# 科学研究費助成事業

## 研究成果報告書



平成 26 年 5月 21 日現在

機関番号: 5 1 3 0 3		
研究種目: 若手研究(B)		
研究期間: 2012 ~ 2013		
課題番号: 2 4 7 0 0 6 0 2		
研究課題名(和文)非接触充電時のインピーダンス変化に基づくワイヤレス充電状況推定システムの開発		
研究課題名(英文)Study of the system to estimate charge situation based on the impedance value in con		
tactress power transmission		
研究代表者		
佐藤 拓(SATO, Taku)		
仙台高等専門学校・電気システム工学科・助教		
研究者番号:3 0 4 5 1 5 4 5		
交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,500,000 円 、(間接経費) 1,050,000 円		

研究成果の概要(和文):我々はこれまで充電式心臓ペースメーカの研究を進めてきた.体内に埋め込んだ心臓ペース メーカの充電状況を体外から推定することは出来なかった.そこで我々は充電状況に応じて2次側インピーダンスが変 化することに着目し,体外からの電気パラメータから充電状況を推定する方法を提案した.チタンケースが無い場合に おいて提案する推定式を用いて良好な推定が可能であることを確認した.また,チタンケースが有る場合(2次コイル をチタンケースに封入した場合)のチタンケースに生じる渦電流損を解析し,等価チタンロス抵抗を導入した新たな推 定式を提案した.チタンケースが有る場合でも良好に充電状況を推定できる研究成果を得るに至った.

研究成果の概要(英文):We have been researching the rechargeable cardiac pacemaker. It is difficult to es timate the charge situation from outside the body. We focused on the secondary impedance value which chang es according to the charge status and we proposed the method to check the battery situation of rechargeable cardiac pacemaker by estimating the value from outside the body. When the titanium case is not located between the primary coil and the secondary coil, we have confirmed that it is possible to estimate the secondary impedance value by using our proposed formula. We analyzed the effect of the titanium case and we proposed the estimated new our formula which inserted the titanium lo ss resistance. When the titanium case is located between the primary coil and the secondary coil, we have also confirmed that it is possible to estimate the secondary impedance value by using the new proposed formula.

研究分野:総合領域

科研費の分科・細目: 人間医工学、リハビリテーション科学・福祉工学

キーワード: 心臓ペースメーカ 非接触電力伝送 ワイヤレス給電 充電状況推定

#### 1.研究開始当初の背景

日本における心臓ペースメーカ市場は 465 億円(2004)にのぼり医療機器で最大規模で あるが,ペースメーカは全て外国製の輸入品 に頼っているのが現状である.世界では年間 100 万件以上,日本でも年間5 万件の植え込 み手術の実績があり、そのうちの3割が電池 消耗による交換手術と言われている.膨大な 量の使用済みペースメーカは再利用される ことなく感染性廃棄物として処分される、こ れは限りある資源の浪費に他ならない。

以上の観点から繰り返し充電することで 長期駆動可能なワイヤレス充電式心臓ペー スメーカを構想するに至った.

### 2.研究の目的

心臓ペースメーカに代表される体内植え 込み型医療機器の重要課題は「長期駆動の実 現」である.その解決方法として,体外から 体内にワイヤレスで電力供給し2次電池を充 電する「ワイヤレス電力伝送システム」が考 えられる.そこで,ワイヤレス電力伝送に必 要不可欠な「ワイヤレス充電状況推定システ ム」の開発を目的とする.ここでは特に充電 時のインピーダンス変化に着目した研究代 表者オリジナルのシステムを提案する.提案 するシステムは外部から充電の状況が視認 できない(充電ランプが見えない)ワイヤレ ス医療機器を主なターゲットとしているが、 他のワイヤレス機器(電気自動車,携帯電話, |深海探査機,軍事機器など)へも信頼性向上 の観点から広く応用可能なシステムである.

