科学研究費助成事業 研究成果報告書

令和 6 年 5 月 1 6 日現在

機関番号: 32689

研究種目: 基盤研究(C)(一般)

研究期間: 2020~2023

課題番号: 20K11998

研究課題名(和文) Research on Learning Graphs via Enumerative Queries and its Applications

研究課題名(英文)Research on Learning Graphs via Enumerative Queries and its Applications

研究代表者

Parque Victor (Parque, Victor)

早稲田大学・理工学術院・准教授(任期付)

研究者番号:50745221

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,400,000円

研究成果の概要(和文):本研究では、列挙型クエリによるグラフ構造の学習とその応用を行った。 一方で、最先端の効率を達成する有向ネットワーク、無向ネットワーク、モジュラーネットワーク、および可変サイズネットワークの構造を設計するための効率的なアルゴリズムが可能になりました。 また、経路と動作の計画、グラフ設計、最適化問題への応用により、提案されたアルゴリズムの望ましいパフォーマンス、効率、多用途性が示されました。

研究成果の学術的意義や社会的意義

Learning graphs via enumerative queries bring the unique benefits of succinctness (theoretical bounds) and efficiency to sample richer knowledge structures (parallelization), rendering the improved approaches to tackle complex problems in graph design/optimization in robotics and engineering.

研究成果の概要(英文): In this research, learning graph structures via enumerative queries and their applications were conducted. In one hand, the efficient algorithms to design structures of directed networks, undirected networks, modular networks, and variable-size networks achieving the state-of-the-art efficiency were made possible. And the applications in path planning and graph design and optimization problems have shown the desirable performance, efficiency, and versatility of the proposed algorithms.

研究分野: Computational Intelligence

キーワード: graph learning optimization networks design optimization planning robotics

科研費による研究は、研究者の自覚と責任において実施するものです。そのため、研究の実施や研究成果の公表等に ついては、国の要請等に基づくものではなく、その研究成果に関する見解や責任は、研究者個人に帰属します。

1.研究開始当初の背景

Efficient representations to learn graph structures are relevant to computing and encoding dependencies ubiquitously. Contrasted with conventional and indirect graph representations, the enumerative representation of graph structures offers extreme succinctness (theoretical tight bound) and the utmost efficiency to sample via enumerative queries.

Learning general graphs with n nodes and m edges is known to be hard. Often, the graph is unknown a-priori, and is to be learned via topology sampling queries. Practical applications are often studied in Engineering, Molecular Biology, Chemistry and Machine Learning. Yet, significant questions remain, such as (1) how to learn general graphs using efficient queries of the search space, and (2) how to use simultaneous queries (parallelization) while balancing exploration and exploitation mechanisms efficiently.

2. 研究の目的

This research aims at constructing algorithms to learn graph structures by using enumerative queries over the search space of graphs and tackle their practical applications in graph architecture search and network design and planning problems.

3. 研究の方法

(1) Graph Structures

Efficient algorithms to learn graph structures using enumerative queries were developed. In particular, the state-of-the-art learning algorithms using both gradient and gradient-free optimization frameworks through directed graphs, undirected graphs, graphs with self-loops, and graphs with modules were proposed.

(2) Applications

The applications underlying the learning of graphs using enumerative queries in directed, undirected, modular and variable-size learning networks for robot control and computer-aided design problems were proposed. In particular, the applications in path planning, network design (sensor networks, neural networks), multi-agent system (multi-robots) and aesthetic design.

4.研究成果

- (1) the efficient sampling algorithms for directed graphs, the novel bijections tree structures and Catalan objects, and the rendering of Steiner trees on the plane with obstacles. Here, we use the hybrid between hierarchical optimization of shortest routes through sequential quadratic programming over constrained two-dimensional convex domains, and the gradient-free stochastic optimization algorithms with a convex search space. Our approach offers the cornerstone mechanisms to further advance towards developing efficient network and combinatorial optimization algorithms with flexible and scalable representations.
- (2) a novel sampling-based differential particle scheme for nonlinear optimization and control problems, which unifies the principles of difference of vectors and particle schemes for parameter adaptation through archive (memory) mechanisms. Our computational simulations using 25 control problem instances (motor position and velocity control, magnetic levitation, inverted pendulum, crane stabilization), and the comparisons 23 optimization algorithms has shown the outperforming benefits of the proposed approach under tight function evaluation budgets. Our obtained results have the potential to further advance towards developing efficient and self-adaptive optimization algorithms based on the difference of vectors, which may find use in a wider set of optimization and control problems.
- (3) robust algorithms based on enumerative queries and efficient parallel reductions on the Graphics Processing Unit (GPU) to tackle combinatorial generation problems, which is crucial to learn directed graphs, undirected graphs, graphs with self-loops (loopy-graphs), and graphs with modules (hypergraphs). Our computational experiments consisting of a relevant set of problem instances and gradient-free optimization algorithms show that (1) it is possible to generate combinations in the GPU efficiently, with quasi-linear

complexity, (2) it is possible to tackle instances of the subset sum problem within a reasonable number of function evaluations, and (3) Particle Swarm Optimization with Fitness Euclidean Ratio converges faster. Since the search space of number-based representations is one-dimensional and amenable to parallelization schemes (e.g., GPU), our work opens the door to tackle further combinatorial problems efficiently.

- (4) new graph representations and stochastic optimization algorithms to compute collision-free lattice paths on binary occupancy maps with utmost efficiency, in about 10 ms. in complex navigation scenarios, rendering a one-dimensional search problem. Our computational studies using ten state-of-the-art and relevant nature-inspired swarm heuristics in navigation scenarios with obstacles with convex and non-convex geometry showed the practical feasibility and efficiency in rendering collision-free lattice paths. Our approach may find use in devising faster algorithms for planning and combinatorial optimization in discrete search spaces.
- (5) efficient algorithms for the subset sum problem based on enumerative queries and gradient-free optimization algorithms with varying forms of selection pressure, exploration-exploitation, multimodality considerations. The search space is defined by numbers associated with subsets of fixed size. Our computational experiments have shown that it is feasible to find optimal subsets with fewer number of function evaluations. Our approach realizes the one-dimensional search space and the amenable sampling schemes under parallelization through GPUs. Our results open the door to study further classes of combinatorial resource allocation problems efficiently using gradient-free and parallelization schemes based on enumerative queries.
- (6) a new scheme to learn motion planning functions in 6-DOF robot manipulators using the linear transition in the C-space, whose effectiveness has been demonstrated by learning the architecture of Neural Nets and Kernel Machines with utmost efficiency. Our approach contributes to realizing the practical efficiency to tackle the learning-based motion planning problem. Due to the amenability to parallelization schemes, our approach is potential to tackle larger degrees of freedom.
- (7) the representations of higher order fairness functionals in curves to enable smooth and safe path planning for multi-agent and robot systems. Our approach enables the generation of alternative smooth curve profiles and safer paths for navigation and has the potential to extend towards fitting and fairing of curves with utmost efficiency. Furthermore, our approach enables the possibility of computing smooth paths from input reference trajectories by using higher order non-linear fairness functionals. Our approach has the potential to enable the generation of simple and computationally efficient path planning and smoothing for navigation in mobile robots.
- (8) the learning of adaptive locomotion gaits for legged robots under conditions of leg failure and gait adaptation by using enumerative queries. Our approach uses enumerative queries and samples the factoradic search space of robot gait locomotion. Our results have the potential to enable efficient adaptation to new locomotion conditions and to explore the canonical representations for adaptation in robotic locomotion problems.
- (9) the compact representation of convolution graphs by broadcast networks and its application to sound classification. Besides achieving state-of-the-art accuracies, our approach offers insights and the potential to enable compact and generalizable broadcast networks for sound classification.
- (10) the new schemes to represent the folding behavior of flat and curved membranes with finite thickness by using graph representations, whose governing equations render folding lines by juxtaposing spirals and by accommodating membrane thickness. Our experiments using a set of topologically distinct flat and curved membranes deployed by tensile forces applied in the radial and circumferential directions have shown the improved deployment performance. From viewpoints of configuration and deployment performance, the proposed approach has the potential to design versatile spiral folding and packaging mechanisms.
- (11) the representation of curvature in the folding of planar membranes, allowing the representation of folding structures by compact planar graphs. We present mathematical formulations that consider the curved creases in folding networks and describe folding examples of a planar membrane with a defined thickness. Our computational experiments have shown (1) the versatility to model a plural number of curvature profiles, and (2) the feasibility of global deployment by using compliant and explicit numerical simulations. From viewpoints of configuration and deployment performance, the curved crease patterns have the potential to extend the versatility and smoothness of spiral folding mechanisms.

