぬれの問題について,毛細管流れを対象として検討を行った.種々の実験条件下において,毛細管内液柱先端に現れる動的接触角の 測定を行った.Lucas-Washburn 方程式中の接触角の値に測定値を用いた計算結果は,実際の 液柱の運動と非常によい一致を示した.液滴が置かれた SAM s 板に超音波振動を与え,接触 角履歴を低減した上で,液滴の一端にレーザー光を照射してぬれ性を局所的に変化させ,液滴 を移動制御する新たな手法を提案した.

研究成果の概要(英文): The dynamic wetting was investigated to discuss the behavior of liquid column in a capillary tube. The dynamic contact angles were precisely measured for various experimental conditions. The movement of the liquid column was described well by the theoretical results in which the measured contact angles were used in corrected Lucas-Washburn equation. A new method was proposed to actuate a droplet on a plate. Supersonic vibration was given to the SAMs plate to reduce the contact angle hysteresis and laser beam was spotted on the contact line of the droplet to improve the wettability between the plate. The droplet can be actuated in the direction of the end of the beam spot.

# 交付決定額

			(金額単位:円)
	直接経費	間接経費	合 計
2008年度	1,300,000	390,000	1,690,000
2009年度	1,400,000	420,000	1,820,000
2010年度	400,000	120,000	520,000
年度			
年度			
総計	3,100,000	930,000	4,030,000

研究分野:流体工学 科研費の分科・細目:機械工学・流体工学 キーワード:表面張力,動的ぬれ,接触角,毛細管,液滴,Microfluidics

1.研究開始当初の背景

近年,マイクロ流路における伝熱や反応, あるいはマイクロ流体素子など,微小スケー ルの液体運動を制御する必要性が高まって いる.このような問題では,表面張力やぬれ 性といった界面現象の影響が重要となる.最 近では,温度差や電場,あるいは光化学反応 等を利用して,局所的に表面張力やぬれ性を 変化させ,液滴の運動や分離,あるいは微小 流路内の液柱の分岐を行う手法について検 討が行われている<sup>(1)</sup>.液体の挙動を具体的に 制御するためには,運動状態におけるぬれ性 の変化,すなわち動的接触角の挙動を把握す る必要がある.接触角の値は液体に作用する 表面張力の合力に大きな影響を与えるため, その速度依存性を知ることは,運動を制御す る上で極めて重要な因子となる. 動的接触角については,これまでいくつか

の理論モデルが提案されている.しかしなが ら,それらの適用には制限があり,精度のよ い測定例もわずかであるため,ごく限られた 知見が得られているにすぎない.著者は,こ れまで表面張力および接触角の新たな測定 法の開発 , 準静的なぬれの問題 , すなわち液 滴が移動し始める瞬間の接触角の値や、傾斜 平板上での液滴の転落機構の理論的・実験的 検討,またその結果を応用した自己組織化単 分子膜(SAMs)など機能性をもつ表面性状 の評価法について一連の研究を行ってきた (2)-(4).界面現象が関わる工学的な問題の解決 には,準静的な問題に加え,動的なぬれの機 構の解明が必須である.ここでは,応用範囲 の広い動的ぬれの考察を行うとともに,平板 上の液滴の駆動方法についても検討を行う.

2.研究の目的

本研究では,毛細管内流れを例にとり,動 的ぬれのメカニズムについて検討を行う.ま ず,接触角の速度依存性について,巨視的な 見地から一つの理論モデルを構築する.つい で,速度に依存する接触角の値を精密に測定 し,その結果を毛細管流れに対する修正 Lucas-Washburn方程式に適用することにより 液柱高さの時間変化が精度よく記述できる ことを示す.

2つ目の課題として,微小液滴の運動を制御 する新たな手法を提案する.局所的に温度変 化を与えてぬれ性を変化させることで,液滴 を駆動する手法を試みる.

#### 3.研究の方法

壁面上に存在するあらさなどの欠陥の影響を考慮し,接触線の運動中の粘性摩擦から 接触角の速度依存性を表すモデルを提案す る.また,毛細管内液柱高さの時間変化なら びに動的接触角を様々な条件下で実験的に 計測する.液中の運動について,理論モデル の動的接触角を用いて計算した結果を実験 結果と比較し,モデルの妥当性について検討 を行う.

