科学研究費助成事業 研究成果報告書



平成 28 年 6 月 6 日現在

機関番号: 32651

研究種目: 基盤研究(C)(一般)

研究期間: 2013~2015

課題番号: 25462667

研究課題名(和文)立体画像ナビゲーションシステムを用いた新しい内視鏡下鼻副鼻腔手術術式の研究

研究課題名(英文) Development of brand-new endoscopic sinus surgery by the use of stereo navigation with superimposed display system.

研究代表者

鴻 信義 (Otori, Nobuyoshi)

東京慈恵会医科大学・医学部・教授

研究者番号:90233204

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,400,000円

研究成果の概要(和文):より高度かつ安全な内視鏡下鼻副鼻腔手術を目指し、立体画像ナビゲーションシステムを開発した。まず病変部位および眼窩壁や頭蓋底など周囲の重要な構造物を術前CTより立体的に抽出し、さらに色付けもして立体臓器モデルを作成する。手術時には、立体内視鏡画面上に立体臓器モデルが重畳表示される。すなわち術者は、術野の後方が透見できる。本システムの利用により、特に前頭洞と上顎洞病変に対する斜視鏡下手術において、術野とその周辺解剖がより直感的に認識できた。本システムはこのように、正確な手術操作を支援することを確認した。また若手医師や医学生の教育においても優れたツールであることを確認した。

研究成果の概要(英文): We developed brand-new endoscopic sinus surgery by the use of stereo navigation with superimposed display system, for more advanced and safer instrumentation. At first, lesion and surrounding important structures including medial orbital wall and skull-base are extracted to create 3D organ models. These models are, moreover, color-coded. At the time of the surgery, 3D organ models are superimposed on the stereo endoscope monitor. That is to say, surgeon can obtain the see-through view of the lesions and surrounding important organs.

By the use of this system, especially frontal and maxillary sinus surgeries with angled telescope, surgical field and surrounding anatomical structures were recognized more intuitively. We, therefore, confirmed this high-tech system supports surgeon's accurate operation. We also confirmed that the system is useful for the education of medical students as well as young doctors.

研究分野: 耳鼻咽喉科学

キーワード: 副鼻腔炎 手術 内視鏡 ナビゲーション 鼻

1. 研究開始当初の背景

鼻副鼻疾患内視鏡下鼻内副鼻腔手術 (Endoscopic Sinus Surgery, 以下 ESS とす る)は、とくに慢性副鼻腔炎に対する第一選 択の術式として広く普及し、良好な術後成績 を収めてきている。しかしその一方で、眼窩 壁損傷や前頭蓋底損傷などの手術時副損傷 があとを絶たない。とくに眼窩壁損傷は、し ばしば内直筋損傷を伴い、眼球運動障害ある いは視力障害までも生じうる重大なインシ デントである。近年、内視鏡画像がますます 鮮明になってきているにもかかわらず、その 発生頻度は逆に増加してきている感すらあ った。このような重篤な副損傷が発生する理 由のひとつは、副鼻腔が頭蓋、眼窩また視神 経などの重要な臓器とわずか 1mm 以下の薄 い骨を隔てて接するという解剖学的な特徴 による。また、術中の内視鏡視野のオリエン テーションを、とくに斜視鏡下では誤って認 識しやすいということ、さらに病変の吸引と 削開を同時に行う高速回転切除装置である マイクロデブリッダーの不適切な使用が副 損傷の重大さに拍車をかけていた。副損傷の 予防や対処に関する手術手技やトレーニン グシステムの構築は、耳鼻咽喉科医にとって は喫緊の課題であると考えられた。

1990 年代より、術野の位置をリアルタイムで術者に提供するナビゲーションシステムが ESS で使用されるようになった。術者は、病変の存在部位を、内視鏡視野全体のオリエンテーションの中で眼窩壁や頭蓋底など周囲構造物と合わせて位置関係の認識が可能になり、手術操作が安全かつ円滑に行われるようになった。しかし市販されているナビゲーションシステムの画面表示(CT)は、水平断、前頭断および矢状断の3方向に再構築されているものの、基本的には2次元的な座標表示である。これらの2次元的な位置情報をもとに、術者は頭の中で術野のオリエンテーションを3次元的・立体的に構築しイメージ