- (12) the sampling of graph-based cable-driven robot manipulation structures, enabling the design of cable-driven mechanical structures by enumerative sampling of the graph search space for cable-driven manipulators, which are attractive for high payload ratio, low inertia, large workspace, and high-speed duties. We investigated the optimal configuration of a cable-driven parallel mechanism under topologically variant loads. Our computational experiments and comparison to five gradient-free particle-based optimization heuristics has shown (1) the multimodal properties of the search space, (2) niching and stagnation avoidance strategies in optimization offer competitive convergence to feasible solutions, and (3) using the cost function based on the sum of square of forces while solving the tension distribution problem leads to feasible yet not always smooth force distributions, implying the need to devise tailored objective functions considering smoothness factors in the quadratic program. Our results have the potential to devise tailored and fast algorithms to design cable-driven mechanisms under graph-based representations.
- (13) the generation of robot manipulator trajectories by using graph-based representation and extreme learning schemes, enabling the planning of robot manipulator trajectories with utmost efficiency, in the order of milliseconds. This approach extends the path regression problem, that is the learning of motion planning functions that render robot trajectories from initial to end robot configurations in a single forward pass. Our computational experiments involving a relevant set of 6-DOF robot trajectories encoded in the linear transition of the configuration space have shown path regression's feasibility and practical efficiency with attractive generalization performance in out-of-sample observations. In particular, we show that it is possible to learn neural policies for path regression in about 10 ms. Our approach has the potential to explore efficient algorithms for learning-based motion planning.
- (14) the study on the visualization of resource distribution networks on the plane, enabling the possibility to design optimal networks interactively. Our proposed approach has the potential to enable the interactive design of distribution networks in virtual domains. We present several examples showing the feasibility of our system.
- (15) the algorithms for minimal enumerative representation of graphs, implementing the efficient framework to generate graph and hypergraph representations with minimal space, and enabling to store, communicate, and sample the search space of graphs and networks while meeting user-defined criteria via efficient enumerative queries (both CPU and GPU-enabled). Our algorithms implement both the gradient and gradient-free optimization algorithms suitable for utmost efficiency; as such, our computational experiments using graph instances with varying degrees of sparsity have shown the merit of attaining minimal numbers for graph encoding/representation rendered by exploration-oriented strategies within few function evaluations.
- (16) the learning algorithms for the optimal coordination networks in robotics planning problems, implementing the optimal and efficient coordination of multi-robot navigation problems using graphs and lattice-based roadmap configurations, enabling the collision-free multi-robot coordinated path planning algorithms. Our results have the potential to elucidate new enumerative sample-based algorithms for graph representation, network design and network optimization.

5 . 主な発表論文等

〔雑誌論文〕 計32件(うち査読付論文 32件/うち国際共著 31件/うちオープンアクセス 1件)

10.1109/CEC55065.2022.9870344 有 国際共著	—	
Victor Parque、Tomoyuki Miyashita 2. 論文権語	—	4 . 巻
2. 論文権題 の Soarching for Minimal Integer Representation of Undirected Graphs 3. 雑誌名 1. 雑誌名 1. 老春名 (Victor Parque, Tonoyuki Miyashita) 2. 論文権題 3. 雑誌名 1. 老春名 (Victor Parque, Tonoyuki Miyashita) 3. 雑誌名 1. 老春名 (Victor Parque, Tonoyuki Miyashita) 4. 母 7. 母 7	Victor Parque Tomovuki Miyashita	_
0. Searching for Minimal Integer Representation of Undirected Graphs 2023年 2023年 3. 熱誌名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP) 82-94	Victor rangue, romoyuki miyasirita	2020
0. Searching for Minimal Integer Representation of Undirected Graphs 2023年 2023年 3. 熱誌名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP) 82-94	0 *A-LEDE	5 78/- /-
3 . 熱話名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP) 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現のできません。 日本語を表現のできません。 日本語で表現のできません。 日本語で表現のできま	·····	
3 . 熱話名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP) 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現の可能できません。 日本語で表現のできません。 日本語を表現のできません。 日本語で表現のできません。 日本語で表現のできま	On Searching for Minimal Integer Representation of Undirected Graphs	2023年
International Conference on Neural Information Processing (ICONIP)		
International Conference on Neural Information Processing (ICONIP)	3、姚蚌夕	6 最初と最後の百
接載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1007/978-981-99-8132-8.7 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著名名 「Victor Parque」Tonoyuki Miyashita 2. 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 3. 終誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 348-351 10.1109/IRCS9903.2023.00062 カープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著名名 「Victor Parque」 2. 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 終誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1.8 類論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IRCS59085.2022.9870344 カープンアクセス カープンアクセス カープンアクセス カープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 5. 飛行年 2022年 7. 最初音のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IRCS50965.2022.9870344 カープンアクセス カープンアクセス カープンアクセス コ島教芸名 I. 著名名 「Victor Parque 2022年 7. 第次時間 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 5. 発行年 2022年 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 5. 是初と最後の頁 1.7 「教育がアクセス 2020/IRCS5065.2022.9870257		
1. 1.1007/978-981-99-8132-8_7 有	International Conference on Neural Information Processing (ICONIP)	82-94
1. 1.1007/978-981-99-8132-8_7 有		
1. 1.1007/978-981-99-8132-8_7 有		
1. 1.1007/978-981-99-8132-8_7 有	掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
1 著名名 1 表名 1 表 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1		
### 1 · 著名名 Victor Parque、Tomoyuki Miyashita 1 · 著名名 Victor Parque、Tomoyuki Miyashita 2 · 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 3 · 推誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 3 · 推誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 4 · 整初の有無 有 1 · 著名名 Victor Parque 1 · 著名名 Victor Parque 2 · 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1 · 著名名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1 · 著名名 Victor Parque 2 · 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees Implication (CEC) 5 · 兼行年 2022年 6 · 最初と最後の頁 1 · 名 7 · グンアクセス 1 · 著名名 Victor Parque 1 · 著名名 Victor Parque 2 · 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 5 · 集行年 2022年 2 · 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 6 · 最初と最後の頁 1 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 ·	10.1007/970-901-99-0132-0_7	19
### 1 · 著名名 Victor Parque、Tomoyuki Miyashita 1 · 著名名 Victor Parque、Tomoyuki Miyashita 2 · 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 3 · 推誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 3 · 推誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 4 · 整初の有無 有 1 · 著名名 Victor Parque 1 · 著名名 Victor Parque 2 · 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1 · 著名名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1 · 著名名 Victor Parque 2 · 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees Implication (CEC) 5 · 兼行年 2022年 6 · 最初と最後の頁 1 · 名 7 · グンアクセス 1 · 著名名 Victor Parque 1 · 著名名 Victor Parque 2 · 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 5 · 集行年 2022年 2 · 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 6 · 最初と最後の頁 1 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 · 7 ·		
1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Suided dRRT* 2 . 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Suided dRRT* 3 . 雜誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 4 . 最初と最後の頁 348-351		
Victor Parque, Tonoyuki Miyashita 7 2 . 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離社の Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離社の Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離れの Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離れの Multi-Robot	オーブンアクセスではない、又はオーブンアクセスが困難	該当する
Victor Parque, Tonoyuki Miyashita 7 2 . 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離社の Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離社の Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離れの Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離れの Multi-Robot		
Victor Parque, Tonoyuki Miyashita 7 2 . 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離社の Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離社の Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離れの Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 2023年 1 . 離れの Multi-Robot	1 至老夕	1
2 . 論文標題 Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 3 . 雑誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) お . 雑誌名 IR戦論文のDDI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/IRC59093.2023.00062 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著名名 Victor Parque 2 . 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDDI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 カープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著名名 Victor Parque 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 5 . 発行年 2022年 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁 1-7 . 推試名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1 . 著名名 Victor Parque 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 5 . 発行年 2022年 7 . 独立保証 7		
Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 3 . 雑誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 4 . 最初と最後の頁 348-351 振載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子)	Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	1
Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 3 . 雑誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 4 . 最初と最後の頁 348-351 振載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子)		
Multi-Robot Motion Planning at Intersections using Lattice-Guided dRRT* 3 . 雑誌名 IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 4 . 最初と最後の頁 348-351 振載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子)	2.論文標題	5.発行年
Section Se		
IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 348-351 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	The state of the s	
IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC) 348-351 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	그 사람	6 見知し見後の五
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 1. 著名名 Victor Parque 2. 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 1. 著名名 オーブンアクセスではない、又はオーブンアクセスが困難 「おおいたのない」(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 1. 著名名 Victor Parque 2. 論文標題 カーブンアクセス オーブンアクセスではない、又はオーブンアクセスが困難 「おおいたのない」(デジタルオブジェクト識別子) 10.3109/CEC55065.2022.9870344 1. 著名名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 3. 雑誌名 I . 著名名 I . 著名名 I . 著名名 I . 語の有無 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3. 雑誌名 I EEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 3. 雑誌名 I EEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 3. 雑誌名 I EEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 3. 雑誌名 I EEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 4. 巻 2022 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 4. 巻 2022 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 5. 発行年 2022年 3. 雑誌名 I EEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1 書談の有無 10.1109/CEC55065.2022.9870257		
10.1109/IRCS9093.2023.00062 有	IEEE Seventh International Conference on Robotic Computing (IRC)	348-351
10.1109/IRCS9093.2023.00062 有		
10.1109/IRCS9093.2023.00062 有		
10.1109/IRCS9093.2023.00062 有	掲載絵文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査詰の有無
オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難		
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 超戦論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 第数論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 据戦論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 abpreciation in the property of the Bijection to 2022年 4. 巻 2022 5. 発行年 2022年 6. 最初と最後の頁 1-7 1-7 「最初と最後の頁 1-7	10.1109/TRC59093.2023.00062	1
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 超戦論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 超戦論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 国際共著		
1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 2. 記文標題 2. 記文標本 2. 記文標本 2. 記文標本 2. 記文標本 2. 記文書 2. 記文書 2. 記文書 2. 記述 2. 記	_。 オープンアクセス	│ 国際共著
1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 2. 記文標題 2. 記文標本 2. 記文標本 2. 記文標本 2. 記文標本 2. 記文書 2. 記文書 2. 記文書 2. 記述 2. 記	オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
Victor Parque 2022 2.論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 1.著者名 Victor Parque 2022 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 4. 巻 2022 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) お見が存在 2022年 5.発行年 2022年 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 カープンアクセス 国際共著		*** * * *
Victor Parque 2022 2.論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 1.著者名 Victor Parque 2022 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 4. 巻 2022 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) お見が存在 2022年 5.発行年 2022年 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 カープンアクセス 国際共著	1 527	1 *
2. 論文標題 Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 カープンアクセス 国際共著		_
Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Victor Parque	2022
Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著		
Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著		
Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 信載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 有 オーブンアクセス オーブンアクセスではない、又はオーブンアクセスが困難 国際共著 さいさいて Parque 2022 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 信託 Gradient-Free Heuristics 6.最初と最後の頁 1-7 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257	2 . 論文標題	5.発行年
3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1-8 1-8 1-8 10.1109/CEC55065.2022.9870344		
IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1-8	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to	
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees	2022年
10.1109/CEC55065.2022.9870344 有 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名	2022年 6 . 最初と最後の頁
10.1109/CEC55065.2022.9870344 有 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名	2022年 6 . 最初と最後の頁
10.1109/CEC55065.2022.9870344 有 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名	2022年 6 . 最初と最後の頁
10.1109/CEC55065.2022.9870344 有 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名	2022年 6 . 最初と最後の頁
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Victor Parque 2022 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 2022年 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 6 . 最初と最後の頁 1-7 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 7 a オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2022年 6 . 最初と最後の頁 1-8
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Victor Parque 2022 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 2022年 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 6 . 最初と最後の頁 1-7 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 7 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Victor Parque 2022 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 2022年 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 6 . 最初と最後の頁 1-7 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 7 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無
1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有
1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有
Victor Parque 2022 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 2022年 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 6 . 最初と最後の頁 1-7 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著
Victor Parque 2022 2 . 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 2022年 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 6 . 最初と最後の頁 1-7 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著
2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 1 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する
Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 2022年 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する
Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 2022年 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する
Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 2022年 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022
3.雑誌名 6.最初と最後の頁 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1-7 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022
IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1-7 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年
IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 1-7 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年
10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁
10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁
10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁
10.1109/CEC55065.2022.9870257 有 オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁
オープンアクセス 国際共著	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-7
	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-7
	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-7
	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-7
オーノファクヤスではない タロオーノファクヤスかは戦 コーニン・一 多当する	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-7 査読の有無 有
コープファイトのこのはない。人はコープファイトのは四年 以口する	Learning Obstacle-Avoiding Lattice Paths using Swarm Heuristics: Exploring the Bijection to Ordered Trees 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870344 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 Towards Hexapod Gait Adaptation using Enumerative Encoding of Gaits: Gradient-Free Heuristics 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CEC55065.2022.9870257	2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-7 査読の有無 有

