科学研究費助成事業 研究成果報告書

平成 30 年 6 月 2 5 日現在

機関番号: 32665

研究種目: 基盤研究(C)(一般)

研究期間: 2014~2017

課題番号: 26330002

研究課題名(和文)線形計画問題の大域的構造に基づくピボットアルゴリズムの開発

研究課題名(英文)Development of pivoting algorithms based on global structure of linear

programming

研究代表者

森山 園子 (MORIYAMA, Sonoko)

日本大学・文理学部・教授

研究者番号:20361537

交付決定額(研究期間全体):(直接経費) 3,300,000円

研究成果の概要(和文):線形計画問題(LP)の解法の1つに,1947年にDantzigにより提案された単体法を始祖とするピボットアルゴリズムがある。ピボットアルゴリズムとは,制約条件で記述された多面体の頂点を,目的関数値を改善する方向にたどり最適解を見つける手法である。多項式時間を達成するピボットアルゴリズムの存在の解明はLPにおける重要な未解決問題として知られる。本研究では,従来のピボットアルゴリズムの多くがLPに内在する多面体構造という大域的性質を考慮していないことに着目し,この未解決問題に挑む。

研究成果の概要(英文): Pivoting algorithms is known as a method in linear programming (LP), and it has been actively studied starting at the simplex method, proposed by Dantzig in 1947. A pivoting algorithm aims to proceed in the direction increasing the value of an objective function, and find the optimal solution. It is one of important unsolved problems of LPs to develop an pivoting algorithm in polynomial time. In this investigation, based on the fact that existing algorithms do not take global properties on polyhedral structure of LPs into account, we challenge the outstanding problem by utilizing global structure of LPs

研究分野: 数理計画,組合せ幾何学

キーワード: 線形計画 多面体 マトロイド

1.研究開始当初の背景

線形計画問題 (LP) とは,1 次等式および 不等式で記述された制約条件の元で,目的関 数である線形関数を最適にする解をみつけ る問題である。同問題は、1984年のKarmarkar 法を契機として発展した内点法により理論 的に多項式時間で解けることが知られる。し かし,内点法は数値的解法であるため,安定 性や誤差といった問題を内包している。その ため,数値的解法の対極にある組合せ的解法 として,1947年にDantzigにより提案された 単体法に始まる一連のピボットアルゴリズ ムに対する期待は今なお大きく, 現在も多項 式時間ピボットアルゴリズムの構築を目指 して様々なアプローチが試みられているが、 未だ多項式時間を保証するピボットアルゴ リズムは見つかっていない。また,内点法は 多項式時間を達成するが弱多項式時間であ り,線形計画問題を強多項式時間で解く手法 が存在するか否かも未解決な状況にある。

2.研究の目的

線形計画問題のピボットアルゴリズムは、 制約条件が記述する多面体の頂点に最適解 が現れるという性質に基づき,目的関数値を 改善する方向に多面体の頂点をたどって最 適解を見つける手法である。従来のピボット アルゴリズムでは,次に進む頂点の選択の際 に使用する情報は元の頂点に隣接する局所 構造のみで ,LP に内在する多面体構造という 大域的構造を考慮していなかった。制約条件 が記述する多面体上にピボットアルゴリズ ムの振る舞いを記述した有向グラフを「LP グ ラフ」という。Gärtner は LP グラフが満たす 性質である Holt-Klee 性 [Holt. Klee (1998)] に基づくピボットアルゴリズムを 開発し, Matousek クラスと呼ばれる LP の部 分クラスで同アルゴリズムの反復回数が多 項式 O(n²)に収まることを 2002 年に示した (n:LP 内変数の数)。この Gärtner のピボッ トアルゴリズムは ,LP の部分クラスではある ものの,一般の n 変数の LP で多項式回の反 復回数を初めて達成したアルゴリズムであ り, 多項式時間ピボットアルゴリズムの構築 に向けての重要な一歩として研究者の間で 高い評価を得ている。研究代表者は、Gärtner のピボットアルゴリズム提案の鍵となった LP の大域的構造としての LP グラフの重要性 に早くから着目し、LP グラフが満たす性質の 研究に従事してきた。これらの研究を進める うえで ,LP グラフ上での網羅的な解析が重要 となる。しかし,特徴付けが無い LP グラフ の列挙は難しいため,列挙が比較的容易であ りかつ LP グラフを真に含む非巡回唯一シン クグラフ(AUSO)上で解析が行われてきた。 AUSO 集合は LP グラフ集合より十分大きいこ とが知られる。従って, LP グラフの性質を精 査するためには ,LP グラフ上で解析が行われ るべきである。そこで,本研究では,以下3 つの方針に沿って,線形計画問題の未解決問 題に挑んだ。