しなおす必要があるが、この作業は決して易しいものではない。

そこで我々は、立体視が可能な硬性内視鏡 (以下、立体内視鏡とする)と、その立体画 像を支援する新しい手術ナビゲーションシ ステムを開発した。ステレオナビゲーション では、術者が必要に応じて、立体内視鏡の画 面上に術前 CT 画像より作成した篩骨洞や蝶 形骨洞の構造、眼窩壁や頭蓋底また視神経や 内頸動脈などの立体構造をグラフィックモ デル(以下、3D organ model)として重ね合 わせて表示(重畳表示)させられる。術者は術 野を3次元・立体的に認識でき、例えば骨壁 や軟部組織の裏面の状態を透見する事がで きる。また同時に、眼窩壁や頭蓋底などの「手 術中に越えてはならない一線」が内視鏡画面 上で確認できるため、術者は「その一線を越 えない範囲で最大限の鉗子操作」を行えばよ L10

すでに、本システムを用いて数十例以上の ESS を施行し、従来のナビゲーションと比較 してはるかに直観的にオリエンテーション が認識できることを確認していた。ただし、 表示画像の誤差の存在、遠近感とくに奥行き 感が今一つ欠ける事、斜視鏡画像への重畳表 示ができず、ESS の中で最も難しい前頭洞へ のアプローチに利用できない事、機器のセッ トアップや術前画像解析の煩雑さなど、まだ まだ欠点・問題点が多かった。

2. 研究の目的

本研究では、すでに構築され実用化もされていたステレオナビゲーションシステムを改良し、欠点・問題点を解決することを目的とした。とくに、奥行き方向への遠近感表示を向上させ、最後部副鼻腔~頭蓋底領域でのより高度な手術操作を実現する事。また、

70。斜視鏡画像上でのステレオナビゲーション表示を可能にし、ESS で最も難しい前頭洞へのアプローチ、また疾患としての頻度も多い術後性上顎洞嚢胞を開窓する際の鉗子操作を、より安全・的確にする事を目的とした。

これまで立体内視鏡の研究・開発は数々なされてきたが、実用化され一般に使用されているものは数少ない。我々の開発した左右一対の撮像系を有する二眼二カメラ式立体内視鏡は、従来の立体内視鏡よりはるかに高品質である。立体内視鏡画像とステレオナビゲーションの重畳画像表示は、まだ国内外を問わず我々の報告以外にはない。まったく新しいコンセプトの手術支援画像である。ステレオナビゲーションシステムの開発・改良は、現行のESS あるいはナビゲーション手術に対して我々耳鼻咽喉科医師が不満に感じていることを解決する方法でもある。

本研究の成果により、今までは一部の熟練した術者でなければ施行できなかった難しい手術も、より多くの術者が施行できるようになると考える。また、ステレオナビゲーションシステムは手術教育にも非常に有効で、例えば若手医師が本システムを使用すると、内視鏡下での鼻副鼻腔解剖の理解が深まり、手術手技のトレーニング効率が飛躍的にあがると期待できる。さらに、副損傷の危険部位である眼窩壁や前頭蓋の位置が内視鏡画面上に直接表示されるため、安全にESSを行うという最も重要な点においての有効性が極めて高い。

以上、診療面と教育面と、2 つの側面より それぞれ本研究の意義と目的を記載した。

3. 研究の方法

1) 立体内視鏡および専用モニターの準備

手術に使用する二眼二カメラ式立体内視鏡はこれまでは直視鏡のみであったが、前頭洞および上顎洞病変に対してステレオナビゲーション手術を行うため、70°前方斜視鏡も同様の方式で立体内視鏡化する。偏光眼鏡を装着して立体内視鏡専用モニターを見ると、鼻副鼻腔内が立体視できる。

2) 手術対象症例の選定

年齢、性別に関係なく、ESSの適応である 慢性副鼻腔炎および副鼻腔嚢胞の患者に対 し、本研究の目的と有用性また危険性につい て説明し同意が得られた患者のみを対象と する。

3) 術前CT画像の解析

術前に撮影された副鼻腔CT画像を慈恵医大高次元医用画像工学研究所にて解析する。CT画像の中から各副鼻腔とくに後部篩骨洞と蝶形骨洞、前頭洞、眼窩内側壁、視神経、内頸動脈などの重要構造物をセグメンテーション(抽出作業)し、それぞれ色付けして3Dorgan modelとする。色付けは遠近感表示に大きく関与しており、様々な色の組み合わせを試し、とくに奥行き感が向上するよう、辺縁を強調して内部を透過させ、奥行き方向への遠近感表示および立体内視鏡モニター上での描出を向上させる。また、セグメンテーションを自動的に行えるようコンピュータを改良する。