1.著者名	4.巻
Victor Parque	42
2.論文標題	5 . 発行年
A Study on Hexapod Gait Adaptation by Enumerative Encoding and Particle Swarm Optimization	2022年
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
ASME International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in	1-8
Engineering Conference, IDETC-CIE	. 0
Engineering contention, 19210 or	
相乗給さのDOL / ごごも!! ナゴご」も「禁叫フン	本はの左仰
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
10.1115/DETC2022-90305	有
オープンアクセス	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
カープラックに入りはない。 人間の フラックに入り 田東	以 3 9 6
. ###	. 24
1.著者名	4 . 巻
Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	48
2.論文標題	5 . 発行年
On Spiral Folding of Planar Membranes With Finite Thickness and Curved Creases	2022年
on spiral roluing of rialial wellibrailes with riffice infokuess and curved creases	2022 "
- 4041 5	
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
ASME International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in	1-9
Engineering Conference, IDETC-CIE	
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
10.1115/DETC2022-90145	有
 オープンアクセス	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
	#X-1 / 0
4 ***	
1 . 著者名	4 . 巻
Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	6
2 . 論文標題	5 . 発行年
On Path Regression with Extreme Learning and the Linear Configuration Space	2022年
on rath regression with Extreme Eduling and the Emedia comingulation opace	2022—
2 18:4-67	C 目初し目後の声
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
IEEE International Conference on Robotic Computing (IRC)	383-390
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IRC55401.2022.00074	 査読の有無 有
10.1109/IRC55401.2022.00074	有
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス	有国際共著
10.1109/IRC55401.2022.00074	有
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス	有国際共著
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	有 国際共著 該当する
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名	有 国際共著 該当する
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	有 国際共著 該当する
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名	有 国際共著 該当する
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3 . 雑誌名	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3 . 雑誌名	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3 . 雑誌名	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3 . 雑誌名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP)	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁 170-181
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3.雑誌名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP)	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁 170-181 査読の有無
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3 . 雑誌名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP)	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁 170-181
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3.雑誌名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1007/978-981-99-1642-9_15	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁 170-181 査読の有無 有
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3.雑誌名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1007/978-981-99-1642-9_15 オープンアクセス	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁 170-181 査読の有無 有
10.1109/IRC55401.2022.00074 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes 3.雑誌名 International Conference on Neural Information Processing (ICONIP) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1007/978-981-99-1642-9_15	有 国際共著 該当する 4 . 巻 29 5 . 発行年 2022年 6 . 最初と最後の頁 170-181 査読の有無 有