液滴の移動抵抗の原因となる接触角履歴 を低減するため,nmオーダーの平滑さをも つ SAM s 膜表面を用い,さらに壁面に超音波 振動を与える.その状態で液滴の一端にレー ザーを照射し,局所的にぬれ性を改善して液 滴を駆動制御する手法を試みる.

4.研究成果

(1) 動的ぬれの効果を含めた毛細管内流れの考察

動的接触角の理論モデル

巨視的に観察される接触角の速度依存性 については,接触線先端部付近で生じる大き な粘性消散による影響の可能性が指摘され ている.従来の解析では,接触線先端におけ る応力発散を避けるため,速度の固体面上で のスリップなどを仮定した考察が行われて きた<sup>(5)</sup>.本研究では,スリップ長さ等の分子 レベルの影響を考慮せず,巨視的なパラメー タで接触角の速度依存性を表現する理論モ デルの構築を試みる.

接触線先端近傍の模式図を図1に示す.こ こでは , 接触線の後退運動を例に取って考え るが,メカニズムは前進・後退で違いはない. よく知られているように,準静的な場合でも 接触線の運動は連続的ではなく,スティック スリップ的な挙動を示す . すなわち , 図 1(a) 中の欠陥部にトラップされた接触線は,解放 された後,次の欠陥部に達するまで不可逆的 な有限速度の運動を行う.スティックスリッ プ運動中の不可逆運動におけるエネルギー の粘性消散が,準静的な過程における接触角 履歴の原因と考えることができる<sup>(4)(5)</sup>. 巨視 的に見て接触線が有限の速度 U で移動する 場合,上記不可逆過程で生じる速度にUが加 算され,壁面の粘性抵抗 TWが増加する.本研 究では,この粘性抵抗の増加分が,静的接触 角から動的接触角への変化を与える原因と 考え,比較的簡単なモデルから接触角の見積 もりを行う.

図 1(b)のように,欠陥部から解放された後の接触線の運動中の壁面摩擦抵抗を考える. キャピラリ数  $Ca=\mu U/\sigma(\mu)$ :粘性係数, $\sigma$ :表面 張力)は一般に非常に小さいことから,摩擦抵 抗は接触線先端近傍以外ではほぼ無視できる.ここでは,欠陥部の間の平均的な微小間 隔 $\lambda$ の間の摩擦応力を見積もる.従来,接触 線近傍の流れを考察する際,形状が直線的な 楔型と仮定されており,これが先端での応力 発散の原因となっていた.しかしながら,不



(a) Movement of contact line



(b) Force acting on the wedge

Fig. 1 Geometry of contact line and liquid surface

可逆過程中の運動を考慮すると,接触線先端 は必ずしも平衡接触角になっているとは限 らない.そこで,移動中の液面形状として, 図1のように僅かに凸型の曲線を仮定する. 座標原点を欠陥の位置に取り,図1(b)の液体 表面形状 b(x)を,次のように近似する.

$$\frac{b}{\lambda} = \tan \theta_d \left( \frac{\bar{x} - \varepsilon}{1 - \varepsilon} \right)^{1 - \varepsilon} \tag{1}$$

ここで, $\bar{x} = x/\lambda$ で, $\varepsilon$ は $\lambda$ の間で欠陥部の占 める割合を示す.また, $\theta_d$ は動的接触角を表 している.欠陥部の面積割合は小さいことか ら,式(1)中の $\varepsilon$ は微小な量であると予想され る.液体内の速度分布を,簡単に次のように 近似する.

$$\frac{u}{U} = \frac{3}{2} \left( 2\bar{y} - \bar{y}^2 \right)$$
(2)

ここで, y=y/b である.図1(b)の液体先端部に 作用する力を考える.界面張力として,固体 および固液界面の張力 σ<sub>s</sub>, σ<sub>sL</sub>,ならびに動的 接触角 θ<sub>a</sub>による表面張力が作用する.流れの 慣性力の影響を無視すると,界面張力の合力 は,速度 Uによる摩擦抵抗に等しいと考えら れる.以上のことから,次の関係を書くこと ができる.