- (1) マトロイドを通じた LP グラフ列挙
- (2) LP の大域的性質の解明
- (3) 大域的性質に基づく ビボットアルゴリズムの開発

単体法の提案以降,多くのピボットアルゴ リズムが提案されては,その多項式時間性が 否定されてきた。ピボットで次に進む頂点を 選択する際に、従来のピボットアルゴリズム では元の頂点に隣接する局所構造のみを考 慮していたが, 本研究では LP の大域的構造 を反映したピボットアルゴリズム構築を目 指す点が独創的な着眼点である。多項式時間 ピボットアルゴリズムの開発における LP の 大域的構造の重要性は[Gärtner (2002)] を通 じて研究者の間で認知されていたが、LP グラ フの性質に関する研究が進まなかったこと から,大域的構造に基づくピボットアルゴリ ズムの研究も停滞していた。しかし,研究代 表者が 2009 年に提案したシェリング性に始 まる LP グラフの性質に関する研究に十数年 振りの進展があったことで,LPの大域的構造 に基づくピボットアルゴリズムによる多項 式時間達成に近年再び注目が集まっている。 大域的構造に着目した本研究はタイムリー なものであり, 多項式時間ピボットアルゴリ ズムの存在を問う LP の未解決問題の解明の 重要な一歩となると確信している。

3.研究の方法

上述した3つの目標を通じて,以下の体制 で研究を遂行した。

(1) マトロイドを通じた LP グラフ列拳

LP グラフの列挙は,台グラフとなる多面体の離散構造を表す有向マトロイドの列挙と,これらの有向マトロイド集合の幾何的実現可能性の判定法構築の2つに分かれる。研究代表者は,実現可能性が理論的に自明ではない最小ランク・要素数の有向マトロイド集合を全て分類した経験を持つ。更に,有向マトロイドの離散構造であるマトロイドの表現可能性についても様々な成果を出してきた。研究代表者が積み上げて来たマトロイドにおける研究成果を駆使しつつ,研究協力者(福田公明教授,定兼邦彦教授)と共に研究を遂行した

(2) LP の大域的性質の解明

LP の大域的構造として重要な役割を果たす LP グラフの性質を探求した。研究代表者は,LP グラフの重要性に早くから着目し,LP グラフが満たす性質の研究に従事してきた。多面体的複体の組合せ分割に関する研究実績を土台として 2009 年に提案した「シェリング性」は研究者の間で高い評価を得ている。しかし,既存の3つの性質(非巡回性,唯一シンク性,Holt-Klee 性)とシェリング性の4つの性質でもLPグラフは一般に特徴付けら

れない。そこで、(1)で得られた LP グラフ 集合を解析し,LP グラフが満たす新たな性質 の提案を目指すとともに,既存の4つの性質 の解明を目指した。本研究は研究協力者 (Bernd Gärtner 教授)と共同で進める。

(3) 大域的性質に基づく ピポットアルゴリズムの開発

研究代表者が提案したシェリング性を含 む既存の 4 つの性質 , および(2)で提案予定 の LP グラフの性質に基づく多項式時間ピボ ットアルゴリズムの開発を目指した。本研究 も研究協力者(Bernd Gärtner 教授)と共同 で進める。Gärtner 教授は, LP グラフの性質 である Holt-Klee 性に基づき,一般のn変数 の LP で多項式回の反復回数を始めて達成し たアルゴリズムを開発した経験を持つ。 Holt-Klee性というLPの大域的構造をピボッ トアルゴリズムに導入する際の知見を同教 授から得つつ, 多項式時間ピボットアルゴリ ズムの開発を目指した。

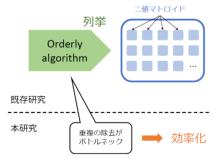
4. 研究成果

(1) マトロイドを通じた LP グラフ列挙

(1-1) 二値マトロイドの列挙

(学会発表:

LP グラフを列挙するためには、上述した 通り有向マトロイドの列挙が必要となるが、 有向マトロイドの総数はランク 4・要素数 8 に限っても 18 万を超えるほど数が膨大であ るため,それ以上のランク・要素数における 全列挙は難しい。一方で,マトロイドは複数 の有向マトロイドをまとめて記述するので ランク 4 では要素数 10 まで全列挙が可能で ある。しかし,ランク4・要素数10ではマ トロイドでも 48 億個を超えており,これ以 上の全列挙は望めない。



そこで,本研究では,マトロイドの部分集 合である二値マトロイドに焦点を絞って全 列挙を行った。まず,従来のマトロイド列挙 アルゴリズムの問題点を解決し,二値マトロ イド列挙に即したアルゴリズムを開発した。 従来の列挙アルゴリズムでは、組合せ同値と なるマトロイドの重複を回避しつつマトロ イドの公理に基づいて列挙していた。一方で, ニ値マトロイドの場合は ,マトロイドの公理 以上に、は0,1のみからなる行列で表現でき る必要がある。そこで ,二値行列を直接列挙 しつつ ,離散構造として同値な行列を排除す る列挙アルゴリズムを構築した。このアルゴ