1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Exploring Resource Distribution Networks in Virtual Environments 3. 削部名 IEEE International Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR) 5. 発行年 2022年 3. 削部名 IEEE International Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR) 5. 発行年 203-206 233-206 233-206 233-206 233-206 1. 著者名 Victor Parque 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 4. 整 7 (2021年 3. 雑誌名 IEEE Artificial Interconnected Manipulator With Solely Rotary Johnsts/Actuators and Free-Internal-Singularity Norkspace 3. 雑誌名 IEEE Artificial Parallel Pree-Internal-Singularity Norkspace 4. 整 9 2. 論文楼題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Johnsts/Actuators and Free-Internal-Singularity Norkspace 3. 雑誌名 IEEE Access 4. 整 9 5. 発行年 2021年 3. 神話名 IEEE Access 4. 整 9 5. 兼行年 2021年 3. 神話名 IEEE Access 4. 整 9 7 (2021) 3. 神話名 IEEE Access 4. 整 9 8	***	, y
Exploring Resource Distribution Networks in Virtual Environments 2022年 2022年 2022年 2023年 2024年 2022年 2024年 2022年 2024年 2022年 2023年		4 . 巻
Exploring Resource Distribution Networks in Virtual Environments 2022年 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR) 6. 最初と最後の頁 203-206 類載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	2022
Exploring Resource Distribution Networks in Virtual Environments 2022年 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR) 6. 最初と最後の頁 203-206 万字 203-206 百字 2		
Exploring Resource Distribution Networks in Virtual Environments 2022年 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR) 6. 最初と最後の頁 203-206	論文種語	5 発行在
A : 報話名 Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR) Conference on Artificial Intelligence and Engineering (CASE) Conference on Automation Science and Engineering (CASE) C		
IEEE International Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR) 203-206	Exploring Resource Distribution Networks in Virtual Environments	2022年
IEEE International Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR) 203-206		
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/AIVR58993.2022.00040 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 第当する 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 3.確認名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) お載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CASE49439.2021.9551561 第一プンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 第当する 4.巻 Ammed Sameh、Mohamed Fanni、Victor Parque、Abdelfatah M. Mohamed 2.論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3.確認名 IEEE Access 1.著者名 Ammed Sameh、Mohamed Fanni、Victor Parque、Abdelfatah M. Mohamed 2.論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3.確認名 IEEE Access 4.巻 3.確認名 5.発行年 2021年 3.確認名 5.発行年 2021年 4.巻 84.参 85.001にデジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3138779 第一プンアクセス 国際共著 オープンアクセス 1. 著者名 Satoshi Miura、Souhei Takahashi、Victor Parque、Tomoyuki Miyashita 4. 参 86.8 87. 発行年 2021年 3.確認名 6.最初と最後の頁 86.8 87. 発行年 2021年 3.確認名	.雑誌名	6 . 最初と最後の頁
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/AlVR58993.2022.00040 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 A + 2	IFFE International Conference on Artificial Intelligence and Virtual Reality (AIVR)	203-206
1. 著者名 Note of Particles (Assessed of Sances and Free-Internal-Singularity Workspace (Assessed of Sances and Free-Internal-S	TEEL International conference on Artificial interrigence and virtual nearity (Arw)	203-200
1. 著者名 Note of Particles (Assessed of Sances and Free-Internal-Singularity Workspace (Assessed of Sances and Free-Internal-S		
1. 著者名 Nictor Parque 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) ### A Study Of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) ### A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) ### A Study OF Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 2. 注意の日本	AND	
コープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 接当する 4.巻 17 (2021) 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 5.発行年 2021年 5. 発行年 2021年 5. 発行年 2021年 7. (2021) 3.執誌名 [EEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 5.発行年 2021年 6. 最初と最後の頁 1568-1573	載論文のDOI(テシタルオフシェクト識別子)	
コープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 接当する 4.巻 17 (2021) 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 5.発行年 2021年 5. 発行年 2021年 5. 発行年 2021年 7. (2021) 3.執誌名 [EEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 5.発行年 2021年 6. 最初と最後の頁 1568-1573	10.1109/AIVR56993.2022.00040	有
### 1. 著名名 Victor Parque 1. 著名名 Victor Parque 2. 論文標題 A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) #### 10.1109/CASE49439.2021.9551561 1. 著名名 Almed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 2. 論文標題 Development of a Balanced 30 Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace IEEE Access #################################		
### 1. 著書名 Victor Parque 1. 著書名 Victor Parque 2. 論文標題 A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) #### 10.1109/CASE49439.2021.9551561 7	ープンアクセス	国際共著
1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 5. 発行年 2021年 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 信題 International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 指載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/CASE49439.2021.9561561 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 2. 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3. 雑誌名 IEEE Access 指載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 カープンアクセス オープンアクセス 本ープンアクセスとしている(また、その予定である) 1. 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4. 巻 68 (8) 2. 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5. 発行年 2021年 3. 雑誌名 6. 最初と最後の頁		
Victor Parque 17 (2021) 17 (2021) 2 : 論文標題	オープファクセス こはない、 又はオープファクセスが困難	
Victor Parque 17 (2021) 17 (2021) 2 : 論文標題		
Victor Parque	. 著者名	│ 4.巻
2. 論文標題		17 (2021)
A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 2021年 3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CASE49439.2021.9551561 第本・プンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 IB際共著 該当する 1. 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 2. 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3. 雑誌名 IEEE Access 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 加・オープンアクセス オープンアクセスとしている(また、その予定である) 1. 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4. 巻 88 (8) 2. 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3. 雑誌名 6. 最初と最後の頁	v10001 1 41 quo	(===:/
A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots 2021年 3.雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CASE49439.2021.9551561 第本・プンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 2. 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3. 雑誌名 IEEE Access 指載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 カープンアクセスとしている(また、その予定である) 1. 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3. 雑誌名 6. 最初と最後の頁 5. 発行年 2021年	스스 수 145 175	F 36/-/T
3 . 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 1568-1573 1568-1573 1568-1573 1568-1573 1678 1678 1678 1678 1678 1678 1678 1678		
3. 雑誌名 IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CASE49439.2021.9551561 カーブンアクセス 1. 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 2. 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3. 雑誌名 1. 著者名 A	A Study of Fairness Functionals for Smooth Path Planning in Mobile Robots	2021年
IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 1568-1573	,	·
IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE) 1568-1573	始 註 <i>乞</i>	6 最初と是後の百
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/CASE49439.2021.9551561		
10.1109/CASE49439.2021.9551561 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 譲当する 1.著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 9 2.論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 16.最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	TEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE)	1568-1573
10.1109/CASE49439.2021.9551561 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 譲当する 1.著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 9 2.論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 16.最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)		
10.1109/CASE49439.2021.9551561 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 譲当する 1.著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 9 2.論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 16.最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)		
10.1109/CASE49439.2021.9551561 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1. 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 9 2. 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 16. 最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	
オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 2 . 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3 . 雑誌名 IEEE Access 相戦論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 有 オープンアクセス 国際共著 オープンアクセスとしている(また、その予定である) 1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4 . 巻 68 (8) 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁		
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 2 . 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3 . 雑誌名 IEEE Access 4 . 巻 10.1109/ACCESS.2021.3136779 4 . 巻 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 167880-167899 10.1109/ACCESS.2021.3136779 5 . 発行年 8 8 (8) 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁 5 . 発行年 2021年	10.1109/CASE49439.2021.9951961	The state of the s
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 9 2 . 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3 . 雑誌名 [EEE Access		
1 . 著者名 Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 2 . 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3 . 雑誌名 IEEE Access 6 . 最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779	· · · · = · ·	
Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 9 2 . 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3 . 雑誌名 IEEE Access 6 . 最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779	オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 9 2 . 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 6.最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 オープンアクセス 国際共著 オープンアクセスとしている(また、その予定である) 1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁 167880-167899		·
Ahmed Sameh, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed 9 2 . 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 6.最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 オープンアクセス 国際共著 オープンアクセスとしている(また、その予定である) 1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁 167880-167899	至老夕	Λ 券
2 . 論文標題 Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3 . 雑誌名 IEEE Access 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 オープンアクセス 1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁 167880-167899 5 . 発行年 2021年 2021年 2021年 2021年 3 . 雑誌名		_
Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3 . 雑誌名 IEEE Access 6 . 最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	Anmed Samen, Mohamed Fanni, Victor Parque, Abdelfatah M. Mohamed	9
Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3.雑誌名 IEEE Access 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 オープンアクセス オープンアクセスとしている(また、その予定である) 1.著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3.雑誌名 2021年 6.最初と最後の頁 4.巻 68(8) 5.発行年 2021年		
Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3 . 雑誌名 IEEE Access 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 有 IEEE Access 1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 2021年 6 . 最初と最後の頁 4 . 巻 68 (8) 5 . 発行年 2021年 3 . 雑誌名	.論文標題	│ 5.発行年
Joints/Actuators and Free-Internal-Singularity Workspace 3.雑誌名 IEEE Access 6.最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 有 オープンアクセス I 三番名名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3.雑誌名 6.最初と最後の頁 6.最初と最後の頁	Development of a Balanced 3D Translational Interconnected Manipulator With Solely Rotary	2021年
3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁 167880-167899 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 査読の有無 有 オープンアクセス 国際共著 該当する 1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4 . 巻 68 (8) 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5 . 発行年 2021年 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁		2021
IEEE Access 167880-167899 167880-167899 日報論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)		(見知に見後の百
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS.2021.3136779 有 オープンアクセス オープンアクセスとしている(また、その予定である) 1. 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3. 雑誌名 6. 最初と最後の頁		
10.1109/ACCESS.2021.3136779 有 オープンアクセス オープンアクセスとしている(また、その予定である) 国際共著 該当する 1.著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4.巻 68 (8) 2.論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5.発行年 2021年 3.雑誌名 6.最初と最後の頁	IEEE Access	167880-167899
10.1109/ACCESS.2021.3136779 有 オープンアクセス オープンアクセスとしている(また、その予定である) 国際共著 該当する 1.著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4.巻 68 (8) 2.論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5.発行年 2021年 3.雑誌名 6.最初と最後の頁		
10.1109/ACCESS.2021.3136779 有 オープンアクセス オープンアクセスとしている(また、その予定である) 国際共著 該当する 1.著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4.巻 68 (8) 2.論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5.発行年 2021年 3.雑誌名 6.最初と最後の頁		
10.1109/ACCESS.2021.3136779 有 オープンアクセス オープンアクセスとしている(また、その予定である) 国際共著 該当する 1.著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4.巻 68 (8) 2.論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5.発行年 2021年 3.雑誌名 6.最初と最後の頁	載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	杏誌の右無
オープンアクセスとしている(また、その予定である) I . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁		
オープンアクセスとしている(また、その予定である) 該当する 1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4 . 巻 68 (8) 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5 . 発行年 2021年 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁	10.1109/ACCE55.2021.3136/79	有
オープンアクセスとしている(また、その予定である) 該当する 1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4 . 巻 68 (8) 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5 . 発行年 2021年 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁		
1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 4 . 巻 68 (8) 5 . 発行年 2021年	ーフンアクセス	国際共著
1 . 著者名 Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3 . 雑誌名 4 . 巻 68 (8) 5 . 発行年 2021年	オープンアクセスとしている(また、その予定である)	該当する
Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 68 (8) 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5 . 発行年 2021年 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁		
Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 68 (8) 2 . 論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 5 . 発行年 2021年 3 . 雑誌名 6 . 最初と最後の頁	並 孝々	1 *
2.論文標題 Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 3.雑誌名 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁		_
Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 2021年 3.雑誌名 6.最初と最後の頁	Satoshi Miura, Souhei Takahashi, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	68 (8)
Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 2021年 3.雑誌名 6.最初と最後の頁		
Small-Scale Human Impact Anthropomorphic Test Device Using the Similarity Rule. 2021年 3.雑誌名 6.最初と最後の頁	. 論文標題	5 . 発行年
3.雑誌名 6.最初と最後の頁		
	smail-scale numan impact Anthropomorphic lest Device Using the Similarity Rule.	2021年
	.雑誌名	6.最初と最後の頁
7100 7100		
		7.100 7.100
		大芸の大畑
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無		貧読の有無
10.1109/TIE.2020.3003590 有		
		有
オーブンアクセス 国際仕事		有
	10.1109/TIE.2020.3003590	
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する	10.1109/TIE.2020.3003590 ープンアクセス	国際共著

