## 科学研究費助成事業

平成 27 年 6 月 22 日現在

研究成果報告書

研究成果の概要(和文):本研究では,(1)切削抵抗や温度のセンシングを可能とする工具一体型極微小センサ・アレ イを構築し,さらに切削抵抗および温度の低減を実現するために(2)工具表面3次元マイクロ・テクスチャを研究した .それぞれの研究では,まず理論を確立し,数mmの拡大モデルを用いて実証実験を行った後,微細加工技術を用いてマ イクロ構造体を制作して評価した.

研究成果の概要(英文): This study proposed (1) a micro sensor array integrated on the cutting tool to measure the cutting force and temperature, and (2) 3 dimensional micro texture on the cutting tool to decrease the cutting force and temperature. Theoretical part was investigated at first, and then some experiments were conducted with a enlarged model. Finally, a micro structure was manufactured on the cutting tool, and the performance was evaluated.

研究分野:生産加工

キーワード:工具 環境負荷低減 極微小センサ マイクロ機能表面 精密加工

1.研究開始当初の背景

製造プロセスでは, CO2排出削減の観点か ら環境にやさしい機械加工の実現が望まれ てきた.加工中の温度測定は,適切な加工条 件を設定可能とし,無駄なエネルギーの消費 を防ぐ.微細加工技術を用いた微小なセンサ 構造による解決が期待されるが,摩擦特性や, 適用範囲の拡大が課題となっている.

加工機は工場のエネルギー消費の約80% を占めており,工具の高機能化に伴う加工制 御により切削油を供給する動力などを低減 することが期待される.そこで申請者のこれ までの成果を用いて,工具に in-situ 計測高 精度化(センサ)・加工の負荷低減(テクス チャ)・高寿命化(コーティング)の機能か らアプローチする.

2.研究の目的

本研究では,環境負荷を低減する機械加工 を目指して,マイクロ構造体による工具表面 の高機能化を行う.

具体的には,切削抵抗や温度のセンシング を可能とする工具一体型極微小センサを搭 載するとともにアレイ化することで適応制 御加工へと発展させる.また,加工中の工具 と工作物間は高摩擦・高温の非常に厳しい環 境下にあるため,理論に基づいて設計された 3次元マイクロ・テクスチャを工具表面上に 構築することで切削抵抗・切削温度の低減や 溶着の防止を可能にする.

このように,工具上にマイクロ機能表面を 構築することにより高効率・精密加工と環境 負荷低減を両立する

3.研究の方法

3.1 工具一体型極微小センサ・アレイ

センサ構造の提案および試作:センサ構造 として,工具材料であるタングステン・カー バイトが負の大きな熱電能をもつことに着 目し,WCを熱電対の-脚とした極小熱電対搭 載工具を提案する.厚さ0.1µmのSi02を絶 縁材料とし,厚さ0.1µm×幅75µmのCrを 熱電対の+脚および信号線とする.センサ構 造の試作を行い,校正実験・二次元切削実験 を通じて有効性を検証する.

極小センサ・アレイの開発:開発した温度 センサをアレイ化することにより,工具すく い面上の温度分布測定を実現する.切込み2 mm,送り0.2 mm/revまでの旋削を想定し, 10点以上のセンサを工具表面上に構築する ことで加工中の温度分布を測定する.また, 回転工具に実装することで,エンドミル加工 など複雑な加工においても温度測定が可能 となる.

3.2 マイクロ・テクスチャによる工具表 面の機能化

工具上の切りくず接触面に3次元マイク ロ・テクスチャを構築することで摩擦の低減 を試みる.摩擦の低減は,切削抵抗や切削温 度が減少し,加工に要するエネルギー消費の 削減をもたらすことが期待される.どのよう な形状の構造体が加工中の摩擦低減に最も 適しているかはほとんど解明されていない ため,まずは幅0.6µm,深さ1.5µmの溝とし, ピッチを10,20,30,40,60,80µm で可変させ ながらシミュレーションや理論解析などを 通じて最適な3次元形状を検討していく.

提案した3次元構造を工具上に実現し,有 効性の評価を行なっていく.切削抵抗の減少 は,加工の高能率化を促進し,工程時間の短 縮,すなわち,加工機によるエネルギー消費 の低減が期待される.また,切削温度の減少 は,潤滑油の消費を抑えることができるため, ドライ加工の実現が期待される.