3.研究の方法

図1に非接触充電式ペースメーカの構想図 を示す.コイル間の電磁誘導を利用して体外 側からペースメーカ本体内へ非接触に電力 伝送し2次電池を充電する.表1に製作した 伝送コイルの仕様を示す.1 次側コイルは平 面スパイラル形状で裏面にフェライトを配 置した.2次側コイルはチタンケースの内壁 に収まるサイズの短ソレノイド形状とした. 非接触電力伝送時の伝送効率は,2次側コイ ルをチタンケースに封入した状態で,コイル 間 Gap10 [mm], 伝送周波数 10 [kHz], 受電 電力 400 [mW]において伝送効率 50 %を達成 し,また,発熱も体内利用レベルに収めるこ とに成功している.



図1 非接触充電式心臓ペースメーカ構想図.

#### 表1 非接触電力伝送コイルの仕様.

	1 次コイル	2 次コイル
コイル形状	スパイラル(28-80mm)	短ソレノイド形状
抵抗	R1=3.4	R <sub>2</sub> =17.3
自己インダ クタンス	L <sub>1</sub> =3.1 mH (フェライトコア付き)	L2=1.24 mH
伝送効率	50% (gap10[mm])	

本研究では携帯型充電器によって患者が 手軽に充電できる環境を提供することを最 終目標としているが,心臓ペースメーカは体 内に植え込まれるため、バッテリの充電状況 を容易に確認することができない.そこで非 接触充電時に何らかの方法で体外側からペ ースメーカの充電状況(電池残量)を推定す る必要がある.

(1) インピーダンス変化に基づく充電状況 推定式の提案

体内側の充電回路に手を加えることなく 体外側から充電状況を計測する方法を提案 する.

(2) 非接触充電時の2次側インピーダンス推 定の検証

提案する推定式により2次側インピーダン スの推定が可能であるかを確認するために 実際に非接触電力伝送を行い,2次電池を充 電した場合のインピーダンス推定の検証実 験を行う.

はじめに,図2の非接触電力伝送回路を構 築する .Li-Po2 次電池を充電した時に充電状 況に応じて一対一に対応する2次側インピー ダンスを体外側から計測するための推定式 を用いて充電状況を推定する、使用した伝送 コイルの仕様は表1の通りである.

図 3 に示す二つの実験条件 (条件 A:チタ ン無,条件 B:チタン有)でそれぞれインピ ーダンス推定の検証実験を行う.このとき, 伝送周波数 10 [kHz], 受電電力 0.4 [W]とな るように高周波電源(NF-HSA4014)を調整す る.電力データ(電圧・電流・力率)はパワ ーメータ(HIOKI-3193)で測定し,得られた測 定データ(1次側パラメータ)を提案した推 定式に代入することで推定値を計算する.な お2次側インピーダンスの実測値は受電電力 と2次側電流の関係より下式より算出する.

$$R_L(actual) = \frac{P_2}{I_2^2} \qquad \cdots (1)$$

推定式からの推定値と(1)式からの実測値を 比較することで推定式の妥当性を確認する。

(3) チタン有での2次側インピーダンス推定 2 次コイルをチタンケースに封入した場合 にも推定可能な推定式を新たに提案し,検証 実験を行う.実験条件は(2)の条件B:チタン 有の時と同様とする.



図 2 ペースメーカ用非接触電力伝送の回路 構成.



図 3 実験条件の模式図.

条件 A:チタン無 , 条件 B: チタン有り(2次 コイルを封入した状態).