1 . 著者名	
	│ 4.巻
Miura, S., Saito, K., Torisaka, A., Parque, V., Miyashita, T.	67(9)
a.a, e., ea. e.,,,,,	
2	r 整仁左
2 . 論文標題	5.発行年
Shape optimization of a three-dimensional membrane-structured solar sail using an angular	2021年
momentum unloading strategy	
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
Advances in Space Research	2706-2715
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
10.1016/j.asr.2020.12.036	有
オープンアクセス	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
	HA 7 - 0
. ***	. 24
1.著者名	4 . 巻
Victor Parque, Wataru Suzaki, Satoshi Miur, Ayako Torisaka, Tomoyuki Miyashita, Michihiro	67(9)
Natori	
	E ※行生
2 . 論文標題	5.発行年
Packaging of thick membranes using a multi-spiral folding approach: Flat and curved surfaces	2021年
, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
Advances in Space Researchthis	2589-2612
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
10.1016/j.asr.2020.09.040	有
オープンアクセス	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
コーノファフ じろ くはかい、 人はカーノファフ じろが 四邦	N = 1 1 0
. #46	
1.著者名	│ 4 . 巻
Ayako Torisaka, Kohei Equchi, Satoshi Miura, Victor Parque. Tomovuki Miyashita	32(9)
Ayako Torisaka, Kohei Eguchi, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	32(9)
	, ,
2.論文標題	5.発行年
	, ,
2.論文標題	5.発行年
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover	5 . 発行年 2021年
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover	5 . 発行年 2021年
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2. 論文標題	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2. 論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2. 論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space structures	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2. 論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space structures	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2.論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space structures 3.雑誌名 Journal of Spacecraft and Rockets	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 472-485
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2.論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space structures 3.雑誌名 Journal of Spacecraft and Rockets	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2.論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space structures 3.雑誌名 Journal of Spacecraft and Rockets	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 472-485
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2. 論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space structures 3. 雑誌名 Journal of Spacecraft and Rockets	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 472-485
2.論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3.雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2.論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space structures 3.雑誌名 Journal of Spacecraft and Rockets 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.2514/1.A34884	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 472-485
2. 論文標題 Leg-circle transformable wheel for improved runnability of a lunar rover 3. 雑誌名 Journal of Intelligent Material Systems and Structures 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1177/1045389X20952545 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ayako Torisaka, Shoichi Hasegawa, Satoshi Miura, Victor Parque, Tomoyuki Miyashita, Hiroshi Yamakawa and M. C. Natori 2. 論文標題 Electromagnet-based three-dimensional self-assembly system for hierarchical modular space structures 3. 雑誌名 Journal of Spacecraft and Rockets	5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 1013-1023 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 58(2) 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 472-485

1.著者名	. "
	4 . 巻
Victor Parque	2021
	F 38.4= /=
2.論文標題	5 . 発行年
A Differential Particle Scheme and its Application to PID Parameter Tuning of an Inverted	2021年
Pendulum	·
	6 見知に見後の百
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
The Genetic and Evolutionary Computation Conference (GECCO)	-
## # か	本はの左便
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
10.1145/3449726.3463225	有
オープンアクセス	
	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
	<u>.</u>
1 ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** **	4 **
1.著者名	4 . 巻
Victor Parque	2021
·	
2 - 全人 + 市 日百	- 発仁在
2. 論文標題	5 . 発行年
Towards Higher Order Fairness Functionals for Smooth Path Planning	2021年
-	
3 . 雑誌名	6.最初と最後の頁
	0.取別と取復の貝
The Genetic and Evolutionary Computation Conference (GECCO)	-
	++
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
10.1145/3449726.3459430	有
10.1.1.10/01.01.2010 100.100	13
オープンアクセス	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
	W
. ***	
	4.巻
1.著者名	7.5
	2021
1.著者名 Victor Parque	_
Victor Parque	2021
Victor Parque 2 . 論文標題	5 . 発行年
Victor Parque 2 . 論文標題	2021
Victor Parque	5 . 発行年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme	2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名	5 . 発行年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名	2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme	2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名	2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 -
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名	2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 -
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年
Victor Parque 2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年
Victor Parque 2.論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3.雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Victor Parque 2.論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3 . 雑誌名	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3 . 雑誌名	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3 . 雑誌名	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年 2021年
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 -
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3 . 雑誌名	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年 2021年
2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無
Victor Parque 2 . 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3 . 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 -
2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 -
2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2021 5.発行年 2021年 6.最初と最後の頁 - 査読の有無
2. 論文標題 Tackling the Subset Sum Problem with Fixed Size using an Integer Representation Scheme 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque 2. 論文標題 A Differential Particle Scheme with Successful Parent Selection and its Application to PID Control Tuning 3. 雑誌名 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC)	2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 - 査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 2021 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 -

	Λ *
1.著者名 Victor Parque	4.巻 2021
victor rarque	2021
2 . 論文標題	5.発行年
On a class of polar log aesthetic curves	2021年
	6 BARLEWS T
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
The ASME 2021 Virtual International Design Engineering Technical Conferences & Computers and	-
Information in Engineering Conference	
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
なし	有
オープンアクセス	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
1.著者名	4 . 巻
Victor Parque	2021
violet rangae	
2 . 論文標題	5.発行年
2 . 論文1宗廷 Generating Combinations on the GPU and its Application to the K-Subset Sum	2021年
Generating combinations on the GPO and its Application to the K-Subset Sum	2021年
고 차바다 수	6 早知し早後の五
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
The Genetic and Evolutionary Computation Conference (GECCO)	-
ID WALLS	
掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
なし	有
オープンアクセス	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
1.著者名	4 . 巻
Victor Parque	2021
7.55.57.45.45.	
2.論文標題	5 . 発行年
Learning Motion Planning Functions using a Linear Transition in the C-space: Networks and	2021年
Kernels	2021 1
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
	0. 取历亡取及00只
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference	-
	-
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC)	
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	査読の有無
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC)	
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし	査読の有無 有
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス	査読の有無 有 国際共著
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし	査読の有無 有
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	査読の有無 有 国際共著 該当する
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) なし オープンアクセス	査読の有無 有 国際共著
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	査読の有無 有 国際共著 該当する
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	査読の有無 有 国際共著 該当する
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	査読の有無 有 国際共著 該当する
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題	査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque	査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles	査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles 3 . 雑誌名	査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles	査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles 3 . 雑誌名	査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles 3 . 雑誌名 Evolutionary Computation in Combinatorial Optimization	査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 120-135
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles 3 . 雑誌名 Evolutionary Computation in Combinatorial Optimization	直読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 120-135
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles 3 . 雑誌名	査読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 120-135
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles 3 . 雑誌名 Evolutionary Computation in Combinatorial Optimization 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし	直読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 120-135 査読の有無
Proceedings of the 2021 IEEE 45th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque 2 . 論文標題 On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles 3 . 雑誌名 Evolutionary Computation in Combinatorial Optimization	直読の有無 有 国際共著 該当する 4 . 巻 12692 5 . 発行年 2021年 6 . 最初と最後の頁 120-135

4	4 **
1.著者名	4.巻
Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	2021 (15)
3. 	F 整件
2 . 論文標題	5 . 発行年
An Efficient Scheme for the Generation of Ordered Trees in Constant Amortized Time	2021年
2 h+÷+ タ	て 目知し目後の苦
3 . 雑誌名	6.最初と最後の頁
Proceedings of the 15th International Conference on Ubiquitous Information Management and	1-8
Communication (IMCOM)	
日半込みのロノーブングカルナープン・カー・地回フン	本性の大価
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
10.1109/IMC0M51814.2021.9377349	有
オープンアクセス	 国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
1 英名夕	1 *
I. 著者名	4.巻
Mohamed Abdelwahab, Victor Parque, A. A. Abouelsoud, Ahmed M. R. Fath	2021
) 於六価臣	F 28/2/F
2. 論文標題	5.発行年
Navigation of Omni-Directional Mobile Robot in Unstructured Environments using Fuzzy Logic	2021年
Control	C = 171 = 14 = 7
3.雑誌名	6.最初と最後の頁
Proceedings of the 2021 IEEE/SICE International Symposium on System Integration (SII)	684-689