$$\frac{3\mu U(1-\varepsilon)^{1-\varepsilon}}{\tan\theta} \int_{0}^{1} \frac{d\bar{x}}{(\bar{x}-\varepsilon)^{1-\varepsilon}} = \frac{3\mu U(1-\varepsilon)}{\varepsilon \tan\theta_{d}} = |\sigma(\cos\theta_{d}-\cos\theta)|$$
(3)

式(3)を求めるに当たり,ヤングの式を用い, 固体と固液界面の張力差を静的な接触角  $\theta$ を 用いて書き換えてある.上式中の欠陥部の占 める割合  $\varepsilon$ を適当に見積もることにより,接 触角の速度依存性を求めることができる.

式(3)は,極限 ε 0 で発散し, ε 1 におい て θ<sub>d</sub>=θ となる.前者は完全な滑面を意味して おり,欠陥の影響が支配的とする本研究の設 定とは異なった状況に対応する.この場合, 従来の分子レベルの考察が必要となる.後者 はすべての表面が欠陥で埋められ,欠陥内の 運動でのみエネルギーが消散される.この場 合,欠陥以外で準静的な運動を行う U=0 の状 態に近づくと考えられる.

#### 毛細管内液柱の運動

毛細管内の液柱の運動については,液柱に 作用する表面張力,重力,粘性力ならびに慣 性力を考慮した Lucas-Washburn の方程式が よく知られている<sup>(6)</sup>.しかしながら,動的接 触角を考慮に入れて液柱の運動を解析し,実 験と比較検討した例はほとんどない.毛細管 内の液柱の高さ h(t)は,動的接触角 θ<sub>d</sub>を考慮 して,以下の微分方程式より決定される.

$$\rho R^2 \left(\frac{dh}{dt}\right)^2 - 2R\sigma\cos\theta_d + 8\mu h\frac{dh}{dt} + \rho g R^2 h = 0 \quad (4)$$

ここで, R は毛細管半径,g は重力加速度で ある.ここでは,式(4)中の接触角の速度依存 性として,式(3)ならびに壁面でのスリップを 考慮した,次の Coxの理論式<sup>(6)</sup>を用い,毛細 管内の液柱の運動をルンゲ・クッタ法により 数値的に求めた.

$$\theta_d = \left(\theta + 9D\frac{\mu u}{\sigma}\right)^{1/3} \tag{5}$$

ここで,Dは系の代表長さと速度のスリップ 長から決定される実験定数である.

実験方法

本実験で用いる実験装置の概略を図2に示 す.毛細管の上端を電磁バルプにより開閉し, その瞬間からの液面形状を,CCDカメラによ り撮影した.その動画をパソコンに取り込み, 各フレームでの液柱の高さ,移動速度,およ び管壁における動的接触角の時間変化の計 測を行った.管壁の曲率による液面画像の歪 みを小さくするよう,液体で満たしたアクリ ル製の矩形ボックスで毛細管を囲い,液面形 状の観察を行った.動的接触角の測定は,メ ニスカス曲線を多項式近似し,その勾配より 求めた.その誤差は±1°程度である.

図 3 および図 4 に, 25°C のエチレングリ  $\exists - J \lor (\sigma = 48.4 \text{mN/m} \text{ , } \rho = 1112 \text{kg/m}^3 \text{ , } \mu =$ 0.01685Pa・s)を供試液体として,内半径 0.7mm のアクリル毛細管について,時間に対 する液柱の高さおよび先端の移動速度の変 化を測定した結果の一例を示す.図3には比 較のため 接触角の速度依存性を考えない θ= 一定(71.6°)と、動的な効果を含め、E=0.0065、 D=73.3 として式(4)の解を求めた結果がそれ ぞれ示されている.図4には,動的な効果を 含めた場合のみが記入されている 図3より, 動的効果を考えない場合,計算値は測定値と 一致しない.一方,図3の液柱の軌跡ならび に図4の上昇速度ともに,実験値は動的な効 果を含めた計算値と一致しているのがわか る.上記の ε および D の値から,式(3)および 式(5)を用いて求めた動的接触角の値を,画像 から測定した接触角と比較した結果を図5に