4.研究成果

(1)インピーダンス変化に基づく充電状況推 定式の提案

充電制御とインピーダンス変化の関係 図4にリチウムイオン電池の充電を行った 時のバッテリ端子電圧,充電電流およびイン ピーダンスの時間変化を示す.実験条件はコ イル間伝送 Gap10 [mm],伝送周波数10 [kHz] である.ダイオードブリッジ全波整流回路で 直流電圧に整流し充電 IC で Li-Po2 次電 (公称電圧3.6 [V],容量70 [mAh])を充電 した.充電 IC の充電制御は充電初期時(残 した.充電 IC の充電制御は充電初期時(残 した.そ電 IC の充電制御は充電初期時(残 した.そ電 IC の充電制御は充電初期時( る特性を持つ.そのため,図4のように充電 後半に充電電流が減少し,バッテリ端子電圧 が上昇する特性となる.2 次側インピーダン スは充電が進むにつれて増加する特性が得



図4 元電時にのけるバッテリ電圧,バッテリ 電流,2次側インピーダンスの時間変化.

られ,充電開始20分を過ぎてからその増加 割合が大きくなった.つまり2次側インピー ダンスの値はバッテリの充電残量と一対一 に対応していると言え,このインピーダンス 変化を捉えることで電池残量もしくは充電 量といった充電状況を判断できる.

推定式1の導出

図2の非接触充電回路の等価回路を図5に 示す.図中での2次側インピーダンス2は整 流回路,充電回路,バッテリを含めたインピ ーダンスであり,ここでは計算簡略化のため に2を純抵抗 R とみなした.

図 5 の等価回路において,1 次側(入力側) から見たインピーダンス *4* は,

$$\vec{Z}_{1} = R_{1} + j \left\{ \omega(L_{1} - M) - \frac{1}{\omega C_{1}} \right\} + j \omega M / \left\{ (R_{2} + R_{L}) + j[\omega(L_{2} - M) - \frac{1}{\omega C_{2}}] \right\}$$

$$\cdots (2)$$

となる.式中の//はインピーダンスの並列接 続を意味する. は伝送角周波数である. $R_1$ ,  $R_2$ ,  $R_1$ , M,  $L_1$ ,  $L_2$ ,  $C_1$  および  $C_2$  は図 5 の各 素子に対応する.ここで,2 次側インピーダ ンス  $R_1$ について整理すれば,1 次側パラメー タから 2 次側インピーダンス  $R_1$ が導出でき, 次式を得る.

$$R_{L} = \frac{\omega^{2}M^{2} + \sqrt{\omega^{4}M^{4} - 4(Z_{1}\cos\theta - R_{1})^{2}A^{2}}}{2(Z_{1}\cos\theta - R_{1})} \cdot \cdot \cdot (3)$$

ただし, 
$$A = \omega L_2 - \frac{1}{\omega C_2}$$
 ...(4)

(3)式で A =0 となるような受電コイルのイン ダクタンス L<sub>2</sub> に対して共振となるコンデン サC<sub>2</sub>を2次側に接続することで(3)式は(5)式 のように簡略化できる.(5)式を推定式 1 と する.

$$R_L = \frac{\omega^2 M^2}{Z_1 \cos \theta - R_1} - R_2 \qquad \cdots (5)$$

$$Z_1 \cos \theta = \frac{P_1}{{I_1}^2} \qquad \cdots (6)$$

(5)式中の Z<sub>1</sub>cos は1次側インピーダンスの 実部であり,送電電力 P<sub>1</sub>と1次電流 I<sub>1</sub>の測定 値から(6)式より算出できる.

以上より,体外側から取得可能な1次側イ ンピーダンス Z を計測し(5)式に代入すれば, 充電状況(電池残量)に応じて一対一に変化 する2次側インピーダンス R を推定できる. ただし,推定式1の相互インダクタンス M 値は送受電コイルの結合度合い(位置ずれ) で変化するがインピーダンス推定を行う際 は,代表値として M=0.56 [mH]を用いた.





(2) 非接触充電時の2次側インピーダンス推 定の実験結果

チタン無 (条件 A) での推定結果

図6に2次側の構成が受電コイルのみの場合のインピーダンス推定結果を示す.この図より充電前半から後半にかけて正確に1次側 パラメータのみで2次側インピーダンスを推定することが可能である結果を得た.