4) ステレオナビゲーションシステムの改良 ステレオナビゲーションシステムは、 立 体内視鏡、 光学式三次元位置計測装置、 患者臓器の 3D organ model を重畳表示して 立体視を可能にする Graphic workstation から構成される。

プローブに装着したマーカーはプローブ 先端の位置計測に用い、プローブ先端と各部 位との距離は術者に数値として提示できる ようにする。また、プローブ先端と重畳表示 させている病変部位や周囲の解剖学的危険 部位などとの距離が設定した値以下になる と、術者に警告を与える機能を付加する。

これまでに開発してきたシステムでは精度がまだ不十分であり、誤差は 1,2mm から 10mm 以上と不安定である。レジストレーション方法とマーカーの固定方法を改良し重置表示の精度を向上させる。また、これまでのシステムでは遠近感表示が不十分な事に対しては、サイドモニターを準備し、2次元的な前額断 CT 画像に 3D organ modelを重置表示させ、ステレオナビゲーション画像とリンクさせる。これにより術者は、術野のオリエンテーションをステレオナビゲーションをステレオナビゲーションをステレオナビゲーション画像で直観的に、またサイドモニターで奥行き・遠近を客観的に認識できる。

5) 本術式の実施と結果の解析

手術を実際に施行するごとに、それぞれの問題点と実行しえた点、到達できた目標とともに検討する。その後さらに症例数を増やしていくさいにも、手術時のナビゲーションの使い勝手、使用状況、また問題点などを術者の印象とともに記録・保存する。また、手術後の臨床経過を観察し、新しい手術支援画像システムが術後成績に与える影響を調べる。手術時の副損傷があれば、もちろんこれも記

録する。ナビゲーションシステムに付加させたい新しい機能が他にもないかどうかも検討する。

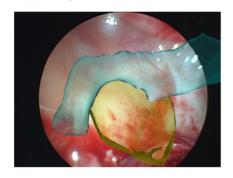
4. 研究成果

これまでに我々が開発してきた新しいコンセプトの手術支援機器であるステレオナビゲーションシステムは、副鼻腔内とその周囲に存在する各構造物の3Dorgan modelを、立体内視鏡の画面上に重畳表示することができる。また、重畳表示モニターの横に併設したサイドモニターでは、3Dorgan modelと術野との位置関係を、CT画像上に表示する。

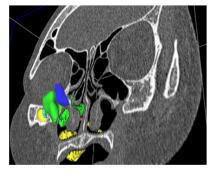
重畳表示機能により、術者は内視鏡で観察 している術野の(本来は見ることができない) 背面にある構造や状態を、その内視鏡画像の 中で立体的に透見することができる。このイ メージは、通常のナビゲーションモニターで 得られるオリエンテーションの情報よりも はるかに直感的である。一方、立体内視鏡画 像上では、3D organ model は内視鏡の視野 方向の延長上でしか観察できないが、サイド モニター上では、3D organ model を側方や 上方からも観察できる。したがって、ナビゲ ーション用のポインター先端の位置と臓器 までの距離や方向、また臓器同士の前後関係 や術野の奥行きが客観的に正確に確認でき る。従来のナビゲーションシステムよりも、 術野や病変部位のオリエンテーションが飛 躍的に理解しやすくなり、実臨床において非 常に有用性が高いと考えられた。

さらに我々は、30°前方斜視鏡の先端にもdual CCD カメラを装着させた立体斜視鏡を開発・改良した。また、立体直視鏡と立体斜視鏡の双方の切り替えが問題なくスムーズに行えた。その結果、本術式が斜視鏡下の前頭洞手術と上顎洞手術にも応用できるようになった。例えば、多胞性の術後性上顎嚢胞に対する ESS (嚢胞開窓術)においては、複

数存在する嚢胞とその上方を走行する下眼 窩神経を 3D organ model とし斜視鏡画面上 に重畳表示された。このような症例に対する ESS では通常、平坦な下鼻道側壁粘膜を観察 しながらどこに嚢胞が位置しているのかを 予想して開窓するが、重畳表示画面およびサイドモニター画面を参照しながら神経を損傷することなく、非常に速やかに嚢胞を穿破 しさらに嚢胞壁を開大して十分な開窓手術を行えた。



(図1:内側の嚢胞を開窓した後、斜視鏡画面に重畳表示させた外側の嚢胞と下眼窩神経の位置表示)