リズムで列挙した結果は以下の表の通りで ある (r:ランク, n:要素数)。 従来の列挙 結果(黒字)に加え,大きなランクと要素数 における列挙(赤字)が実現できた。二値マ トロイドの列挙結果としては,現時点でこれ を超える研究はない。

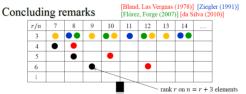
この列挙結果は 0,1 からなる行列列挙に 対応するものであるが、このマトロイドの向 きづけ可能性を判定することで, LP グラフ 集合が得られる。本研究では LP グラフ集合 を得るまでには至らなかったが、この列挙結 果を元に引き続き研究を続けていく。

$n \setminus r$	1	2	3	4	5	6	7	8
1	1	0	0	0	0	0	0	0
2	0	1	0	0	0	0	0	0
3	0	1	1	0	0	0	0	0
4	0	0	2	1	0	0	0	0
5	0	0	1	3	1	0	0	0
6	0	0	1	4	4	1	0	0
7	0	0	1	5	8	5	1	0
8	0	0	0	6	15	14	6	1
9	0	0	0	5	29	38	22	7
10	0	0	0	4	46	105	80	32
11	0	0	0	3	64	273	312	151
12	0	0	0	2	89	700	1285	821
13	0	0	0	1	112	1794	5632	5098
14	0	0	0	1	128	4579	26792	37191
15	0	0	0	1	144	11635	137493	320663
16	0	0	0	0	145	29091	745413	3186083

(1-2)マトロイドの向き付け可能性 および表現可能性

(雑誌論文: 学会発表:

マトロイドの性質を判定するうえで,その 性質を満たす場合はある構造を含まないこ とを理論的に示す「除外 (excluded) マイナ - 」という考え方がある。グラフ理論におけ る近年のマイナー理論の発展を受け,研究代 表者はグラフの離散構造を表すマトロイド における除外マイナーに着目し, その性質解 明に従事してきた。



Two infinite families of minimal non-orientable matroids

- The matroids F_{3n-2} of rank 3 on 3n − 2 elements
 The matroids YM¹_{3n} of rank 3 on 3n elements

Theorem: There exists a minimal non-orientable matroid of rank 3 on n elements for every $n \ge 7$

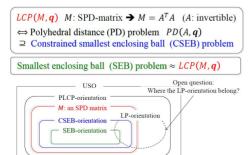
本研究では,マトロイドの向き付け可能性 と表現可能性 (無限体)に関する除外マイナ ーを精査した。両性質共にランクを限定しな い場合に除外マイナーの個数が無限個にな ることは知られていたが,特定のランクにおける除外マイナーの個数の無限性については知られていなかった。そこで,ランクを 3 に限定し,7 以上の全ての要素数のマトロイドに向き付け可能性の除外マイナーが個数であることを示した。また,向きにおけても無限個になることを示した。結果的にでも無限個になることを示した。結果的に、本研究で対象とした性質は除外マイナーのの経験を生かして,今後も除外マイナーのの経験を生かして,今後も除外マイナーの個数が有限個となる性質の解明を続けたい。

ピボットアルゴリズムの開発

(2) LP の大域的性質の解明 (3) 大域的性質に基づく

(学会発表:)

LP の大域的性質として研究代表者が着目 してきた Holt-Klee 性について ,LP の拡張で ある線形相補性問題(LCP)との関係を精査 した。線形相補性問題は LP が満たす相補性 の拡張により得られる数理計画問題であり、 問題の難しさは問題を定義する行列Mの性質 に依存する。特に, MがP行列のときは, LP グラフと同様に,ピボットアルゴリズムの遷 移過程を PLCP グラフとして記述でき,任意 の LP グラフ(台グラフは超立方体)は PLCP グラフであることが知られる。本研究では, M が半正定値(SPD)行列であるときに着目し , 以下の結果を得た。まず,Mが半正定値行列 である LCP は幾何の古典的な問題である多面 体距離問題(PD)と等価であることを示した。 更に,この多面体距離問題がある条件を満た すとき,最小包含球問題の一種(CSEB)と等 価であることを示した。最小包含球問題 (SEB) とは, d次元空間に配置された n=d+1 点の点集合を全て包含する最小半径の球を 求める問題であるが ,CSEB は n 点のうち 1 点 を原点にするという制約を与えている。SEB 問題を解く過程は LP グラフや PLCP グラフと 同様に有向グラフに表すことができ,SEB グ ラフと呼ばれる。本研究では,任意の SEB グ ラフが PLCP グラフであることを示し,P行列 上の線形相補性問題と SEB 問題との間の包含 関係を初めて解明した。同時に , PLCP グラフ における Holt-Klee 性の成立から SEB グラフ における Holt-Klee 性の成立も示され ,LP を 含む数理計画問題全般における Holt-Klee 性 の重要性が明らかになった。