推定値と実測値間には最大12%程度の違い が見られるが良く似た傾向を示した.よって チタン無(条件A)では推定式1((5)式)に よりインピーダンス推定が可能であること を確認した.

チタン有(条件B)での推定結果

図7に受電コイルをチタンケースに封入した場合のインピーダンス推定結果を示す.この図より充電前半は推定できているが,充電後半になるにつれて推定値と実測値の間に誤差が広がり正確な推定ができないことが分かった.充電20分以降に最大で約49%の誤差が生じ,チタン有(条件B)では推定式1((5)式)によるインピーダンス推定は不可能であるという結果を得た.

以上の結果よりチタンケースが2次側イン ピーダンス推定に影響を与えることが確認 され,新たな推定式を検討する必要性が生じ た.



図62次側インピーダンスの実測値と推定値の比較(条件A:チタンケース無し時).



図72次側インピーダンスの実測値と推定値の比較(条件B:チタンケース有り時).

(3) チタン有での2次側インピーダンス推定の検討結果

チタン有無における各パラメータの比較 チタンケース有無における二つの条件で, 2次側パラメータ(受電電力 P2,2次電流 I2) の充電時の時間推移を図8に示す.この図よ リチタンケース有無において受電電力と2次 電流の充電時の推移はどちらも同様の特性 となっていることが確認された.これはどち らも受電電力を0.4 [W]一定となるように送 電電力を調整したためであると言える.

次にチタンケース有無における1次側パラ メータ(送電電力 P<sub>1</sub>,1次電流 I<sub>2</sub>)の推移を 図9に示す.この図より1次電流の特性につ いては充電初期時に最大で5%の差があった もののその後はほぼ同じ特性となった.この 電流の増加はチタンケースでの渦電流によ る磁束鎖交数の減少に起因するものと考え らえる.送電電力についてはあきらかにチタ ンケースの有無において大きく特性がずれ ている.これは同じ受電電力 0.4 [W]を得る ためにチタンケースに生じる渦電流損の電 力分だけ送電電力が多く必要となったため と考えられる.この送電電力の増加分が推定 式1((5)式)によるインピーダンス推定に 誤差を生じさせたものと考えられる.



図8条件A,Bにおける2次側パラメータの時 間推移(条件A:チタン無し,条件B:チタ ン有り).



図9 条件A,Bにおける1次側パラメータの時 間推移(条件 A:チタン無し,条件 B:チタ ン有り).

渦電流損の算出と充電時の損失内訳

図7のインピーダンス推定結果において図 中の点 A,B,C での送電電力の内訳を図 10 に 示す.なお,渦電流損は送電電力,受電電力, 1次銅損,2次銅損から下式より求めた.

 $P_r = P_1 - P_2 - P_{r_1} - P_{r_2}$  …(7) 図 10 中でパーセント表示した値は送電電力に対する渦電流損が占める割合である.同図より,渦電流損の値は充電が進行するにつれて小さくなるが,送電電力に対して渦電流損の占める割合は増加する傾向が確認できる.これは推定式1((5)式)を導出する際に等価回路でチタンケースを考慮しなかったためであり,チタンケース有の場合には送電電力の内訳に図 10 に示すチタンケースに発生する渦電流損の損失分が余分に消費されることになり,推定誤差が生じたと考えられる.

実際に図 10 を図 7 の推定結果と照らし合わせると,送電電力に対する渦電流損の占める割合が増えるほど推定誤差が大きくなることが確認できる.

以上より, チタンケース有の場合でインピ ーダンス推定を行う際には推定式上に何ら かの形で渦電流損を考慮する必要があるこ とが分かった.



図 10 充電経過時間による電力内訳の推移 (図7の点A,B,Cでの比較).