(図2:図1の症例におけるサイドモニター 上での各嚢胞と神経の位置表示)



(図3:図1の症例において外側の嚢胞も開窓した後の斜視鏡画面)

3D organ model の重畳表示には、遠近感がまだ乏しい印象があった。そこで、それぞれの臓器に色付けをする color coding に工夫を加えた。すなわち、辺縁を強調して内部を透見させるパターンとし、奥行き方向への遠近感表示および立体内視鏡モニター上での描出を向上させた。また coloring 自体にも改良を重ね、臓器・構造物の色分けを主に黄色、赤、青を基調にし、内視鏡画像に重畳表示させた時にそれぞれの3次元モデルが干渉しあわないような表示ができるようになった。

サイドモニターに関しては、ナビゲーションポインターの形状が不十分で、外側や上方に存在する嚢胞あるいは周囲構造に対しては、ナビゲーション操作が必要十分に行えていなかった。このため、ナビゲーションポインターの先端及び胴中の形状を改良し、上顎洞あるいは前頭洞病変に対する斜視鏡下手術により支障なく対応できるようにした。

研究開始時に本システムにはまだ 1,2mm から症例によっては 10mm 以上の誤差が生じ ていた。誤差発生の主たる原因はレジストレ ーション作業の煩雑さ、術中のナビゲーショ ンに用いる光学式位置計測装置及び患者頭 部と内視鏡手元に装着したリフレクターの ずれ、さらにはポインターのわずかなしなり あるいはリファレンスフレームの歪みと考 えた。そして、これらの問題点に対してマイ ナーチェンジを加えたが、残念ながらまだ誤 差の問題は解決ができておらず、かなり精度 の高い症例もあれば、術中に誤差が少しずつ 大きくなってしまった症例まであり、安定性 を欠いていた。3D プリンターで作成したフ ァントムなどを用い、誤差の解消に向けた細 かな改良がこれからの大きな課題と考える。

本システムはさらに、耳鼻咽喉科若手医師、 さらには医学生の教育にも有効活用ができ る。手術時の助手として参加している場合は もちろん、見学のみで手術室にいるときであっても、偏光眼鏡を装用すれば立体内視鏡画像と3D organ modelを術者と同様に重畳かつ立体的表示で観察できる。このようなハイテク画像を通して鼻副鼻腔及び周辺臓器を観察することで、逆に、普段のESS において、2次元的な CT 画像と従来の内視鏡画面を基に立体的なイメージを頭の中で構築するための重要なトレーニングになる。若手医師と学生にとって、鼻副鼻腔の内視鏡解剖の理解が深まり、手術手技の習得もより効率よく行えることが期待できる。

5 . 主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

[雑誌論文](計1件)

Suzuki N, <u>Hattori A</u>, <u>limura J</u>, <u>Otori N</u>, et.al: Development of AR surgical navigation systems for multiple surgical regions. Stud Health Technol Inform 196; 404-408, 2014.

[学会発表](計4件)

- 1) <u>鴻 信義</u>. (教育セミナー). ESS:基本手技とその適応、副損傷の対処法.第54回日本鼻科学会. 広島. 2015年10月.
- 2) Otori N. (Special lecture). Image guided sinus surgery and the future. HANA ENT hospital 20th anniversary international symposium. Seoul (Korea). April, 2015.
- 3) <u>鴻 信義</u>: コンピュータ支援外科における最近の進歩 鼻科領域におけるナビゲーション手術の現状と今後の展望-. 日耳鼻 2014; 117:775-781.
- 4) <u>鴻 信義</u>.(シンポジウム) 先進的鼻副鼻腔内視鏡手術 -鼻副鼻腔腫瘍に対する ESS および手術支援システムの開発と今

後の展望-. 第52回日本鼻科学会. 福井. 2013年9月.

[図書](計0件)

〔産業財産権〕

出願状況(計0件)

なし

取得状況(計0件)

なし

[その他]

ホームページ等

なし

6.研究組織

(1)研究代表者

鴻 信義 (OTORI NOBUYOSHI)

東京慈恵会医科大学・医学部・教授

研究者番号:90233204

(2)研究分担者

服部 麻木 (HATTORI ASAKI)

東京慈恵会医科大学・医学部・准教授

研究者番号:90233204

飯村 慈朗(IIMURA JIROU)

東京慈恵会医科大学・医学部・講師

研究者番号:60317930

和田 弘太 (KOTA WADA)

東邦大学・医学部・准教授

研究者番号:50277292

(3)連携研究者

なし