引載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	査読の有無
10.1109/IEEEC0NF49454.2021.9382654	有
- ポンフクトフ	同數共革
トープンアクセス カープンスタケスではない。 R はカープンスタケスが B***	国際共著
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	該当する
	·

	4 . 巻
. 著者名 Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita	4.巻 2020
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita	2020
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題	5 . 発行年
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita	2020
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective	2020 5 . 発行年 2020年
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3.雑誌名	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective	2020 5 . 発行年 2020年
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3 . 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁 84-92
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁 84-92 査読の有無
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁 84-92
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective . 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 引載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective . 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 郵献論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし ープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 . 著者名	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective . 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 郵献論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし ープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2020 5 . 発行年 2020年 6 . 最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 3載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 . 著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3.雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective . 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 歌誠論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし ープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 . 著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal . 論文標題 Towards Spiral Brick Column Building Robots	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 3載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし 1ープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 . 著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal 2. 論文標題 Towards Spiral Brick Column Building Robots 3. 雑誌名	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2.論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3.雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 3載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 . 著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal 2.論文標題 Towards Spiral Brick Column Building Robots	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 3載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) なし 1ープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 . 著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal 2. 論文標題 Towards Spiral Brick Column Building Robots 3. 雑誌名	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3. 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 3. 雑誌名 Towards Spiral Brick Column Building Robots 3. 雑誌名 Proceedings of the SICE Annual Conference	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 1448 - 1451
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3 . 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 8載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal 2 . 論文標題 Towards Spiral Brick Column Building Robots 3 . 雑誌名 Proceedings of the SICE Annual Conference	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 1448 - 1451
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3 . 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 8載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal 2 . 論文標題 Towards Spiral Brick Column Building Robots 3 . 雑誌名 Proceedings of the SICE Annual Conference	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 1448 - 1451
Victor Parque, Satoshi Miura, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3 . 雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 8載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)なし オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal 2 . 論文標題 Towards Spiral Brick Column Building Robots 3 . 雑誌名 Proceedings of the SICE Annual Conference	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 1448 - 1451
2.論文標題 Minimal Trees on the Plane - An Evolutionary Computing Perspective 3.雑誌名 Proceedings of the 5th International Conference on Design Engineering and Science 日本・プンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Yaseer Ashraf, Ahmed Abdallah, Abdelhaleem Osman, Victor Parque, Samy Assal 2.論文標題 Towards Spiral Brick Column Building Robots 3.雑誌名 Proceedings of the SICE Annual Conference	2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 84-92 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2020 5.発行年 2020年 6.最初と最後の頁 1448 - 1451

