科学研究費助成事業 研究成果報告書



平成 26 年 6月17日現在

機関番号: 3 3 9 0 3 研究種目: 挑戦的萌芽研究 研究期間: 2012 ~ 2013

課題番号: 24650302

研究課題名(和文)開腹手術映像の知的アーカイブ

研究課題名(英文) Intelligent archive of laparotomic videos

研究代表者

末永 康仁(Suenaga, Yasuhito)

愛知工業大学・情報科学部・教授

研究者番号:60293643

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 2,900,000円、(間接経費) 870,000円

研究成果の概要(和文):本研究は,開腹手術映像を知的にアーカイブすることを目的とし,画像処理技術を駆使して複数カメラ映像の合成による自由視点映像化および高解像度化,手や頭などの術野を遮る遮蔽物の除去をするための基礎アルゴリズムを開発した.自由視点映像化では,複数台の固定カメラとウェアラブルカメラを設置し,術野を3次元的に再構成する手法や,死角の減少,高解像度化する手法を開発した.遮蔽物の除去では,手や頭などの遮蔽物を認識して透明にし,術野を仮想的に露出するための仕組みとアルゴリズムを開発した.手術室を模した環境を構築し,評価実験を行った結果,本手法の有効性を確認するとともに,解決すべき課題を明らかにした.

研究成果の概要(英文): The purpose of this research project is to construct the intelligent archive of la parotomic videos. We developed methods for the free-view high resolution video system by integrating sever al video sequences and deletion of obstructive objects such as surgeons hands and heads by utilizing the i mage processing techniques. In the free-view high resolution video construction, the free-view video with high resolution was achieved by fusing video sequences of several cameras around the surgical bed and wear able cameras on the surgeons heads. In the deletion of obstructive objects, a method for recognizing surge ons hands and heads and deleting them from a fused video sequence to expose the surgical field. As results of the experiment in the pseudo operating room using a human model, the efficacy of the proposed methods were confirmed and problems for achieving the intelligent archive of laparotomic videos were revealed.

研究分野: 総合領域

科研費の分科・細目: 人間医工学・医用システム

キーワード: 開腹手術映像 自由視点映像 死角除去

1.研究開始当初の背景

腹部の外科手術において,腹腔鏡手術が注目され,臨床における適用数も飛躍的に増加している.腹腔鏡手術は,患者にとっての負担の軽減,入院期間の短縮,QOLの向上といったメリットがあるが,腹腔鏡手術が通過といったメリットがあるが,実際に現在でも過過をは開腹手術が行われている.また,腹腔鏡手術は術野が狭く奥行き感覚を掴み中合けをが発生した際には,急遽開腹手術に切り手をが発生した際には,急遽開腹手術に切り手える必要がある.そのため,開腹手術の手として極めて重要であり,外科医に要不可欠である.

技術習得の一つの方法として手術映像の アーカイブがある、術式をカメラで撮影して 記録し,経験の浅い医師や医学生の教材とし て利用するものである.カメラは無影灯など 術野を撮影できる位置に取り付けられてい るが, 術者や助手の頭や手,患者の体壁が 影になり操作部位が見えないことがある 解像度が十分でなく注目したい個所がはっ きり見えない, 手術映像は長時間にわたる ため見たいシーンをすぐに見られない、 行き感がつかめない,などの問題点があった. このような問題に対して国内外で,複数のカ メラの配置による死角減少,ディジタルハイ ビジョン画質で撮影することによる画質の 向上,インデキシングなどの映像編集といっ た対策が取られてきた . 多くの製品が販売さ れ,医療の現場の IT 化が進んでいる.しか し, に関して,術者が術野を覗き込んで手 術をすることもあり, 死角を完全には無くせ ていない. において, 術野から離れた位置 にカメラを設置する必要性から,解像度はま だ十分とは言えない. において,インデキ シングなどのシーン解析は自動ではなく人 手で行っている. においては未対応.とい うのが現状であり,多くの課題が残されてい る.これらに対して,立体視,超解像化,シ ーン解析といった最新の画像処理技術を駆 使するだけでも , , および の大きな改 善が見込める.加えて,超小型カメラを頭な どに装着する,多列カメラによる自由視点映 像を生成する,といった工夫により への対 処も可能であろう.以上より,本申請課題で ある「開腹手術映像の知的アーカイブ」とい う着想に至った.