Fig. 2 Experimental apparatus



Fig. 3 Trajectory of contact line in capillary tube (*R*=0.7mm)



Fig. 4 Velocity of contact line in capillary tube

示す.式(3),式(5)から求めた値は,誤差の 範囲内で大体一致している.今回提案した式 (3)のモデルにより,動的接触角を近似するこ とができ,実際の液柱の運動を表すことがで きる.また,比較的計測の容易な液柱運動の 測定値から $\varepsilon$ やDの値を決め,動的接触角を 測定する手法が可能であるといえる.

## (2) 平板上液滴の駆動制御 液滴駆動の原理

水平な固体面に付着した液滴が,外力を受けてゆっくり移動する場合,液体の表面張力  $\sigma$ の液滴周囲に作用する合力Dは,次式によ り与えられる<sup>(3)(4)</sup>.

 $D = \sigma(\cos \theta_R - \cos \theta_A)b$  (6) ここで, $\theta_R$ および $\theta_A$ は,接触線上に現れる 後退および前進接触角である.また,bは液



Fig .5 Change of contact angle with velocity

滴付着面の最大幅である.重力や遠心力など の外力が式(6)の D よりも大きいとき,液滴は 移動する.上式より,接触角履歴 ( $\theta_A$ - $\theta_R$ )を 小さくすることにより,抵抗を低減できるこ とがわかる.

接触角履歴は,固体面上に存在するあらさ や化学的な不均質部分などの欠陥の存在に より現れる.局所的に存在する欠陥部に接触 線の一部がトラップされる結果、その歪み形 成に応じたエネルギーの分だけ抵抗が増加 する.固体面上に振動などの外乱を与えると, 欠陥部を乗り越える際の抵抗が小さくなり、 エネルギー増加量が抑制されるため,接触角 履歴の低減が期待できる.本研究では,液滴 が置かれる平板に垂直方向の微小振動を与 え,式(6)の抵抗を低減する方法について検討 する.ここでは,高周波かつ微小振幅による 振動を与えることとし,試みとして数 10kHz で数 μm の振幅をもつ超音波振動子を用いた. 上記壁面振動とレーザー照射を組み合わ せた手法により,固体面上の液滴の駆動を試

せた手法により, 固体面上の液滴の駆動を試 みる.レーザーによればスポット的な加熱が 可能となるため, 高温下でのぬれ性の変化に より液滴が駆動される可能性が考えられる. レーザー照射位置の接触角が常温の後退接 触角よりも小さくなると,液滴は加熱端の方 向に向かって運動する.今回は,自己組織化 単分子膜(SAMs)を施した表面を対象として, 表面が分子レベルの均質さをもち,加熱の影 響を受けやすい平板上での液滴挙動につい て検討を行う.

#### 実験装置および方法

図6に,本実験で用いた装置の模式図を示 す.共振周波数28kHzの超音波振動子(フジ セラミック,FBL28452HS)の振動面上に試料 板を載せ,所定の体積の軸対称液滴をマイク ロシリンジで設置する.超音波振動子壁面の 振動振幅は,フィゾー干渉計により測定した. 振動させた状態で試料平板を傾け,液滴が転 落する瞬間での画像をデジタルカメラによ り撮影し,液滴先端(後端)の前進(後退)接触角 を測定した.式(6)の液滴移動に対する表面張 力による抵抗の,超音波振動の付加による変 化を見るため,転落が生じる傾き角度の測定 も合わせて行った.壁面を超音波振動させた



Fig. 6 Laser beam directed to droplet on oscillated plate

状態で, 試料平板に対して約 60°の角度から, 液滴周端より内側にスポット径約 0.1mm の レーザー光 (Mellesgriot, Model 85-GHS-305) を照射して, 接触角ならびに液滴運動の観察 を行った.本実験において, レーザーの出力 は, 10~200mW である.