4.研究成果

4.1 工具一体型極微小センサ・アレイ

(1)工具一体型センサの構築

超硬工具の主成分であるタングステンカ ーバイドが持つ負の高い熱電能に着目し,工 具を片脚としたWC-Cr熱電対構造を構成した 具体的には,以下に示す図1のように,まず 工具表面に絶縁膜を成膜し,その上からクロ ム金属線を積層することによって,測温点で のみ工具とクロム金属線が接触するように した.

測温部の微小化により熱容量を小さくす ることで高速応答化を図った.また,工具と 金属線で熱電対を形成することで非導電性 被削材への適用を実現し,熱電対をアレイ化 することで高空間分解能を確保し擬似的に 分布情報を取得する.埋込構造により切りく ず摩擦による測温部の破壊を抑制し,従来の 積層構造において応答遅れの要因となりう る保護膜を用いることなくセンサの高寿命 化を図る.



図 1. 提案工具

工具表面へ提案構造を試作した.チップブレーカの無い旋盤用スローアウェイチップ (京セラ製 TCGW110304,一辺約 10.4 mm の三 角柱上)を用いた.全体の試作フローを図 2 に示す.

センサを構成するための溝加工には,フェ ムト秒レーザ加工機(サイバーレーザ製 lfrit)とフェムト秒レーザ微細描画装置(ネ オアーク製 DB-FS-TU-W)を用いた.サブミク ロンオーダでの微細加工が可能であり,マス クを用いずに CAD 図の再設計のみで容易に設 計変更が可能である.

絶縁膜にはアルミナセラミックス (Al<sub>2</sub>0<sub>3</sub>)

をスパッタリングによって成膜し,熱電対の 片脚となる金属線にはクロム(Cr)を蒸着に よって成膜した. Cr を成膜する前に, レー ザによって溝部の先端のみ Al<sub>2</sub>O<sub>3</sub> 膜を破壊す ることで.切りくず接触領域に高温接点を構 築する.



図2.試作フロー

最後に、WCよりわずかに硬いアルミナ砥粒を 用いて溝部以外の薄膜を選択的に研磨除去 した.

図3に試作工具の全体像<br />
・拡大図・写真を 示す.切り込み2mm,送り0.2mm/revの二 次元切削における切りくず接触領域中に測 温点を 10 点配置した(切りくず排出方向に 平行方向に 200 µm, 垂直方向に 300 µm 間隔). 導線接続用の電極部は 800 µm とした.顕微 鏡下での位置決め・圧着で導線の接続を試み た.測温点3,6,7,10で実験を行った.



(2)評価実験

提案構造によって、高速応答性、耐久性、 多点での温度の同時取得可能性が実現され るかどうかを検証するために, MC ナイロン の旋削実験を行い,熱起電力を取得した(図 4).その際,校正実験によって得た温度 埶 起電力特性を用いて,各測温点の温度を算出 した.なお,切削条件は表1の通りである. その結果,図5のとおり,4つの測温点全て が同時に機能することが確認され,切りくず 摩擦によって破損することもなかった.また, 切削実施中は温度が上昇し,切削終了時から 温度が下降していることから,応答性につい ても良好な結果が得られたと見られる.

切削開始の時点で4 つの測温点に約3 のばらつきが見られる点については,これら が約 1 mm<sup>2</sup> の領域に集約されていることを 考慮すると不自然である.そのため,取得温 度の妥当性については検討の余地があると 考えられる



表1. Machining conditions

Spindle speed	1000 rpm
Cutting speed	50 mm/mi
Depth of cut	1 mm
Feed rate	0.25 mm

n /rev



4.2 マイクロ・テクスチャによる工具表 面の機能化

(1)テクスチャ工具の製作

まず,切削用チップに超硬 K10 種(京セラ TCGW-110304)を用い,その表面にフェムト秒 レーザ(サイバーレーザ Ifrit)で平行溝を チップ先端から 20 - 1300µm の範囲で作製し た(図6左).作製した工具を用いて NC 旋盤 (OKUMA LB15)でアルミニウム合金 A5052の 旋削加工を行い加工中の切削力を力センサ (KISTLER 9601A3)で測定した(図6右).工具 すくい角0°,切削速度 314 mm/min,切り込 み量 0.075 mm,送り速度 0.10 mm/rev とし て乾式及び湿式加工にて実験を行った.



図6.テクスチャ工具の製作

切込み部分のテクスチャの有無による切 削力の比較実験を行った.テクスチャの作製 範囲を刃先先端から 20 - 1300µm と 150 -1300µm に分けることで,切込み部分でのテ クスチャの有無を区別した.ピッチはそれぞ れ 20µm である.