チタンロス抵抗を導入した新たな推定式 の提案

実験データから1次電流と渦電流損との関係を調べたのが図11である.この図より渦 電流損と1次電流の2乗が比例傾向にあることが確認できる.線形近似より比例定数を算



出した.この定数は抵抗の次元を持つもので あり、チタンケースに生じる渦電流損により 見かけ上増加する抵抗分として定義し、等価 的なチタンロス抵抗と呼ぶことにする.算出 したチタンロス抵抗値は 4.6 []であった. このチタンロス抵抗を用いて渦電流損の影 響を補正する新たなインピーダンス推定式 2 を導出することに成功した.

新たな推定式 2 によるインピーダンス推 定の検証

チタンケースの影響を補正した新たな推 定式2により2次側インピーダンスを推定し た結果を図 12 に示す.同図中にはチタンケ ース有の場合では,推定が困難であった推定 式1((5)式)による推定結果も示した.この 結果より,チタンケースの影響を補正した推 定式2では従来の推定式1では推定が不可能 であった充電後半の2次側インピーダンスの 変化も正確に推定できていることが確認さ れた.よって送受電コイル間にチタンケース が介在している場合でも推定式2を用いるこ とで2次側インピーダンスを推定することが 可能であり,体外側から充電状況を把握する ことができる良好な研究成果を得ることが できた.



図 12 チタンケースを考慮した場合の 2 次側 インピーダンスの推定結果.

5. 主な発表論文等

〔雑誌論文〕(計0件)

[学会発表](計8件)

橋本昂樹,<u>佐藤 拓</u>,「非接触充電式ペー スメーカー用携帯型充電器の試作」,平成 26 年東北地区若手研究者研究発表会,2014年2 月 28 日,東北工業大学八木山キャンパス

渡辺直紀,渡邊尚照,<u>佐藤 拓</u>,「非接触 充電式ペースメーカーの充電制御に関する 一検討」,平成26年東北地区若手研究者研究 発表会,2014年2月28日,東北工業大学八 木山キャンパス

小澤祐介,酒井紀元,佐藤 拓,「非接触

電力伝送時の二次側パラメータ推定システムの一検討」,平成26年東北地区若手研究者研究発表会,2014年2月28日,東北工業大学八木山キャンパス

橋本昂樹,<u>佐藤 拓</u>,古瀬則夫,「非接触 充電式心臓ペースメーカの携帯充電器の製 作」,平成25年度東北地区高等専門学校専攻 科 産学連携シンポジウム,2013年11月30 日~12月1日,仙台高等専門学校広瀬キャン パス

渡辺直紀,<u>佐藤</u>拓,「非接触充電式ペー スメーカーの充電制御に関する研究」,仙台 高等専門学校,平成 25 年度東北地区高等専 門学校専攻科 産学連携シンポジウム,2013 年11月30日~12月1日,仙台高等専門学校 広瀬キャンパス

Noritomo Sakai, <u>Taku Sato</u>, Tetsuya Takura, Fumihiro Sato and Hidetoshi Matsuki, "Estimation of Secondary Impedance for The Charge Situation of Rechargeable Cardiac Pacemaker", 3rd International Symposium on Technology for Sustainability 2013, 2013 年 11 月 20 日 ~ 22 日, HongKong

酒井紀元,<u>佐藤 拓</u>,山田 洋,「チタンケ ースを介する非接触給電における充電状況 推定の検討」,平成25年電気学会全国大会, 2013年3月21日,名古屋大学

酒井紀元, <u>佐藤 拓</u>,山田 洋,「非接触充 電式心臓ペースメーカの二次側インピーダ ンス推定による充電状態推定法の検討」,平 成24年度東北地区高等専門学校専攻科 産学 連携シンポジウム,2013年3月2日,仙台高 等専門学校広瀬キャンパス

6.研究組織
(1)研究代表者
佐藤 拓 (SATO, Taku)
仙台高等専門学校・電気システム工学科・助教
研究者番号:30451545