1 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 論文標題 Snooth Curve Fitting of Mobile Robot Trajectories Using Differential Evolution 3 雑誌名 IEEE Access 6 無初と最後の頁 第2855 - 82866 据載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS, 2020.2891003 オープンアクセス 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第四論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC468682.2020,0-113 オープンアクセス 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 継誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 継誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著者名 Annual Handa Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著者名 Annual Handa Computers, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broedcast Networks for Music Genre Classification 3. Mixed Computers (Computers) 4. 巻 2020 2. 論文標題 A Study on Broedcast Networks for Music Genre Classification 5. 発行年 2020年	8	Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	
2. 論文標題 Smooth Curve Fitting of Mobile Robot Trajectories Using Differential Evolution 3. Netisca 1. Missa 1. Missa 1. Missa 2. Missa 2. Missa 3. Netisca 3. Netisca 3. Netisca 4. Missa 3. Missa 3. Missa 3. Missa 3. Missa 4. Missa 3. Missa 4. Missa 4. Missa 3. Missa 5. Missa 6. Mi	2. 論文精題 5. 条行年 2020年 1EEE Atth Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著名名 7. ブンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 2 当該の有無 有 1. 音名名 7. ブンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 3 当該当する 1. 著名名 7. ブンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 5 1. 発行年 2020年 1. 音名名 8. 最近の有点 7. ブンアクセスではない。又はオープンアクセスが困難 5 1. 第一次 1. 日本 2. 日本		_
Smooth Curve Fitting of Mobile Robot Trajectories Using Differential Evolution 2000年 3. 雑誌名 IEEE Access 6. 最初と最後の頁 82855 - 828866 超載説文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	Smooth Curve Fitting of Nobile Robot Trajectories Using Differential Evolution 2000年 3. 雑誌名		8
Smooth Curve Fitting of Nobile Robot Trajectories Using Differential Evolution 2020年 3. 雑誌名 IEEE Access 6. 最初と最後の頁 82855 - 828866 超載数次のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	Smooth Curve Fitting of Nobile Robot Trajectories Using Differential Evolution 2000年 3. 雑誌名		
Snooth Curve Fitting of Nobile Robot Trajectories Using Differential Evolution 2020年 3. 雑誌名 [IEEE Access	Smooth Curve Fitting of Nobile Robot Trajectories Using Differential Evolution 2000年 3. 雑誌名	2 . 論文標題	5 . 発行年
A	3. 触話名 IEEE Access IEEE Acc		
接載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	IEEE Access 82855 - 82886 82855 - 82866 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 8285	Smooth curve Fitting of mobile robot frajectories osing bifferential Evolution	20204
IEEE Access 82865 - 82866 18報論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	IEEE Access 82855 - 82886 82855 - 82866 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 82855 82855 - 8285	- 4041	
接載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS, 2020.2991003 オープンアクセス オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 3. 随誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1115-1116 12読の有無 カープンアクセス 12読み標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 表表の有無 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 表示プンアクセス オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著名名 Annual Heak1, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 2. 論文標題 A *** ** A *** **	お話談文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS、2020.2991003 オープンアクセス オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが国難	3.雑誌名	6.最初と最後の負
接載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS, 2020.2991003 オープンアクセス オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 3. 随誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1115-1116 12読の有無 カープンアクセス 12読み標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1. 著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 表表の有無 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 表示プンアクセス オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著名名 Annual Heak1, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 2. 論文標題 A *** ** A *** **	お話談文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/ACCESS、2020.2991003 オープンアクセス オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが国難	IEEE Access	82855 - 82866
### 10.1109/ACCESS.2020.2991003 有	# オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難		3-333
### 10.1109/ACCESS.2020.2991003 有	# オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難		
### 10.1109/ACCESS.2020.2991003 有	# オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	##給かのDOL / ごだり!! ナイバーり! 蛇団フン	木柱の左仰
オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 シ当する 1. 著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 超数論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 海海 1. 著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 4. 巻 2020 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 現職論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 産業の有無 有 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 産業の有無 を当する 1. 著名名 Ahmed Heakl, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5. 発行年 2022年	オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 は当する は、著名名 Victor Parque、Tomoyuki Miyashita 22 論文標題 5. 発行年 2020年 1115-1116 (COMPSAC 2000) (デジタルオプジェクト識別子) 金銭の有無 7 ではない。 マルマクセスではない、又はオープンアクセスが困難 5. 発行年 2020年 115-1116 (COMPSAC 2000) (デジタルオプジェクト識別子) 金銭の有無 7 ではない。 マルマクセスではない、又はオープンアクセスが困難 5. 発行年 2020年 2020年 115-1116 (COMPSAC 2000) (デジタルオプジェクト識別子) 1. 著者名 Victor Parque、Tomoyuki Miyashita 2020 (COMPSAC 2000) (デジタルオプジェクト識別子) 2020年 202		
*** *********************************	### A - プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 ### 語出する 1. 著名名 Victor Parque, Tonoyuki Miyashita 2. 論文標題 ### A - 登 - 2020年 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Snooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) (COMPSAC) (COMPSAC) (COMPSAC) 11.5-1116 ### 表示のでは、表示のでは、文化のでは	10.1109/ACCESS.2020.2991003	有
************************************	### A - プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 ### 語出する 1. 著名名 Victor Parque, Tonoyuki Miyashita 2. 論文標題 ### A - 登 - 2020年 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Snooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) (COMPSAC) (COMPSAC) (COMPSAC) 11.5-1116 ### 表示のでは、表示のでは、文化のでは		
*** *********************************	### A - プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 ### 語出する 1. 著名名 Victor Parque, Tonoyuki Miyashita 2. 論文標題 ### A - 登 - 2020年 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Snooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) (COMPSAC) (COMPSAC) (COMPSAC) 11.5-1116 ### 表示のでは、表示のでは、文化のでは	オープンアクセス	国際共著
1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 5. 発行年 2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 樹戴論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) (COMPSAC) 第2020 1. 著者名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) (COMPSAC) 第2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC48688.2020.00-79) 第2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC486888.2020.00-79) 第2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC486888.2020.00-79) 第2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC486888.2020.00-79) 第2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC486888.2020.00-79) 2. 論文標題 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC4868888.2020.00-79) 2. 論文標題 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC48688888.2020.00-79) 2. 論文標題 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC48688888.2020.00-79) 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC486888.2020.00-79) 4. 巻 2020 2. 論文學授献 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC4868888.2020.00-79) 5. 発行年 2020年	著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 4. 巻 2020 2. 論文標題 5. 発行年 2020年 3. 雑誌名 7. 単元		1
2020 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 第載論名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 第 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 第 当する 1. 著者名 Ahmed Heaki, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5. 発行年 2022年	Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文種題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌を Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (CONFSAC) 書談の有解 1115-1116 第一プンアクセス 「一プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 「・著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文権題	オープファクセスではない、又はオープファクセスが困難	該ヨ98
2020 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 第載論名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 第 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 第 当する 1. 著者名 Ahmed Heaki, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5. 発行年 2022年	Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文種題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌を Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (CONFSAC) 書談の有解 1115-1116 第一プンアクセス 「一プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 「・著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文権題		
2020 2. 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 第載論名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 第載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 第 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 第 当する 1. 著者名 Ahmed Heaki, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5. 発行年 2022年	Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文種題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3. 雑誌を Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (CONFSAC) 書談の有解 1115-1116 第一プンアクセス 「一プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 「・著名名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文権題	1.著者名	4 . 巻
2 . 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 5 . 発行年 2020年 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 超載論文のD01 (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 1 . 養之 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 4 . 巻 2020 5 . 発行年 2020年 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 4 . 巻 2020年 5 . 発行年 2020年 1 . 著者名 Ahmed Heakl, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 5 . 発行年 2022年 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification	2 : 論文標題 Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 3 : 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 高裁論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 1 : 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 : 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3 : 雜誌名 (COMPSAC) Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) B最超論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC46888.2020.00-79 1285-1289 1 : 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 : 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3 : 雜誌名 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 4 : 卷 2022 2 : 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5 : 飛行年 2022年 3 : 雜誌名 I : 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 : 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5 : 飛行年 2022年 8 : 雜誌名 I : 音音名 Almost Music Genre Classification 5 : 飛行年 2022年 8 : 雜誌名 I : 音音名 Almost Music Genre Classification 5 : 飛行年 2022年 8 : 雜誌名 A : 卷 2022 8 : 雜誌名 B : 雜誌名 A : 卷 2022 8 : 雜述標題 5 : 飛行年 2022年 8 : 雜述標題 6 : 最初と最後の頁 1 : 8 : 電初と最後の頁		2020
Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 2020年 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 4.巻 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 表 オープンアクセス オープンアクセス フィープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed Heak1, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5. 発行年 2022年	Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 2020年 3. 雑誌名 Froceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference 1115-1116 (COMPSAC) (COMPSAC) (プジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 有 オープンアクセス 国際共著 該当する 本 - プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 4. 巻 2020 2. 論文課題 5. 飛行年 2020年 2. 論文課題 2. 論文課題 2. 論文課題 2. 論文課題 2. 論文法認力 2. 章表公司の	victor Farque, romoyuki wiyasiirta	2020
Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) [掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 2020年 3. 雑誌名 Froceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference 1115-1116 (COMPSAC) (COMPSAC) (プジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 有 オープンアクセス 国際共著 該当する 本 - プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 4. 巻 2020 2. 論文課題 5. 飛行年 2020年 2. 論文課題 2. 論文課題 2. 論文課題 2. 論文課題 2. 論文法認力 2. 章表公司の		
Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 2020年 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) [Assimized Data	Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves 2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference 1115-1116 (COMPSAC) (COMPSAC	2 . 論文標題	5.発行年
3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセス 東京の方無 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 1 . 養子の配別では、表記の表記を表記の表記を表記を表記を表記を表記を表記を表記を表記を表記を表記を表記を表記を表記を表	3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) Into High State (COMPSAC) Into High State (COMPSAC) Into High State (COMPSAC) International Joint Conference on Neural Networks Internati	Towards Fast Data-Driven Smooth Path Planning with Fair Curves	2020年
Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 a a import	Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC)	Total Lab Cast Sata Street Smooth Cather Casting With Cast Sata Street	2020 1
Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 a a imperator	Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC)	2 1444-67	C 目知に目後の下
横載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 オープンアクセス 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス 1. 著者名 Ahmed Heaki, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification a 読売の有無	大子プンアクセス 国際共著 金読の有無 有 日際共著 日際共著 日際共著 日本 日本 日本 日本 日本 日本 日本 日		
横載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 オープンアクセス 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス 1. 著者名 Ahmed Heaki, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification a 読売の有無	大子プンアクセス 国際共著 金読の有無 有 日際共著 日際共著 日際共著 日本 日本 日本 日本 日本 日本 日本 日	Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference	1115-1116
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 1.著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 4. 巻 2020 5. 発行年 2020年 6. 最初と最後の頁 1285-1289 1.著者名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference Plantage Tomography Toward Tow	asimax文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)		
10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113	10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 有		
10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113	10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113 有	押載会立のDOI (ごごカリナブジェカト2007)	本芸の方無
オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 is	オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 国際共著 該当する 1. 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2. 論文標題 5. 発行年 2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 6. 最初と最後の頁 1285-1289 (COMPSAC) 2. 論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 重談の有無 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1. 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2. 論文標題 5. 発行年 2022年 3. 雑誌名 6. 最初と最後の頁 7. 表述の有無 5. 発行年 2022年 2. 論文標題 7. 本プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 5. 発行年 2022年 3. 雑誌名 6. 最初と最後の頁 1. 表述の 8. 日本学 2022年 3. 雑誌名 1. 音楽音の 8. 日本学 2022年 3. 雑誌名 1. 日本学の中央 2022年 3. 雑誌名 1. 日本学の中央 2022年 3. 雑誌名 1. 日本学の中央 2022年 4. 日本学の中央 2022年 5. 発行年 2022年 5. 発行年 2022年 5. 発行年 2022年 6. 日本学の中央 2022年 5. 発行年 2022年 6. 日本学の中央 2022年 5. 発行年 2022年 6. 日本学の中央 7. 日本学の中央 2022年 6. 日本学の中央 7. 日本学の中央 2022年 5. 発行年 2022年 6. 日本学の中央 7. 日本学の中央 2022年 7. 日本学の中央 7. 日本学の中央 7. 日本学の中央 2022年 6. 日本学の中央 7. 日本学の中央 2022年 6. 日本学の中央 7. 日本学の中央 2022年 6. 日本学の中央 7. 日本学の中央 7. 日本学の中央 2022年 7. 日本学の中央 7. 日本学の中学の中学の中央 7. 日本学の中学の中学の中学の中学の中学の中学の中学の中学の中学の中学の中学の中学の中学		
***	X = プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 4 . 巻 2020 2 . 論文標題 5 . 発行年 2020年 3 . 雑誌名 7 . ② 2020 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ③ 2 . ④ 2 . ⑥	10.1109/COMPSAC48688.2020.0-113	有
***	X = プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 4 . 巻 2020 2 . 論文標題 5 . 発行年 2020年 3 . 雑誌名 7 . ② 2020 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ③ 2 . ④ 2 . ⑥		
***	X = プンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 4 . 巻 2020 2 . 論文標題 5 . 発行年 2020年 3 . 雑誌名 7 . ② 2020 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ② 2 . ③ 2 . ④ 2 . ⑥	オープンアクセス	国際共著
1 . 著者名 Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 4 . 巻 2022 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 4 . 巻 2022年	Table A - 巻 2020 2. 論文標題	· · · · · · =· ·	1
Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2020 2 . 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 5 . 発行年 2020年 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 6 . 最初と最後の頁 1285-1289 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 高載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 本ープンアクセス 国際共著 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Ahmed Heaki, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 高載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 直読の有無 有 オープンアクセス 国際共著	オーノンアグピスとはない、又はオーノンアグピスが四無	談当りる
Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2020 2 . 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 5 . 発行年 2020年 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 6 . 最初と最後の頁 1285-1289 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	Victor Parque, Tomoyuki Miyashita 2 . 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 高載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 本ープンアクセス 国際共著 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Ahmed Heaki, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 高載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 直読の有無 有 オープンアクセス 国際共著		
2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5.発行年 2020年 5.発行年 2020年 4.登 2022 5.発行年 2022年	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 8 載論公のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 11. 著名名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 8 載論公のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 1. 非誌名 International Joint Conference on Neural Networks 8 載論公のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 1 国際共著 1 国際共著	1.著者名	│ 4.巻
2 . 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5 . 発行年 2020年 5 . 発行年 2020年 4 . 巻 2022 5 . 発行年 2022年	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 8 載論公のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 11. 著名名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 8 載論公のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 1. 非誌名 International Joint Conference on Neural Networks 8 載論公のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 1 国際共著 1 国際共著	Vista Paraua Taraudi Nivahita	2020
Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 2020年 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス I 三際共著 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI、Abdelrahman Abdelgawad、Victor Parque 2022 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初と最後の頁 1285-1289 6 .最初の有無 2020年 5.最初の有無 2022年	Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 5. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 5. 最初と最後の頁 1285-1289 6. 最初と最後の頁 1285-1289 6. 最初と最後の有無 有 オープンアクセス 1. 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 7. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 8. 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 6. 最初と最後の頁 1-8 8. 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 6. 最初と最後の頁 1-8	VICTOR PARQUE TOMOVUKI MIVASOLTA	2020
Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 2020年 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2022 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初と最後の頁 1285-1289 6.最初の有無 2022年 5.最初の有無 2022年	Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 2020年 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 5. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 5. 最初と最後の頁 1285-1289 6. 最初と最後の頁 1285-1289 6. 最初と最後の有無 有 オープンアクセス 1. 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 7. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 8. 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 6. 最初と最後の頁 1-8 8. 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 6. 最初と最後の頁 1-8	victor Parque, Tomoyuki Wiyashita	
3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス 本ープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 6 . 最初と最後の頁 1285-1289 6 . 最初と最後の頁 1285-1289 1285-1289 5 . 最初の有無 1285-1289 4 . 巻 2022	3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 『観載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オーブンアクセス 国際共著 オーブンアクセスではない、又はオーブンアクセスが困難 「1. 著者名 Ahmed HeakI, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3. 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 『「デジタルオブジェクト識別子」 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 「査読の有無 有 オープンアクセス 国際共著		5 3V/= h
3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス 本ープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 6 . 最初と最後の頁 1285-1289 6 . 最初と最後の頁 1285-1289 1285-1289 5 . 最初の有無 1285-1289 4 . 巻 2022	3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 『観載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オーブンアクセス 国際共著 オーブンアクセスではない、又はオーブンアクセスが困難 「1. 著者名 Ahmed HeakI, Abdel rahman Abdel gawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3. 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 『「デジタルオブジェクト識別子」 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 「査読の有無 有 オープンアクセス 国際共著	2.論文標題	
Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1285-1289	Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 電報論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	2.論文標題	
Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 1285-1289	Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 電報論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	2.論文標題	
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	(COMPSAC)	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning	2020年
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 is当する 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2022 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5.発行年 2022年	電転論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名	2020年 6 . 最初と最後の頁
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 is当する 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2022 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5.発行年 2022年	電転論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference	2020年 6 . 最初と最後の頁
10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 有 国際共著 該当する 4.巻 2022	10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 国際共著 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する は、著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2 : 論文標題 5 . 発行年 2022年 3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 1-8 「1.8 であり」 1.8 「一プンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference	2020年 6 . 最初と最後の頁
10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 有 1. 著名 2022年	10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 有 国際共著 オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する は、著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2 : 論文標題 5 . 発行年 2022年 3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 1-8 「1.8 であり」 1.8 「一プンアクセス 国際共著	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference	2020年 6 . 最初と最後の頁
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 国際共著 該当する 1 . 著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	オープンアクセス I 三著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks B 載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 T 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC)	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1.著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 日戦論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 1年 1年 1月	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1.著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 日戦論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 1年 1年 1月	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子)	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無
オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1 . 著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 該当する 1.著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 日戦論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 1年 1年 1月	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有
1 . 著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 4 . 巻 2022 5 . 発行年 2022年	1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 同戦論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有
Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2022 2 .論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年 3 .雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 1-8 引動論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有
Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2022 2 .論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年 3 .雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 1-8 引動論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有
Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2022 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2022 2 .論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年 3 .雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 1-8 引動論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する
2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 5 . 発行年 2022年	2.論文標題5.発行年 2022年3.雑誌名6.最初と最後の頁 1-8International Joint Conference on Neural Networks1-8葛載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651査読の有無 有オープンアクセス国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する
A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年 3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 1-8 引載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する
A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年	A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 2022年 3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 1-8 引載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する
, and the second	3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 6 . 最初と最後の頁 1-8 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻
, and the second	3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 6 . 最初と最後の頁 1-8 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年
2 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12	International Joint Conference on Neural Networks 1-8 引載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2. 論文標題	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年
	International Joint Conference on Neural Networks 1-8 引載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2. 論文標題	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年
	掲載論文のD0I (デジタルオブジェクト識別子) 査読の有無 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年
International Joint Conference on Neural Networks 1-8	10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3. 雑誌名	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁
	10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed HeakI, AbdeIrahman AbdeIgawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3. 雑誌名	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁
	10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁
掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子)	10.1109/IJCNN55064.2022.9892651 有 オープンアクセス 国際共著	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁
	オープンアクセス 国際共著	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-8
10.1109/ IJCNN55064.2022.9892651 有		2. 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3. 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1. 著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2. 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3. 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-8
		2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-8
オープンアクセス 国際共著		2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-8
	オーブンアクセフでけない Vけオーブンアクセフが困難 リー・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2 . 論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3 . 雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1 . 著者名 Ahmed Heakl, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2 . 論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3 . 雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks 掲載論文のDOI(デジタルオプジェクト識別子) 10.1109/IJCNN55064.2022.9892651	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有
オーコンフクセスではたい ソはオーコンフクセスが国難 しゅうしゅう サツオス	カーノンナン じん しはない、 又はカーノンナン じんか凶羝 ー ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2.論文標題 Estimation of Grasp States in Prosthetic Hands using Deep Learning 3.雑誌名 Proceedings of the 2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC) 掲載論文のDOI (デジタルオブジェクト識別子) 10.1109/COMPSAC48688.2020.00-79 オープンアクセス オープンアクセスではない、又はオープンアクセスが困難 1.著者名 Ahmed HeakI, Abdelrahman Abdelgawad, Victor Parque 2.論文標題 A Study on Broadcast Networks for Music Genre Classification 3.雑誌名 International Joint Conference on Neural Networks	2020年 6.最初と最後の頁 1285-1289 査読の有無 有 国際共著 該当する 4.巻 2022 5.発行年 2022年 6.最初と最後の頁 1-8 査読の有無 有