本研究では Holt-Klee 性を活かしたピボットアルゴリズムの解明, および新たな LP グラフの性質の提案には至らなかったが, LP を超えて Holt-Klee 性の重要性は明らかにすることができた。

5. 主な発表論文等

(研究代表者、研究分担者及び連携研究者に は下線)

〔雑誌論文〕(計5件)

Hidefumi Hiraishi and <u>Sonoko Moriyama</u>, Excluded Minors of Rank 3 for Orient ability and Representability, IEICE Transactions on Fundamentals of Electronics, Communications and Computer Sciences, 查読有, accepted (Feb. 26, 2018), 2018年.

Akitoshi Kawamura, <u>Sonoko Moriyama</u>, Yota Otachi, and Janos Pach, A Lower Bound on Opaque Sets, Proc. of the 32nd Symposium on Computational Geometry, 查読有, vol.32, 46:1-46:10, 2016年. DOI: 10.4230/LIPIcs.SoCG.2016.46

Hidefumi Hiraishi and <u>Sonoko Moriyama</u>, Minimal non-orientable matroids of rank three, European Journal of Combinatorics, 查読有, vol. 50, pp. 123-137, 2015年.

Hidefumi Hiraishi and <u>Sonoko Moriyama</u>, Orientable or Representable Matroids over Infinite Fields of Rank 3, Proc. of the 9th Hungarian-Japanese Sympo sium on Discrete Mathematics on Its Applications, 查読有, vol. 9, pp.207-211, 2015年.

Hidefumi Hiraishi and <u>Sonoko Moriyama</u>, Excluded Minors for Q-Representable Matroids in Algebraic Extension, Proc. of the 18th Japan Conference on Discrete and Computational Geometry and Graphs, 查読有, vol. 18, pp.58-59, 2015 年.

〔学会発表〕(計7件)

杉森健,定兼邦彦,<u>森山園子</u>,不変量を用いた二値マトロイドの効率的列挙, Japanese Conference on Combinatorics and its Applications (JCCA2017), ミニ シンポジウム:マトロイド表現可能性 (招待講演),熊本大学,熊本,2018年. Ken Sugimori, <u>Sonoko Moriyama</u> and Kunihiko Sadakane, Enumeration of binary matroids using degree sequences, The 20th Japan Conference on Discrete and Computational Geometry, Graphs, and Games (招待講演),東京理科大学, 2018年.

Bernd Gaertner, Hiroshi Imai, Hiroyuki Miyazawa, <u>Sonoko Moriyama</u> and Jiro Nishitoba, Geometric Optimization Related with an LCP with SPD-matrices, The Fifth International Conference on Continuous Optimization of the Mathematical Optimization Society(招待講演),政策研究大学,2016年.

Sonoko Moriyama and Hidefumi Hiraishi, Excluded Minors for Matroids of Rank Three, SIAM on Conference on Discrete Mathematics (招待講演), Atlanta, U.S.A., 2016年.

Sonoko Moriyama and Hidefumi Hiraishi, Q[x]-representable Excluded Minors for Q-Representable Matroids of Rank Three, 2016 International Workshop on Structure in Graphs and Matroids (招待講演), Eindhoven, The Netherlands, 2016年.

Sonoko Moriyama, Minimal non-orient able matroids of rank three, 2014 International Workshop on Structure in Graphs and Structures (招待講演), Princeton University, U.S.A., 2014年. Hidefumi Hiraishi and Sonoko Moriyama, Orientable or Representable Matroids over Infinite Fields of Rank 3. The 9th Hungarian-Japanese Symposium Discrete Mathematics on Its Applications, Nishijin Plaza, 福岡, 2014年.

[図書](計0件)

〔産業財産権〕

出願状況(計0件)

名称: 発明者: 権利者: 種類: 種号: 出願年月日:

国内外の別:

取得状況(計0件)

名称: 発明者: 権利者: 種類: 番号:

取得年月日: 国内外の別:

〔その他〕 ホームページ等

6.研究組織 (1)研究代表者 森山 園子 (MORIYAMA, Sonoko) 日本大学・文理学部・教授 研究者番号: 20361537

(2)研究分担者

()

研究者番号:

(3)連携研究者

()

研究者番号:

(4)研究協力者

福田 公明(FUKUDA, Komei) 定兼 邦彦(SADAKANE, Kunihiko) Bernd Gaertner David Bremner