#### 実験結果

図7に,各供試液体の接触角履歴( $\theta_A - \theta_R$ ) の,振動振幅Aに対する変化を示す.液滴の 体積は,1µL(≡1mm<sup>3</sup>)である.接触角履歴は振 幅とともに減少し、しだいに一定の値に漸近 する傾向が認められる.超音波振動を与える ことで,静止状態における 3~4°の接触角履歴 は 1°程度にまで低減され,結果として式(6) の抵抗を小さくできる.1µLの液滴の転落角 度を測定した結果を図 8 に示す.図中には, 軸対称液滴を対象とした理論値が比較のた め示されている<sup>(2)</sup>.図3より,転落角度φは, 振動振幅の増加とともに減少する.本実験に おける最大振幅 4.3μm を与えた場合 , 転落角 度は静止状態から約15°減少した.その結果, 液滴を移動させるのに要する力を約 80%低 減することができた.

振動を与えた状態で,レーザー光を液滴の -端に照射した.その結果,あるレーザーの 出力以上で液滴はレーザー照射端の方向に 移動することが観察された.液滴が移動する 条件において、レーザー照射後の接触角の時 間変化を測定した例を図9に示す.図中の点 線は,液滴が移動を開始した時刻を表す.照 射位置の接触角  $heta_1$ は ,レーザー照射後急激に 減少して,一定値に落ち着く.そして,1秒 程度の時間が経過したのち,液滴は移動を開 始する.照射初期の急加熱によるぬれ性の向 上により, $\theta_1$ は急激に減少する.液滴は,最 初 20°における前進接触角 θ<sub>4</sub> で設置されて いるため,液滴が $\theta_1$ の減少により右方向に引 っ張られる結果,他端の $\theta_2$ は $\theta_A$ より減少し て,後退接触角 $\theta_{R}$ に近づく.接触角が $\theta_{R}$ に 達するまでの変形のため,液滴が移動を開始 するまでに、やや時間を要すると考えられる、 図 10 は,臨界条件において,液滴が移動 する瞬間での写真例である.このとき,両端 に作用する表面張力は,近似的に次式を満足 していると考えられる.



Fig. 7 Change of contact angle hysteresis

ここで, $\sigma_1$ , $\sigma_2$ は,それぞれレーザー照射側 ならびに他端の表面張力を示している.図10 の移動開始時において, $\theta_1$ =48.4°, $\theta_2$ =52.6°で ある.表面張力の温度変化より,式(2)が成立 するときにおいて,液滴の両端で約40°の温 度差が存在すると見積もられる.

今回の実験における最大振幅 *A*=4.3µm の 振動を与えたとき,最大で 0.6mm/s の移動速 度を得ることができた.

#### 参考文献

- (1) Dahuber, A. A. and Troian, S. M., *Annual Review of Fluid Mechanics*, 37(2005), 425-455.
- (2) Katoh, K., (Edited by Hartland, S.), Surfactant Science Series, Marcel Dekker, Inc., New York, 119(2004), 375-423.
- (3) 加藤, 伝熱, 46(2007), 20-27.
- (4) 加藤他 3 名., 機論 B, 72(2006), 1287-1294.
- (5) ドゥジェンヌ他,表面張力の物理学, (2003),吉岡書店.



Fig.8 Inclination angle of oscillated plate at which droplets start to slide ( $\alpha MSD$ )



Fig. 9 Contact angle change after Laser beam was directed on the droplet ( $\alpha$ MSD,  $A=3.8\mu$ m, output of Laser 30mW)



Fig. 10 Contact angle at the critical condition when droplet starts to slide ( $\alpha$ MSD, A=3.8 $\mu$ m, output of Laser=20mW)

- (6) Lavi, B. and Marmur, A., Colloids and Surfaces, 282-283(2006), 263-271.
- 5.主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

[ 雑誌論文] ( 計11件 )

<u>加藤</u>・脇本・増田, 超音波振動およびレ ーザーを用いた固体面上の液滴の駆動に 関する研究,日本機械学会論文集 B 編,(査 読有), Vol. 76, 2010, pp. 2135-2142. <u>加藤</u>・脇本・住谷,傾斜平板法および光 学手法を組み合わせた接触角の精密測定, 日本機械学会論文集 B 編,(査読有),Vol. 76, 2010, pp. 1508-1515

<u>K. KATOH</u> and T. WAKIMOTO, Bubble Formation from an Air Jet Injected into a Turbulent Boundary Layer (On a Single Bubble), *J. Fluid Sci. Tech.* (査読有), Vol. 5, 2010, pp. 528-541.