〔学会発表〕 計4件(うち招待講演 4件 / うち国際学会 2件)
1. 発表者名
Victor Parque
Optimization-based Aesthetic Curves and Surfaces
3 . 学会等名
Annual Meeting of The Japan Society for Industrial and Applied Mathematics(招待講演)(国際学会)
2024年
1.発表者名 Victor Parque
violor rurquo
Seminars Series on Practical Topics in Mechatronics and Robotics
3 . 学会等名
Fourth Egypt-Japan Workshop on Practical Education for Mechatronics and Robotics(招待講演)(国際学会)
4.発表年
2024年
1.発表者名 Victor Parque
victor ranque
Minimal Trees on the Plane
3 . 学会等名
Seminar at Egypt-Japan University of Science and Technology(招待講演)
4.発表年
2022年
1.発表者名 Victor Parque
110001 1411440
Log Aesthetic Curves and their Applications
3 . 学会等名
Seminar at Egypt-Japan University of Science and Technology(招待講演)
4.発表年
2022年

〔図書〕 計3件

1.著者名	4.発行年
Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	2023年
2 . 出版社	 ┃ 5.総ページ数
Springer, Singapore	13
springer, engapers	
3.書名	
Book Title: Neural Information Processing. ICONIP 2023. Communications in Computer and Information Science, Chapter: On Searching for Minimal Integer Representation of Undirected	
Graphs	
	_

1 . 著者名	4 . 発行年
Victor Parque, Tomoyuki Miyashita	2023年
2.出版社	5.総ページ数
Springer, Singapore	12
3.書名 Book Title: Neural Information Processing. ICONIP 2022. Communications in Computer and Information Science, Chapter: Optimal Design of Cable-Driven Parallel Robots by Particle Schemes	

1.著者名 Victor Parque	4 . 発行年 2021年
2.出版社 Springer International Publishing	5 . 総ページ数 ¹⁶
3.書名 Bootk Title: Evolutionary Computation in Combinatorial Optimization, Chapter: On Hybrid Heuristics for Steiner Trees on the Plane with Obstacles	

〔産業財産権〕

〔その他〕

. (. 研究組織		
	氏名 (ローマ字氏名) (研究者番号)	所属研究機関・部局・職 (機関番号)	備考

7 . 科研費を使用して開催した国際研究集会

〔国際研究集会〕 計0件

8. 本研究に関連して実施した国際共同研究の実施状況

共同研究相手国	相手方研究機関
---------	---------