乾式・湿式加工における刃先先端からのテクスチャ開始距離と切削力との関係を,それ ぞれ図7に示す.

切込み部分にテクスチャが存在する場合, 湿式にて切削力の増加が確認された.一方, 切込み部分にテクスチャが存在しない場合, 湿式では 15 %程,乾式では 20 %程切削力が 減少し,切込み部テクスチャが悪影響を及ぼ していると言える.



(a) Dry (b) Wet 図7.テクスチャ開始距離と切削力との関係

## (2)テクスチャピッチと主分力の関係

凸部の幅を 50µm に固定し, 溝部の幅を 10-100µm で変化させることで溝部の幅に関 する検証を行った.

溝部の幅と主分力との関係と,切削後のす くい面の状態をそれぞれ図8,9に示す.図 8における width = 0μm はすくい面にテクス チャがない状態を表している.

乾式加工では,溝部の幅が大きくなるほど 切削力が小さくなっていることが確認でき る.このことから接触面積が切削力を低減さ せる要因の1つであると考えられる.一方, 湿式加工では,テクスチャの溝幅が大きいほ ど切削力が増加した.そこで工具すくい面の 観察を行うと切込み部分直後の領域にて溝 内部へ被削材が溶着し,溝の幅が大きくなる ほど溝内部への溶着が激しいことが見て取 れ,溝内部への被削材の侵入が切削力を増大 させていると考えられる.



図9.工具すくい面の状態

これまでの実験結果から図 10 に示すよう なテクスチャ形状を提案することができる. この形状では

(ャ増域(き溶な(へ侵接が域)が大)い着る)の入触影テ切さ、満とし領溝被が面響する力るが部す、内材くのる手を領、大にく、部の、み領



咳
の3つの領域に分類し,( )の領域にはテ
クスチャ設定せず,( )の領域には溝幅の
狭いテクスチャを,( )の領域には溝幅の

広いテクスチャを割り当てた. 提案工具と従来のテクスチャ工具との比較 の為,溝幅の検証実験の中で最も低い切削力 を得たテクスチャ形状を選択し,その形状の テクスチャ工具でも実験を行った.

切削中の主分力の結果を図 11 に示す.グラ フ中の赤線は比較用工具の主分力である.ま た切削後のすくい面を図 12 に示す.共に左 は乾式,右は湿式である.







(a) dry (b) wet 図 12 工具すくい面状態

## 5. 主な発表論文等

〔雑誌論文〕(計 1 件)

 Sugita Naohiko, Ishii Keigo, Furusho Tatsuo, Harada Kanako, Mitsuishi Mamoru, Cutting temperature distribution measurement by micro sensor array integrated on rake face of cutting tool, CIRP Annals -Manufacturing Technology, 64, 1, pp.in press, 2015.

[学会発表](計 4 件)

- Ishii Keigo, Sugita Naohiko, Mitsuishi Mamoru, Micro Temperature Sensor Array Integrated on Rake Face of Cutting Tool, The 9th International Conference on MicroManufacturing (ICOMM 2014), 0128, Singapore, March 25-28, 2014.
- 山口 景平,杉田 直彦,石川 眞達,光石 衛,マイクロ機能表面工具の切削性 向上に関する研究,第20回精密工学会 学生会員卒業研究発表講演会,113-114, 東京,3.13,2013.
- 3) 石井 敬吾, 古庄 達郎, 杉田 直彦, 米 谷 玲皇, 石原 直, 光石 衛, 工具すく い面上の温度分布取得を目的としたナノ 温度センサアレイの開発, 日本機械学会 第4回マイクロ・ナノ工学シンポジウム

プログラム, P-OS2-1, 北九州, 10.22-24, 2012.

 4) 山口 景平,石川 眞達,杉田 直彦,光 石 衛,マイクロ機能表面工具の切削性 向上に関する研究,日本機械学会第9回 生産加工・工作機械部門講演会,267-268, 秋田,10.27-28,2012.

〔その他〕 http://www.mfg.t.u-tokyo.ac.jp/

6.研究組織 (1)研究代表者 杉田直彦(SUGITA, Naohiko) 東京大学・大学院工学系研究科・教授 研究者番号:70372406

(2)研究分担者 光石衛(MITSUISHI, Mamoru) 東京大学・大学院工学系研究科・教授 研究者番号:90183110

原田香奈子(HARADA, Kanako) 東京大学・大学院工学系研究科・特任講師 研究者番号:80409672