2.研究の目的

本研究は,画像処理技術に基づく手術映像の高解像度化,自由視点映像の再構成,シーン解析により開腹手術映像を知的にアーカイプすることを目的とする.低侵襲である腹腔鏡手術が注目されているが,外科医にとっての基本手技として開腹手術も依然として重要である.その映像アーカイブの新しい仕掛けとして,注目する手技を観察したい位置から高解像度で再生するための要素技術を

開発すること,手術のワークフロー解析に基づく映像自動編集技術を確立することを目指す。

具体的には、(1)複数カメラ情報の統合による映像再構成、超解像化、遮蔽物除去の基礎アルゴリズムの開発、(2)手術室における最適なカメラ配置の検討、(3)複数映像ストリームからのシーン解析について検討した。

3.研究の方法

開腹手術映像の知的アーカイブのための基礎研究として,以下の4項目を検討する.基礎性能の評価用として,研究室内に手術室を模した実験環境を構築し,そこで得られる映像データを基に基礎アルゴリズムを開発する.

(1)複数カメラからの映像再構成,超解像 化基礎アルゴリズムの開発

無影灯に見立てた位置に複数カメラを設置し,自由視点映像再構成法について検討する.設置できるカメラの台数は多くないため,自由視点かつ高解像度映像を実現するためには,映像データの超解像化が必要である.超解像技術を基に,自由視点映像超解像化のためのアルゴリズムを開発する.

(2)カメラ配置の検討

手術室は様々な機材が配置されているため、術者や助手の施術を妨げないようなカメラ配置に注意しなければならない、このような制約の中で最適な配置パターンを検討する、映像アーカイブでは術者および助手の視点からの映像が極めて重要であるため、装着可能な小型カメラ2個を術者の頭に、2個を助手の頭に設置する。

(3)手術室を模した実験環境による評価実 ^瞼

手術室の環境に近い実験環境を構築し,開発した自由視点映像生成アルゴリズムの基礎能力を評価する.自由視点映像については,映像の解像度とカメラ配置との関係を明らかにする.

(4)複数映像ストリームからのシーン解析 これまでに撮影された手術映像や通常撮 影される手術映像を使って,術前に立てた計 画のどこを今着手しているかといった手術 のワークフローを自動解析する.実際の手術 映像から開腹手術のワークフロー解析に有 効な画像特徴量,識別方法を明らかにする.

4. 研究成果

(1)複数カメラからの映像再構成アルゴリ ズムの開発

無影灯に見立てた位置に複数カメラを設置し,自由視点映像再構成法について以下の 検討を行った.

深度センサ付きカメラからの術野の3次元 再構成[ito13] 自由視点映像を実現するために,2台の深度センサ付きのRGB-Dカメラを用いて,術野映像の3次元再構成アルゴリ ズムを開発した.人体模型での実験では比較的良好に自由視点映像を生成できたが,実際の人間(ボランティア)に対する実験では,複数カメラ映像間の特徴点対応付けの精度が低下し,さらなる改良が必要であることが分かった.

ウェアラブルカメラによる多視点化・映像補完 [yamada13] 手術映像アーカイブにで、術者が注視している箇所を選択的に表示する機能は重要である. で開発した複数の固定カメラ映像から3次元再構成した術野山た. 術野始点映像を同るメガネ型の関係では、新野始点では、大ラを設置し、、術者の注視箇所を撮影した. ボランティアによる実験の結果、カメラを併用することで術野ののは、外のないが、カンティアによるとでが野のが、大りないが、大りないできることを確認した.

遮蔽物除去手法の開発[kitasaka13,14] 手術映像には術者の手や術具が写り込み,術 野に死角が発生することがある.このような 死角を画像処理技術により取り除くことが 望まれる.手や術具は動くため,画像処理に よりその検知は可能である. そこで複数カメ ラ映像から遮蔽物を動物体として認識し,動 物体領域の映像を動物体が写っていない映 像(他のカメラから得られる)に置き換える ことで死角を除去する手法を開発した.2 台 の固定カメラ映像に対する実験の結果,遮蔽 物を除去した映像を合成できることを確認 した. なお, この成果は, 2014年5月28日 付けの朝日新聞 29 面にて「執刀医の手透け 患部見える!?」として紹介された[asahi14]. (2)カメラ配置の検討

手術室は様々な機材が配置されているため,術者や助手の施術を妨げないようなカカラ配置に注意しなければならない.実際の手術室にて,このような制約の中で配置可能なパターンを検討した.手術現場に複数回赴さて実際の手術を見学し,現場医師の率直なおて実際の手術を見学し,現場医師の率直なお見を伺いながら検討を重ねた.配置可能なカメラは,無影燈に小型カメラ4機,手術台周りに4機,メガネ型カメラ2機が妥当であることが分かった.