<u>K. KATOH</u>, M. HIGASHINE, <u>T.</u> WAKIMOTO and R. MASUDA, On the Sliding and Profile of a Liquid Droplet on a Rotating Disk, *Heat Transfer-Asian Research*, (査読有), Vol. 39, 2010, pp. 59-75.

<u>K. KATOH</u>, T. WAKIMOTO and S. NITTA, A Study on Capillary Flow under the Effect of Dynamic Wetting, *Journal of JSEM*, (**査読有**), Vol. 10(Special Issue), 2010, pp. 62-66.

脇本・<u>加藤</u>・谷,キャピラリージェット 形状を利用した動的表面張力の測定法(第 2報,動的表面張力の測定),日本機械学 会論文集 B 編,(査読有),Vol.76,2010,pp. 500-507.

<u>加藤</u>・脇本・谷,キャピラリージェット 形状を利用した動的表面張力の測定法(第 1報,噴流形状の理論的解析),日本機械 学会論文集B編(査読有),Vol.75,2009,pp. 1420-1427.

<u>加藤</u>・伊與田・井上・辻野,球下端に付着した液滴の落下体積,日本機械学会論 文集 B 編,(査読有),Vol. 75,2009,pp. 1503-1509.

西田・<u>加藤</u>・脇本,垂直円柱壁面に付着 した液滴の転落体積,日本機械学会論文 集 B 編,(査読有), Vol. 75, 2009, pp. 2273-2279.

<u>加藤</u>・西田・東根,傾斜平板上の液滴の 転落機構(液滴の転落体積),日本機械学会 論文集 B 編,(査読有), Vol. 75, 2009, pp. 1135-1142.

<u>K. KATOH</u>, T. WAKIMOTO and T. AZUMA, Profiles of Liquid Droplets on Solid Plates in Gravitational and Centrifugal Fields, M. HIGASHINE, *Journal of JSEM*, (査読有), Vol. 8(Special Issue), 2008, pp. 49-54.

〔学会発表〕(計6件)

<u>K. Katoh</u>, Characteristics of Liquid Film Flowing around Side Wall of a Horizontal Circular Cylinder (Separation of Liquid Film), 5<sup>th</sup> Int. Symposium on Advanced Science and Technology in Experimental Mechanics, 2010年11月6 日,京都市,龍谷大学.

<u>K. Katoh</u>, Bubble Formation from an Air Jet Injected into a Turbulent Boundary Layer, Int. Conf. on Jets, Wakes and Separated Flows, 2010 年 9 月 29, Cincinnati, Ohio, USA.

T. Wakimoto and <u>K. Katoh</u>, New Optical Method to Measure Slight Difference of Contact Angle, 4th Int. Symposium on Advanced Fluid/Solid Science and Technology in Experimental Mechanics, 2009 年 11 月 30 日, 新潟市朱鷺メッセ.

S. Nitta and <u>K. Katoh</u>, A Study on Capillary Flow under the Effect of Dynamic Wetting, 4th Int. Symposium on Advanced Fluid/Solid Science and Technology in Experimental Mechanics, 2009 年 11 月 29 日, 新潟市朱 鷺メッセ.

西田達史,<u>加藤健司</u>,垂直円柱壁面に 付着した液滴の転落機構,日本機械学会 関西支部定時総会講演会,2009年3 月17日,近畿大学 <u>加藤健司</u>,球下端に付着した液滴の落下

<u>加藤健可</u>, 城下端に內省072液滴07落下 体積, 日本混相流学会年会講演会, 2008年8月5日, 会津大学.

〔図書〕(計1件)

<u>加藤</u>他 98 名(松井・井口・横山編),朝倉書 店,実験力学ハンドブック,2008, pp.434-440,

6.研究組織

(1)研究代表者
加藤健司 (KATOH KENJI)
大阪市立大学・大学院工学研究科・教授
研究者番号:10177438
(2)研究分担者
なし
(3)連携研究者

なし