(3)手術室を模した実験環境による評価実 験

手術室の環境に近い実験環境を構築し,開発した自由視点映像生成アルゴリズムの基礎能力を評価した.手術台を模したテーブルに,人体模型と2台のカメラを配置し,術野映像の3次元再構成を行った.実験の結果,比較的良好に術野を再構成することができることを確認した.しかし,実際の人体に対する実験では,部分的に欠損が発生した.これは,複数映像間の特徴点の対応付けが不十分であることに起因しており,これを解決するための手法を鋭意検討中である.

(4)複数映像ストリームからのシーン解析

数時間に及ぶ手術映像を手術のワークフローに基づいて自動的に解析・インデキシングする機能は重要である.そのため,映像分析に有効な画像特徴量および識別方法に関して検討を進めた.映像中に占める色の割合が一つの有効な特徴量であることが分かった.しかし,手技のどの段階かを判別するには,術具の認識などさらに解析をする必要があることが分かった.

(5)今後の展望

今回得られた成果により「開腹手術映像の知的アーカイブ」の実現のための第一歩を着実に歩み出すことができた、今後は,本研究にて得られた多くの知見・課題を基に規模を拡大して研究を進め,医工学分野の発展に寄与していきたい.

5. 主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

[雑誌論文](計0件)

[学会発表](計4件)

[kitasaka14] <u>北坂孝幸</u>、石川浩太、山田真弘、木原一輝、<u>澤野弘明、水野慎士</u>、<u>未永康</u>仁、三澤一成、森健策、"開腹手術映像における遮蔽物除去手法の基礎的検討、"第33回日本医用画像工学会大会、東京慈恵医科大,2014年7月24日(発表決定)

[ki tasaka13] <u>北坂孝幸</u>、水谷将之、水野絢基、水野智也、宮田将佳、<u>澤野弘明、水野慎</u>土、<u>末永康仁</u>、三澤一成、森健策、"開腹手術映像の知的アーカイブのための自由視点映像生成に関する基礎検討、"第 13 回 VR 医学会大会、大阪電気通信大学, 2013 年 8 月 31 日

[yamada13] 山田郷史、中村駿介、<u>澤野弘明、水野慎土、北坂孝幸、末永康仁、三澤一成、森健策</u>、" 固定カメラとメガネ型カメラを用いた手術映像の死角の軽減手法の基礎検討、" 平成 25 年度電気関係学会東海支部連合大会講演論文集、静岡大学, 2013 年 9 月 24日

[ito13] 伊藤綾亮、堀場一輝、<u>水野慎士</u>、<u>北</u>

坂孝幸、<u>未永康仁</u>、三澤一成、<u>森健策、澤野</u> 弘明、"RGB-D カメラを用いた開腹手術映像の 三次元復元に関する基礎検討、"電子情報通 信学会総合大会 2013、ISS-SP-387、岐阜大学, 2013 年 3 月 19 日

[図書](計0件)

〔産業財産権〕 出願状況(計0件)

名称: 発明者: 権利者: 種類: 番号:

出願年月日: 国内外の別:

取得状況(計0件)

名称: 発明者: 権利者: 種類: 番号: 取得年日

取得年月日: 国内外の別:

〔その他〕

マスメディア取材

[asahi14] 「執刀医の手透け 患部見える!?」 朝日新聞 29 面 (2014/5/28)

6.研究組織

(1)研究代表者

末永 康仁 (SUENAGA Yasuhito) 愛知工業大学・情報科学部・教授 研究者番号:60293643

(2)研究分担者

森 健策 (MORI Kensaku)

名古屋大学・学内共同利用施設等・教授

研究者番号: 10293664

北坂 孝幸 (KITASAKA Takayuki) 愛知工業大学・情報科学部・准教授 研究者番号: 00362294

水野 慎士 (MIZUNO Shinji) 愛知工業大学・情報科学部・教授 研究者番号: 20314099

澤野 弘明 (SAWANO Hiroaki) 愛知工業大学・情報科学部・講師 研究者番号: 10609431

三澤 一成 (MISAWA Kazunari) 愛知県がんセンター (研究所)・その他部 局等

研究者番号: 70538438

(3)連携研究者

()

研究者番号: